



UNIVERSITETET  
I OSLO

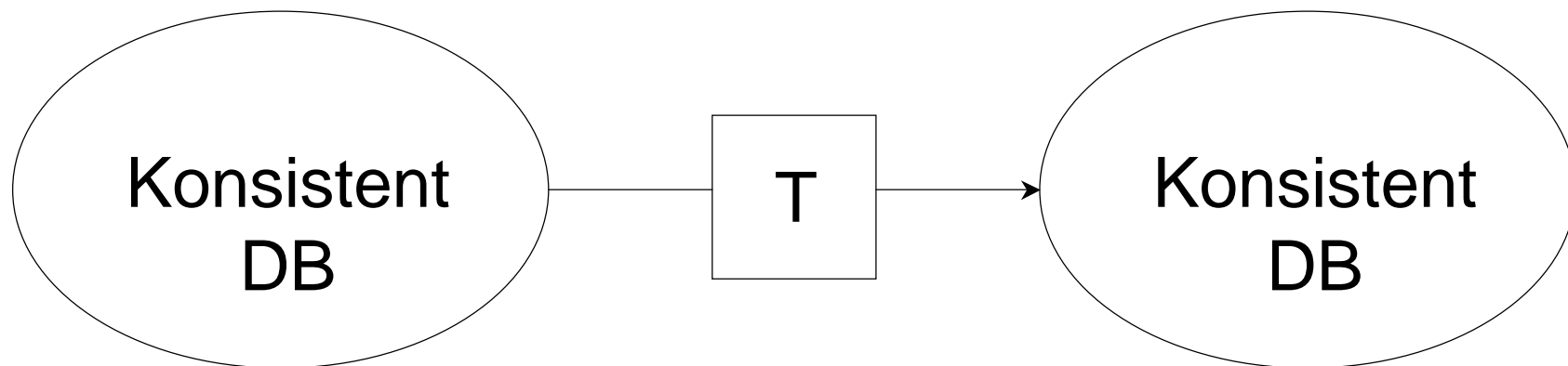
# Transaksjonshåndtering og samtidighetskontroll

Ragnar Normann

Mange lysark er basert på en original laget av  
Hector Garcia-Molina

# Transaksjoner

En *transaksjon* er en samling aksjoner som bevarer konsistens i databasen



# ACID-egenskapene

- A – Atomicity
  - enten blir hele transaksjonen utført
  - eller så blir ikke noe av den utført
- C – Consistency
  - transaksjoner skal bevare konsistens  
(dette er en del av definisjonen av begrepet transaksjon)
- I – Isolation
  - transaksjoner skal ikke merke at andre transaksjoner utføres samtidig med dem selv
- D – Durability
  - når transaksjoner er avsluttet, skal effekten av dem være varig og ikke kunne påvirkes av systemfeil

# Eksekveringsplaner

- Operasjonene i en transaksjon er **ordnet**  
Det vil si at en transaksjon er en liste av operasjoner
- Gitt en mengde transaksjoner  $\{T_1, \dots, T_n\}$   
En **eksekveringsplan** (schedule)  $S$  for  $\{T_1, \dots, T_n\}$  er en sekvens (liste) av operasjoner slik at:
  - hvert element i  $S$  er en operasjon i en av transaksjonene
  - hver operasjon i hver transaksjon er element i  $S$  nøyaktig en gang
  - hvis  $o_p$  og  $o_q$  er to operasjoner i samme transaksjon  $T_k$ , og  $o_p$  kommer foran  $o_q$  i  $T_k$ , så kommer  $o_p$  foran  $o_q$  i  $S$  (Det vil si at  $S$  bevarer ordningen i transaksjonene)

# Transaksjonseksempel

Integritetsregel:  $A = B$

T1: Read(A);	T2: Read(A);
$A \leftarrow A+100$ ;	$A \leftarrow A \times 2$ ;
Write(A);	Write(A);
Read(B);	Read(B);
$B \leftarrow B+100$ ;	$B \leftarrow B \times 2$ ;
Write(B);	Write(B);

