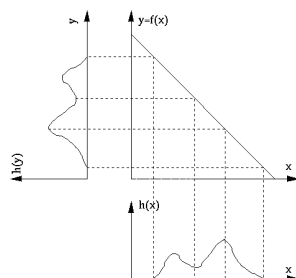


## INF 2310 – Digital bildebehandling

### FORELESNING 4 GRÅTONE-TRANSFORMASJONER

Fritz Albregtsen



07.02.2012

INF2310

1

## Temaer i dag

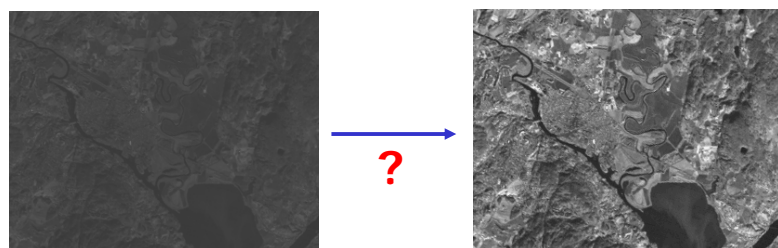
- Histogrammer
- Lineære gråtonetransformer
- Standardisering av bilder med lineær transform
- Ikke-lineære, parametriske transformeringer
  
- Pensum: Kap. 3.1 - 3.2 i DIP
  
- Neste uke: Histogrambaserte operasjoner og lokale gråtonetransformer

07.02.2012

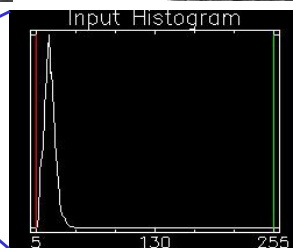
INF2310

2

## Hvordan endre kontrasten i et bilde?



Matematisk  
verktøykasse



07.02.2012

INF2310

3

## Histogrammer

- En diskret funksjon som viser antall målinger innenfor (som oftest) uniforme intervaller i et datasett
- Vi jobber med bilder og får
  - Et bilde som datasett
  - Pixel-intensiteter som målinger
- En oversikt over hyppigheten til intensitetene i bildet
- Kan også ha histogrammer over andre parametre.

07.02.2012

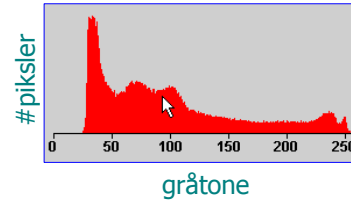
INF2310

4

## Gråtonehistogrammer

- Gitt et gråtonebilde med  $n \times m$  piksler og  $G$  gråtoner

- Et histogram,  $h(i)$ , er slik at:  
 $h(i)$  = antall piksler i bildet med pikselverdi  $i$



- Dannes ved å gå igjennom alle pikslene og telle gråtoner

- Vi har naturligvis at 
$$\sum_{i=0}^{G-1} h(i) = n \times m$$

07.02.2012

INF2310

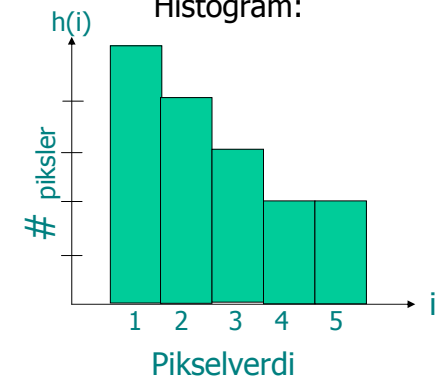
5

## Eksempel - histogram

Bilde:

1	3	2	1
5	4	5	3
4	1	1	2
2	3	2	1

Histogram:

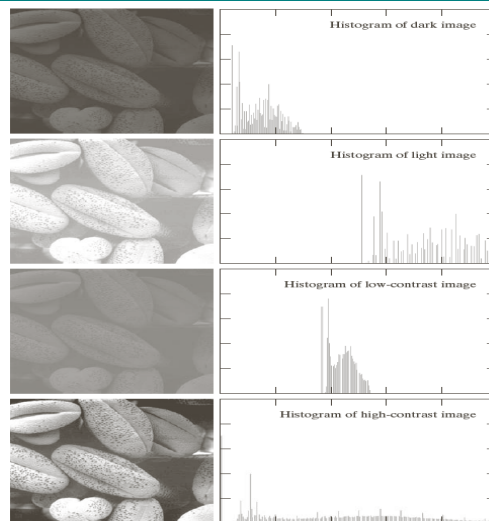


07.02.2012

INF2310

6

## Eksempler

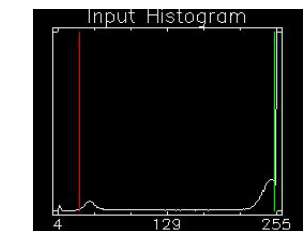
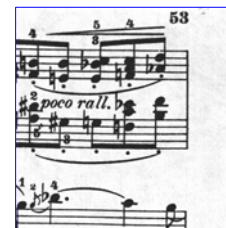
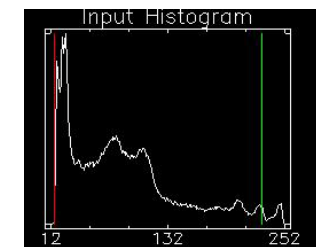


07.02.2012

INF2310

7

## Eksempler II



07.02.2012

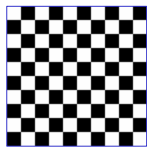
INF2310

8

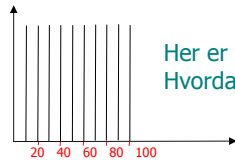
## Oppgaver



Hvordan ser histogrammet ut?



Hvordan ser histogrammet ut?



Her er histogrammet.  
Hvordan ser bildet ut?

07.02.2012

INF2310

9

## Normalisert histogram

- Vi har at  $\sum_{i=0}^{G-1} h(i) = n \times m$
- Det normaliserte histogrammet er:

$$p(i) = \frac{h(i)}{n \times m}, \quad \sum_{i=0}^{G-1} p(i) = 1$$

- $p(i)$  kan ses på som en **sannsynlighetsfordeling** for pikselverdiene i
  - "Uavhengig" av antall piksler i bildet
- Man kan si en del om bildet ut fra denne sannsynlighets-tetthetsfunksjonen

07.02.2012

INF2310

10

## Kumulativt histogram

- Hvor mange piksler har gråtone mindre enn eller lik gråtone  $j$ ?

$$c(j) = \sum_{i=0}^j h(i)$$

- Normalisert kumulativt histogram:

$$\frac{c(j)}{n \times m}$$

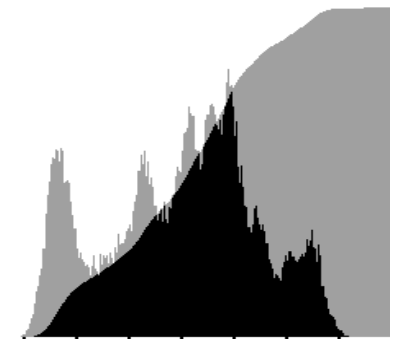
(Sannsynligheten for at en tilfeldig piksel er mindre eller lik gråtone  $j$ )

07.02.2012

INF2310

11

## Eksempel, kumulativt histogram



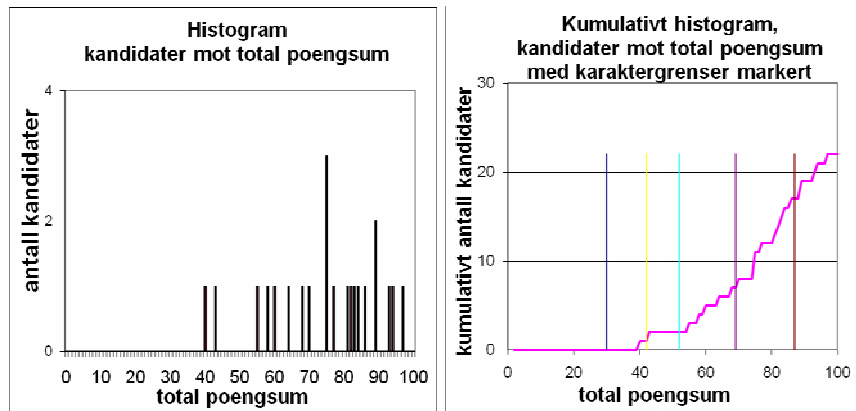
Histogram og kumulativt histogram i samme figur