# Eksekveringsplan $S_A$

		A	B
T1	T2	25	25
Read(A); $A \leftarrow A+100$ ;			
Write(A);		125	
Read(B); $B \leftarrow B+100$ ;			
Write(B);			125
	Read(A); $A \leftarrow A \times 2$ ;		
	Write(A);	250	
	Read(B); $B \leftarrow B \times 2$ ;		
	Write(B);		250
		250	250

# Eksekveringsplan $S_B$

		A	B
T1	T2	25	25
	Read(A); $A \leftarrow A \times 2$ ;		
	Write(A);	50	
	Read(B); $B \leftarrow B \times 2$ ;		
	Write(B);		50
Read(A); $A \leftarrow A + 100$ ;			
Write(A);			
Read(B); $B \leftarrow B + 100$ ;		150	
Write(B);			
			150
		150	150

$S_A$  og  $S_B$  er **serielle** planer – de tar en transaksjon om gangen

# Eksekveringsplan $S_C$

		A	B
T1	T2	25	25
Read(A); $A \leftarrow A+100$ ; Write(A);	Read(A); $A \leftarrow A \times 2$ ; Write(A);	125	
Read(B); $B \leftarrow B+100$ ; Write(B);	Read(B); $B \leftarrow B \times 2$ ; Write(B);	250	125
		250	250



# Eksekveringsplan $S_D$

		A	B
T1	T2	25	25
Read(A); $A \leftarrow A+100$ ; Write(A);	Read(A); $A \leftarrow A \times 2$ ; Write(A);	125	
Read(B); $B \leftarrow B+100$ ; Write(B);	Read(B); $B \leftarrow B \times 2$ ; Write(B);	250	50
		250	150

# Eksekveringsplan $S_E$

Samme som plan $S_D$ , men med ny $T2'$		A	B
T1	T2'	25	25
Read(A); $A \leftarrow A+100$ ; Write(A);		125	
	Read(A); $A \leftarrow A \times 1$ ; Write(A);	125	
	Read(B); $B \leftarrow B \times 1$ ; Write(B);		25
Read(B); $B \leftarrow B+100$ ; Write(B);			125
		125	125

# «Gode» eksekveringsplaner

- Vi vil ha eksekveringsplaner som er «gode»
- Begrepet «god» skal være uavhengig av
  - initialtilstanden
  - transaksjonssemantikken
- Begrepet skal bare være avhengig av lese- og skriveoperasjonene og deres innbyrdes rekkefølge

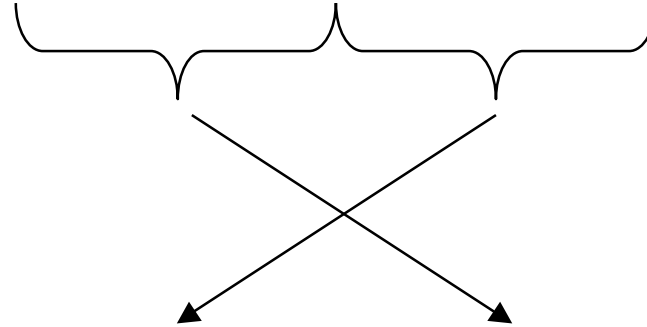
Eksempel:

$$S_C = r_1(A)w_1(A)r_2(A)w_2(A)r_1(B)w_1(B)r_2(B)w_2(B)$$

# «Gode» eksekveringsplaner (forts.)

Eksempel:

$$S_C = r_1(A)w_1(A)r_2(A)w_2(A)r_1(B)w_1(B)r_2(B)w_2(B)$$



$$S_C' = r_1(A)w_1(A)r_1(B)w_1(B)r_2(A)w_2(A)r_2(B)w_2(B)$$

$T_1$

$T_2$

$S_C$  kan rearrangeres til en seriell eksekveringsplan  
Vi sier at  $S_C$  er **serialiserbar**