07.02.2012

INF2310

12

## Histogrammer – full oppløsning



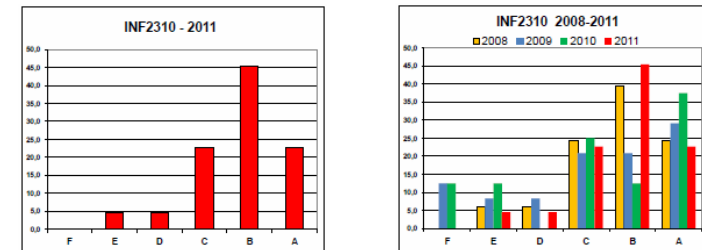
07.02.2012

INF2310

13

## Skalerte histogrammer – redusert oppløsning

- \* Oppløsningen i histogrammer kan reduseres - for eksempel ved overgang fra poengsum til karakter.
- \* Histogrammet kan skaleres til sum = 1 eller sum = 100%.



"Normen" er 10%, 25%, 30% 25%, 10%.

Er dere bedre enn "normen", så får dere gode karakterer.

07.02.2012

INF2310

14

## Histogrammer av objekt-egenskaper

- Begrepsapparatet omkring histogrammer vil også komme til nytte i digital bildeanalyse
- Vi kan lage histogrammer over egenskaper, feks:
  - Objekt-størrelse:
    - Viser fordelingen av størrelsen på objektene, og danner grunnlag for å sette en terskel for å kunne fjerne små og uvesentlige objekter fra bildet (støy)
  - Objekt-momenter:
    - Viser fordelingen av beregnede momenter fra hvert objekt, og danner grunnlag for å samle grupper av objekter i klasser eller "clustre"

07.02.2012

INF2310

15

## Gråtonetransformasjon

- Når vi viser et bilde på skjermen er intensiteten kontrollert av den tilsvarende verdien i bildematriksen
- Vi kan opprette en avbildnings-funksjon mellom de tallene som finnes i bildematriksen,  $v_{in,r}$  og den intensiteten vi ønsker på skjermen,  $v_{out}$
- For ett-båndsbilder er  $v_{out} = T[v_{in}]$
- T kan være en parametrisk funksjon eller en tabell
- Ren gråtonetransformasjon, så ett og ett piksel transformeres uavhengig av nabopikslers
- **Global** transformasjon.

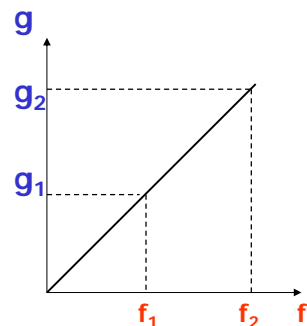
07.02.2012

INF2310

16

## Identitetsmapping

- Figuren viser sammenhengen mellom pikselverdien i inn-bildet ( $f$ ) og pikselverdien til den samme pikselen i utbildet ( $g$ ) etter en gråtonetransformasjon.
- Hvis transformasjon er en identitetsmapping,  $g=f$ , vil figuren vise en rett linje gjennom origo, med stigningstall 1.
- $T[i] = i$



## Lineær avbilding

- Lineær strekking

$$T[i] = ai + b$$

$$g(x, y) = a f(x, y) + b$$

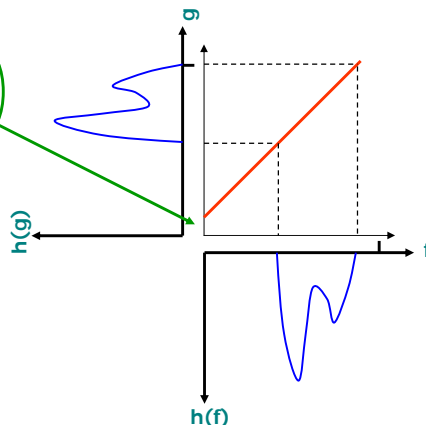
- $a$  regulerer kontrasten, og  $b$  "lysheten"
- $a > 1$ : mer kontrast
- $a < 1$ : mindre kontrast
- $b$ : flytter alle gråtoner  $b$  nivåer
- Negativer:  $a = -1$ ,  $b = \text{maxverdi for bildetype}$

## Endre "lysheten" (brightness)

- Legge til en konstant  $b$  til alle pikselverdiene

$$g(x, y) = f(x, y) + b$$

- Hvis  $b > 0$ , alle pikselverdiene øker, og bildet blir lysere
- Hvis  $b < 0$ , bildet blir mørkere
- Histogrammet flyttes opp eller ned med  $b$
- **Middelverdien endres!**



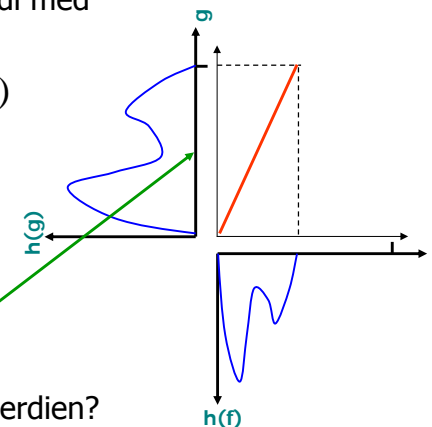
## Endre kontrasten

- Multiplisere hver pikselverdi med en faktor  $a$ :

$$g(x, y) = a f(x, y)$$

- Hvis  $a > 1$ , kontrasten øker
- Hvis  $a < 1$ , kontrasten minker

- Eks: Bruke hele intensitetsskalaen
- **Q:** Hva skjer med middelverdien?

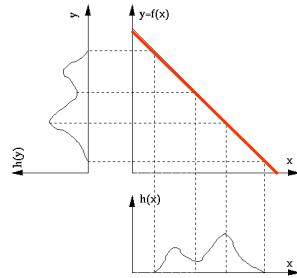


## Invertert gråtonebilde

- Danner bildets "negativ" ved å sett  $a=-1$  og  $b$ =maksverdien (antall gråtoner =  $G$ )

$$g(x, y) = (G - 1) - f(x, y)$$

- Bildet får ikke negative verdier, men avbildningsfunksjonen har negativt stigningstall

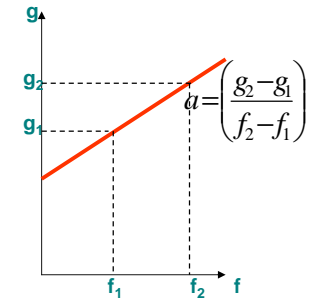


## Fra gråtonenivå $[f_1, f_2]$ til $[g_1, g_2]$

- Endre intervallet  $[f_1, f_2]$  til å bli  $[g_1, g_2]$
- En lineær mapping fra  $f$  til  $g$ :

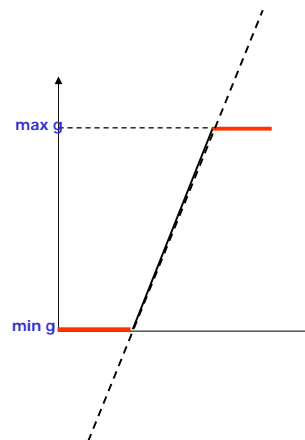
$$g(x, y) = g_1 + \left( \frac{g_2 - g_1}{f_2 - f_1} \right) [f(x, y) - f_1]$$

- Rett linje med stigningstall  $a = (g_2 - g_1) / (f_2 - f_1)$



## Klipping etter transform

- Om  $g(x, y)$  får verdier utenfor det støttede intervallet, foretas som oftest klipping av verdiene
- F.eks vil et unsigned byte bilde  $g$  bli tvunget innenfor intervallet  $[0, 255]$



## Standardisering av bilder

- Hensikt:**
  - Sørge for at alle bildene i en serie er statistisk like (1. orden)
- Metode:**
  - Justere middelveien og variansen til gråtoneverdiene i bildet ved hjelp av en lineær gråtonetransform
- Hvorfor? Fjerne effekten av**
  - Døgnvariasjon i belysning
  - Aldringseffekter i lamper og detektorer
  - Akkumulering av støv på linser etc.
- Hvor:**
  - Produkt-inspeksjon i industri
  - Mikroskopering av celler
  - ...

Neste uke: Kan også standardisere bildene med **histogramspesifikasjon**, men vil da ikke beholde "formen" på histogrammet

## Middelverdien av gråtonene

- Middelverdien av pikselverdiene i et bilde med  $n \times m$  piksler og  $G$  gråtoner kan finnes
  - enten fra bildet
  - eller fra bildets histogram, evt fra normalisert histogram

$$\begin{aligned}\mu &= \frac{1}{n \times m} \sum_{x=0}^{n-1} \sum_{y=0}^{m-1} f(x, y) \\ &= \frac{1}{n \times m} [0 \times h(0) + 1 \times h(1) + \dots + (G-1) \times h(G-1)] \\ &= \frac{1}{n \times m} \sum_{i=0}^{G-1} i h(i) = \sum_{i=0}^{G-1} i p(i)\end{aligned}$$