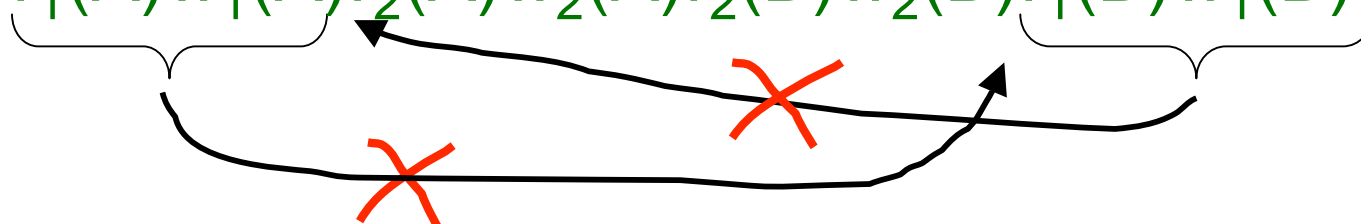
# En «dårlig» eksekveringsplan

La oss så se på plan  $S_D$ :

$$S_D = r_1(A)w_1(A)r_2(A)w_2(A)r_2(B)w_2(B)r_1(B)w_1(B)$$

- Legg merke til at i  $S_D$  håndterer  $T_2$  dataelementet B før  $T_1$  håndterer det
- Vi sier at  $T_2$  har presedens (over  $T_1$  på B) og skriver det  $T_2 \rightarrow T_1$
- Imidlertid håndterer  $T_1$  dataelementet A før  $T_2$  gjør det
- Altså har vi også at  $T_1 \rightarrow T_2$  i  $S_D$

# En «dårlig» eksekveringsplan (forts.)

$$S_D = r_1(A)w_1(A)r_2(A)w_2(A)r_2(B)w_2(B)r_1(B)w_1(B)$$


- Problemet er at vi både har  $T_2 \rightarrow T_1$  og  $T_1 \rightarrow T_2$  i  $S_D$
- Denne sykel-avhengigheten gjør at  $S_D$  ikke kan omarrangeres til en seriell eksekveringsplan
- Vi sier at  $S_D$  er **ikke-serialiserbar**
- Ikke-serialiserbare eksekveringsplaner er «dårlige» eksekveringsplaner, og vi vil ikke tillate dem

# Begreper

- **Transaksjon:** En sekvens av  $r_i(A)$  og  $w_i(B)$   
(lese- og skriveoperasjoner)
- **Konflikt:** Det finnes tre typer konflikter:
  - 1) **Lese-skrive-konflikt:**  $r_i(A) w_k(A)$  eller  $w_i(A) r_k(A)$
  - 2) **Skrive-skrive-konflikt:**  $w_i(A) w_k(A)$
  - 3) **Intratransaksjonskonflikt:**  $o_i(A) o_i(B)$   
(skrive eller lese)
- **Plan:** Kronologisk eksekveringsrekkefølge av transaksjonenes enkeltoperasjoner
- **Seriell plan:** Plan hvor hver transaksjon fullføres før neste transaksjon startes  
(dvs. ingen fletting av transaksjoner)

# Konfliktserialiserbarhet

- To eksekveringsplaner  $S_1$  og  $S_2$  kalles **konflikt-ekvivalente** hvis  $S_1$  kan omformes til  $S_2$  ved en serie ombyttinger av naboooperasjoner som ikke er i konflikt med hverandre
- En eksekveringsplan er **konfliktserialiserbar** hvis den er konfliktekvivalent med en seriell eksekveringsplan
- Litt notasjon:  
La  $S$  være en eksekveringsplan og la  $p_i(A)$  og  $q_k(B)$  være to (vilkaarlige) operasjoner i  $S$ .

Da betyr  $p_i(A) <_S q_k(B)$  at  $p_i(A)$  gjøres før  $q_k(B)$  i  $S$



# Presedensgrafer

La  $S$  være en eksekveringsplan.

Da defineres **presedensgraf** til  $S$ ,  $P(S)$ , slik:

- Noder: Transaksjonene i  $S$
- Kanter:  $T_i \rightarrow T_k$  dersom
  - 1)  $p_i(A)$  og  $q_k(A)$  er operasjoner i  $S$
  - 2)  $p_i(A) <_S q_k(A)$
  - 3) minst en av  $p_i$  og  $q_k$  er en skriveoperasjon

Oppgave:

- Tegn  $P(S)$  for  
 $S = w_3(A) w_2(C) r_1(A) w_1(B) r_1(C) w_2(A) r_4(A) w_4(D)$
- Er  $S$  serialiserbar?