Hvorfor en fordel med det siste alternativet?

$$\text{der: } p(i) = \frac{h(i)}{nm}, \quad \sum_{i=0}^{G-1} p(i) = 1$$

(Normalisert histogram)

07.02.2012

INF2310

25

## Varians av gråtonene

- Variansen av pikselverdiene i et bilde med  $n \times m$  piksler og  $G$  gråtoner kan også finnes fra bildets histogram

$$\begin{aligned}\sigma^2 &= \frac{1}{n \times m} \sum_{x=0}^{n-1} \sum_{y=0}^{m-1} [f(x, y) - \mu]^2 \\ &= \frac{1}{n \times m} \sum_{i=0}^{G-1} h(i) [i - \mu]^2 \\ &= \sum_{i=0}^{G-1} p(i) [i - \mu]^2 \\ &= \sum_{i=0}^{G-1} i^2 p(i) - \left( \sum_{i=0}^{G-1} i p(i) \right)^2\end{aligned}$$

07.02.2012

INF2310

26

## Justering av $\mu$ og $\sigma^2$

- Gitt inn-bilde med middelferdi  $\mu$  og varians  $\sigma^2$
- Anta en lineær gråtone-transform  $T[i] = ai + b$
- Ny middelferdi  $\mu_T$  og varians  $\sigma_T^2$  er da gitt ved

$$\mu_T = \sum_{i=0}^{G-1} T[i] p(i) = a\mu + b$$

- Dvs.

$$a = \sigma_T / \sigma, \quad b = \mu_T - a\mu$$

- Vi kan altså

- velge nye  $\mu_T$  og  $\sigma_T^2$ ,
- beregne  $a$  og  $b$ ,
- anvende  $T[i] = ai + b$  på inn-bildet
- og få et ut-bilde med riktig  $\mu_T$  og  $\sigma_T^2$

$$\begin{aligned}\sigma_T^2 &= \sum_{i=0}^{G-1} T[i]^2 p(i) - \left( \sum_{i=0}^{G-1} T[i] p(i) \right)^2 \\ &= \sum_{i=0}^{G-1} (a^2 i^2 + 2aib + b^2) p(i) - \left( \sum_{i=0}^{G-1} (ai + b) p(i) \right)^2 \\ &= a^2 \left( \sum_{i=0}^{G-1} i^2 p(i) - \left( \sum_{i=0}^{G-1} i p(i) \right)^2 \right) = a^2 \sigma^2\end{aligned}$$

07.02.2012

INF2310

27

## Eksempel 1: Justering av $\sigma$

- Vil beholde middelferdi, slik at

$$\mu_T = \mu,$$

men ønsker ny  $\sigma_T$ .

- Bestem  $a$  og  $b$  i ligningen  $T[i] = ai + b$ :

$$a = \frac{\sigma_T}{\sigma}, \quad b = \mu_T - a\mu = \mu \left( 1 - \frac{\sigma_T}{\sigma} \right)$$

$$\Rightarrow T[i] = \frac{\sigma_T}{\sigma} i + \mu \left( 1 - \frac{\sigma_T}{\sigma} \right) = \mu + (i - \mu) \left( \frac{\sigma_T}{\sigma} \right)$$

07.02.2012

INF2310

28

## Eksempel 2: Justering av $\mu$ og $\sigma$

- Ønsker at alle bildene i en serie skal ha samme  $(\mu_T, \sigma_T)$ .
- Bestem a og b i ligningen  $T[i]=ai+b$ :

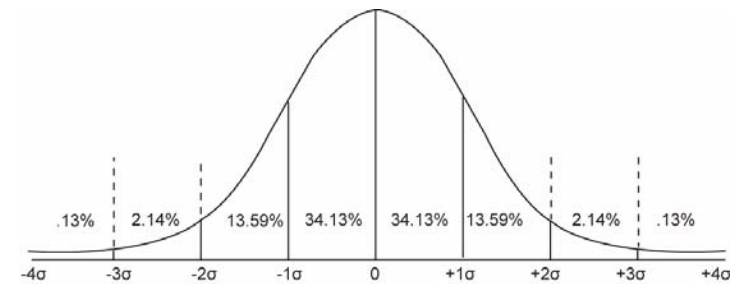
$$a = \frac{\sigma_T}{\sigma}, \quad b = \mu_T - a\mu = \mu_T - \mu \frac{\sigma_T}{\sigma}$$

$$\Rightarrow T[i] = \frac{\sigma_T}{\sigma} i + \mu_T - \mu \frac{\sigma_T}{\sigma} = \boxed{\mu_T + (i - \mu) \left( \frac{\sigma_T}{\sigma} \right)}$$

- For hvert bilde må vi finne bildets  $(\mu, \sigma)$

## Valg av standardavvik

- Anta at histogrammet til innbildet er normalfordelt  $N(\mu, \sigma)$ , og at vi velger  $\mu_T \approx G/2$ .
- Hva er da optimalt valg av  $\sigma_T$ ?
- Hvor stor percentil blir klipt?



## Ikke-lineær transform

- Logaritmisk skalering
  - Eks: Desibel og radarbilder, Fourier-transform
- Eksponentiell skalering
- Gamma-skalering
- Stykkevis-lineær skalering
- Hva gjøres med kontrasten i de mørke og lyse delene av bildet etter slike skaleringer
  - Tegn skisse av funksjonene og se  $\Delta f$  mot  $\Delta g$

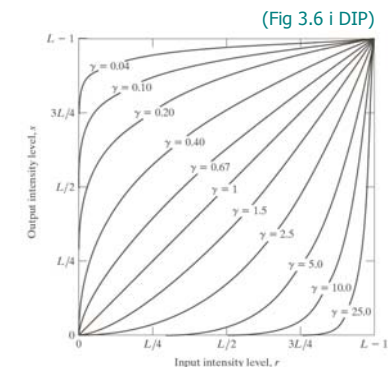
## Power-law (gamma)-transformasjoner

- Mange bildeproduserende apparater har et input/output-forhold som kan beskrives som:

$$s = ci^\gamma$$

der  $s$  er ut-intensiteten ved en input  $i$

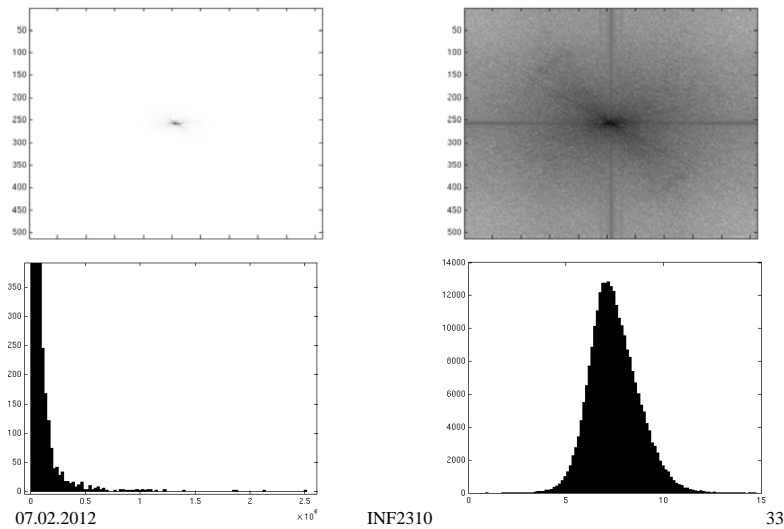
- Kan korrigeres ved gråtonetransformen  $T[i] = i^{1/\gamma}$
- Generell kontrast-manipulasjon
  - Brukervennlig med kun én variabel



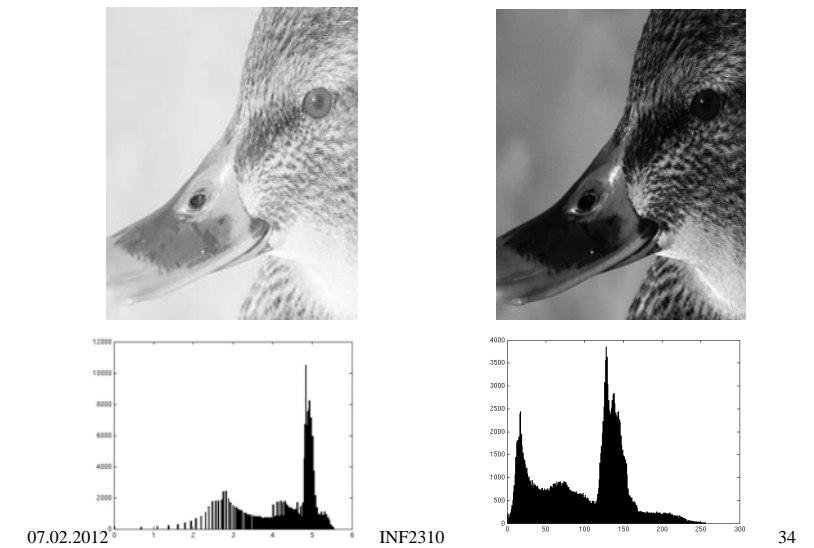
(Fig 3.6 i DIP)