# Presedensgrafer (forts.)

## Lemma

$S_1$  og  $S_2$  er konfliktekvivalente planer  $\Rightarrow P(S_1) = P(S_2)$

Bevis:

Anta at  $P(S_1) \neq P(S_2)$

Da finnes  $i$  og  $k$  slik at  $T_i \rightarrow T_k$  er kant i  $S_1$ , men ikke i  $S_2$   
(eventuelt ved å bytte om  $S_1$  og  $S_2$ )

Det betyr at det finnes operasjoner  $p_i$  og  $q_k$  som er i konflikt over et dataelement  $A$  slik at

$$S_1 = \dots p_i(A) \dots q_k(A) \dots$$

$$S_2 = \dots q_k(A) \dots p_i(A) \dots$$

Dette viser at  $S_1$  og  $S_2$  ikke er konfliktekvivalente

q.e.d.

# Presedensgrafer (forts.)

Merk!

$P(S_1) = P(S_2) \not\Rightarrow S_1$  og  $S_2$  er konfliktekvivalente

Bevis (Moteksempel):

$$S_1 = w_1(A) r_2(A) w_2(B) r_1(B)$$

$$S_2 = r_2(A) w_1(A) r_1(B) w_2(B)$$

$S_1$  og  $S_2$  er åpenbart ikke konfliktekvivalente

$P(S_1)$  og  $P(S_2)$  har begge de to nodene  $T_1$  og  $T_2$  og de to kantene  $T_1 \rightarrow T_2$  og  $T_2 \rightarrow T_1$ , så  $P(S_1) = P(S_2)$

# Presedensgrafer (forts.)

## TEOREM

$P(S)$  er asyklisk (sykelfri)  $\Leftrightarrow S$  er konfliktserialiserbar


Bevis ( $\Rightarrow$ ):

Anta at  $P(S)$  er asyklisk. Omform  $S$  på følgende måte:

1) Velg en transaksjon  $T_1$  som ikke har noen inngående kanter i  $P(S)$

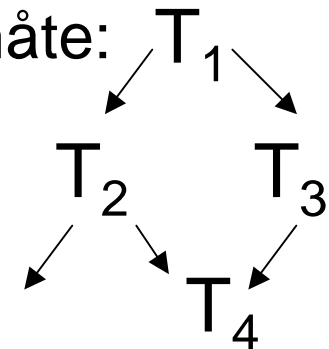
2) Flytt alle operasjonene i  $T_1$  til starten av  $S$

$S = \dots q_k(B) \dots p_1(A) \dots$



3) Nå har vi  $S_1 = \langle \text{operasjonene i } T_1 \rangle \langle \text{resten av } S \rangle$

4) Gjenta 1–3 for å serialisere resten av  $S$ !



# Presedensgrafer (forts.)

## TEOREM

$P(S)$  er asyklisk  $\Leftrightarrow S$  er konfliktserialiserbar

Bevis ( $\Leftarrow$ ):

Anta at  $S$  er konfliktserialiserbar

Da finnes en seriell plan  $S_S$  som er konfliktekvivalent med  $S$

Siden  $S_S$  er seriell, er  $P(S_S)$  opplagt uten sykler

I følge foregående lemma er  $P(S) = P(S_S)$

Følgelig er  $P(S)$  asyklisk

q.e.d.

# Håndheving av serialiserbarhet og serialiserbarhetsprotokoller

- Metode 1:  
Kjør systemet og registrer  $P(S)$   
På slutten av dagen sjekker vi om  $P(S)$  er sykelfri, dvs. om alt gikk bra
- Metode 2:  
Kontroller på forhånd at eksekveringsplanen aldri kan føre til at det blir sykler i  $P(S)$
- Et regelverk som understøtter metode 2, kalles en ***serialiseringsprotokoll***

# Låseprotokoller

Innfører to nye operasjonstyper:

Lock:  $l_i(A)$   $T_i$  setter (eksklusiv) lås på  $A$


Unlock:  $u_i(A)$   $T_i$  frigir låsen på  $A$

I tillegg må DBMS vedlikeholde en låstabell som viser hvilke dataelementer som er låst av hvilke transaksjoner

De fleste DBMS har en egen «lock-manager»-modul som holder styr på låstabellen

# Låseregler i 2PL (2 Phase Locking)

- Regel 1: Velformede transaksjoner:  
Hvis  $T_i$  gjør en operasjon  $p_i(A)$  som er involvert i en konflikt, skal  $T_i$  ha gjort  $l_i(A)$  før den gjør  $p_i(A)$ , og den skal gjøre  $u_i(A)$  etter at den har gjort  $p_i(A)$   
Eks.:  $T_i$ : ...  $l_i(A)$  ...  $r_i(A)$  ...  $w_i(A)$  ...  $u_i(A)$  ...
- Regel 2: Lovlige eksekveringsplaner:  
Eksekveringsplaner kan ikke tillate to transaksjoner å ha lås på samme dataelement samtidig

Eks.: S: ...  $l_i(A)$  .....  $u_i(A)$  ...  
  
ingen  $l_k(A)$



# Eksekveringsplan $S_F$

T1	T2
$I_1(A); \text{Read}(A)$	$I_2(A); \text{Read}(A)$
$A \leftarrow A + 100; \text{Write}(A); u_1(A)$	$A \leftarrow A \times 2; \text{Write}(A); u_2(A)$
	$I_2(B); \text{Read}(B)$
	$B \leftarrow B \times 2; \text{Write}(B); u_2(B)$
$I_1(B); \text{Read}(B)$	
$B \leftarrow B + 100; \text{Write}(B); u_1(B)$	

A	B
25	25
125	
250	
	50
	150
250	150

# Låseregler i 2PL (forts.)

- Regel 3: 2-faselåsing:  
En transaksjon som har utført en unlock-operasjon, har ikke lov til å utføre flere lock-operasjoner

$$T_i = \dots\dots l_i(A) \dots\dots u_i(A) \dots\dots$$

←—————|—————→

ingen  $u_i(B)$                       ingen  $l_i(B)$

- Tiden frem til transaksjonens første unlock-operasjon kalles transaksjonens **voksefase**
- Tiden fra og med transaksjonens første unlock-operasjon kalles transaksjonens **krympfase**

# Konfliktregler for lock/unlock

- $l_i(A), l_k(A)$  gir konflikt
- $l_i(A), u_k(A)$  gir konflikt
- Merk at følgende to situasjoner **ikke** gir konflikt:
  - $u_i(A), u_k(A)$
  - $l_i(A), r_k(A)$

# Start av krympefasen

- En midlertidig hjelpedefinisjon:
  - $\text{Shrink}(T_i) = \text{Sh}(T_i) =$  første unlock-operasjon  $T_i$  gjør
- Lemma: Hvis  $T_i \rightarrow T_k$  i  $S$ , så er  $\text{Sh}(T_i) <_S \text{Sh}(T_k)$

Bevis: At  $T_i \rightarrow T_k$  betyr at

$S = \dots p_i(A) \dots q_k(A) \dots$ ; der  $p_i$  og  $q_k$  er i konflikt  
Regel 1 sier at  $u_i(A)$  må komme etter  $p_i(A)$  og  $l_k(A)$  før  $q_k(A)$

Regel 2 sier at  $l_k(A)$  må komme etter  $u_i(A)$ . Altså har vi

$S = \dots p_i(A) \dots u_i(A) \dots l_k(A) \dots q_k(A) \dots$ ;

Regel 3 sier at  $\text{Sh}(T_i)$  ikke kan komme etter  $u_i(A)$  og at  $\text{Sh}(T_k)$  må komme etter  $l_k(A)$

Dermed har vi bevist at  $\text{Sh}(T_i)$  må komme før  $\text{Sh}(T_k)$  i  $S$

q.e.d.