## Logaritmisk mapping

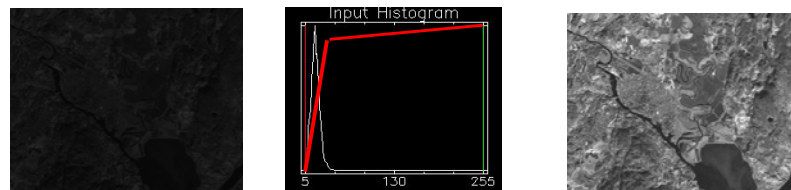


## Eksponentiell mapping



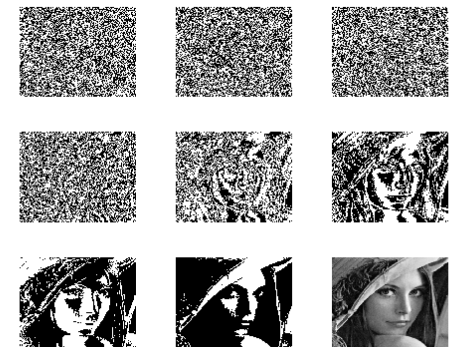
## Stykkevis lineær mapping

- Brukerspesifisert stykkevis lineær mapping for å fremheve visse intervaller



## Bit-plan-oppdeling

- Gir binært bilde basert på om pikslenes  $n$ -te bit er satt
- I eksemplet, kun de siste 4 bit inneholder visuell signifikans
- Kan benyttes i kompresjon
  - Kun beholde visse bit-plan
  - Effektivt å kode binære bilder (f.eks "runlength")



## Terskling

- Dette er et grense-tilfelle av lineær transformasjon, der alle ut-verdiene  $g$  settes lik 0 for inn-verdier  $f$  i et intervall  $0-T$ , mens alle andre ut-verdier settes lik 1
- Dette gir et to-nivå (binært) ut-bilde

## Implementasjon: Oppslagstabeller (LUT)

- Mål: Effektivisere implementasjonen
- Avbildningsfunksjonen utføres på alle mulige intensiteter og resultatene lagres i en tabell (LUT=look up table)
- Gråtone-avbildningen utføres så som oppslag i en tabell
- Hardware
  - LUT-operasjonen utføres på data-strømmen mellom hukommelse og display "on the fly" (på grafikkortet)
  - Innholdet i bilde-matrisen endres ikke
  - Kontrastendring ved kun å endre tabellverdiene
- Software
  - Utregning av avbildningsfunksjonen for hvert piksel blir byttet ut med enkelt tabelloppslag

## Implementasjon av gråtoneoperasjoner

*for  $x=0:width-1$   
for  $y=0:height-1$   
 $g(x,y)=a*f(x,y) + b$*

} direkte implementasjon

*for  $g=0:nGreyLevels-1$   
 $T[g]=a*g+b$*

} ved bruk av LUT

*for  $x=0:width-1$   
for  $y=0:height-1$   
 $g(x,y)=T[f(x,y)]$*

} endring av pikselverdiene

## Oppsummering

- Gråtonehistogrammer
- Lineær transform
  - Forstå effekten av parametrene  $a$  og  $b$
- Standardisering av bilder med lineær transform
  - Fjerner effekten av variasjoner i avbildningsforhold (døgnvariasjon, lampe, støv etc)
  - Hvordan bestemme  $a$  og  $b$  for å få ønsket  $\mu_T$  og  $\sigma_T$
- Ikke-lineære, parametriske transformeringer
  - Logaritmisk, eksponentiell, "gamma", stykkevis lineær
  - Hva gjøres med kontrasten i de mørke og lyse delene av bildet etter slike skaleringer
  - Tegn skisse av funksjonene og se på  $\Delta f$  mot  $\Delta g$