# 2PL sikrer konfliktserialiserbarhet

TEOREM Hvis en plan  $S$  overholder regel 1, 2 og 3, så er  $S$  konfliktserialiserbar

Bevis: I følge forrige teorem er det nok å vise at hvis en plan  $S$  overholder regel 1, 2 og 3, så er presedensgrafene  $P(S)$  sykelfri

Anta derfor (ad absurdum) at  $P(S)$  har en sykel

$$T_1 \rightarrow T_2 \rightarrow \dots \rightarrow T_n \rightarrow T_1$$

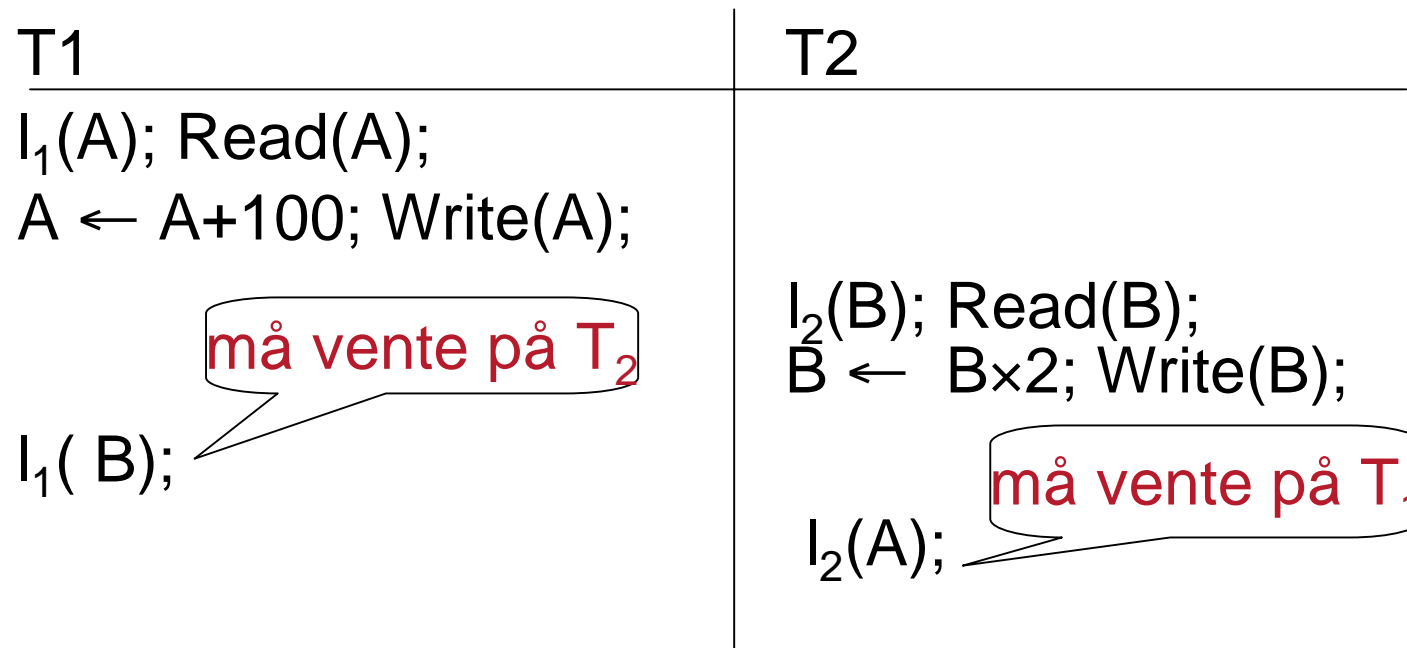
I følge lemmaet er da

$$\text{Sh}(T_1) <_S \text{Sh}(T_2) <_S \dots <_S \text{Sh}(T_n) <_S \text{Sh}(T_1)$$

Men det er umulig, så  $P(S)$  er sykelfri

QED

# Vranglås



Dette viser at 2PL **ikke** sikrer mot vranglås (deadlock)!

# Lese- og skrivelåser

- For å få bedre samtidighet kan vi bruke to låsetyper:
- **Leselås (Shared lock)** som tillater andre transaksjoner å lese dataelementet, men ikke å skrive det
- **Skrivelås (eXclusive lock)** som hverken tillater andre transaksjoner å lese eller skrive dataelementet
- Notasjon:
  - $sl_k(A)$  –  $T_k$  setter leselås på A
  - $xl_k(A)$  –  $T_k$  setter skrivelås på A
  - $u_k(A)$  –  $T_k$  sletter sin(e) lås(er) på A
- $sl_k(A)$  blir ikke utført hvis noen annen transaksjon enn  $T_k$  har skrivelås på A
- $xl_k(A)$  blir ikke utført hvis en annen transaksjon enn  $T_k$  har låst A (det spiller ingen rolle om det er lese- eller skrivelås)

# Regler for lese- og skrivelåser

- ***Velformede transaksjoner***

Enhver transaksjon  $T_k$  må overholde disse tre reglene:

- En  $r_k(A)$  må komme etter en  $sl_k(A)$  eller  $xl_k(A)$  uten at det er noen  $u_k(A)$  mellom dem
- En  $w_k(A)$  må komme etter en  $xl_k(A)$  uten at det er noen  $u_k(A)$  mellom dem
- Etter en  $sl_k(A)$  eller  $xl_k(A)$  må det komme en  $u_k(A)$

- ***2PL for transaksjoner***

Enhver 2PL-transaksjon  $T_k$  må i tillegg overholde:

- Ingen  $sl_k(A)$  eller  $xl_k(A)$  kan komme etter en  $u_k(B)$  (uavhengig av hva A og B er)



# Regler for lese- og skrivelåser (forts.)

- **Lovlige eksekveringsplaner**

Hvert dataelement er enten ulåst, eller det har én skrivelås, eller det har en eller flere leselåser

Dette sikres ved at alle planer  $S$  følger disse reglene:

- Hvis  $xl_i(A)$  forekommer i  $S$ , må den etterfølges av en  $u_i(A)$  før det kan komme en  $xl_k(A)$  eller  $sl_k(A)$  med  $k \neq i$
  - Hvis  $sl_i(A)$  forekommer i  $S$ , må den etterfølges av en  $u_i(A)$  før det kan komme en  $xl_k(A)$  med  $k \neq i$
- Merk at det er tillatt for en transaksjon å ha både lese- og skrivelås på samme dataelement

Dette gir større fleksibilitet og *kan* bidra til mer samtidighet (dette er situasjonsavhengig)

# Konfliktserialiserbarhet av S/X-planer

## TEOREM

Hvis en plan  $S$  overholder reglene for lese- og skrivelåser på de to forrige lysarkene, så er  $S$  konfliktserialiserbar

## Bevis:

Nær identisk med beviset for at planer som bare bruker skrivelåser, sikrer konfliktserialiserbarhet

Den eneste forskjellen er at vi får bruk for at hverken

$l_i(A)$  fulgt av  $l_k(A)$

eller

$l_i(A)$  fulgt av  $u_k(A)$

er en konflikt

# Kompatibilitetsmatriser

- Kompatibilitetsmatriser brukes for å lagre regelverket for tildeling av låser når vi benytter flere låstyper
- Matrisene har en rad og en kolonne for hver låstype
- Kompatibilitetsmatriser tolkes slik:  
Hvis  $T_i$  ber om å få satt en lås av type  $K$  på data-element  $A$ , får den det bare hvis det står 'Ja' i kolonne  $K$  i alle rader  $R$  i matrisen hvor noen annen  $T_k$  har en lås av type  $R$  på  $A$
- Eksempel: Kompatibilitetsmatrise for S/X-låser

		S	X	(lås T ber om å få på A)
(lås som A har)	S	Ja	Nei	
	X	Nei	Nei	

# Oppgradering av låser

- For å gi bedre samtidighet kan vi tillate T å først sette leselås og så oppgradere den til skrivelås ved behov
- Eksempel:

$T_1$	$T_2$
$sl_1(A); r_1(A);$	
	$sl_2(A); r_2(A);$
	$sl_2(B); r_2(B);$
$sl_1(B); r_1(B);$	
$xl_1(B); $ <b>Avslått</b>	
	$u_2(A); u_2(B);$
$xl_1(B); w_1(B);$	
$u_1(A); u_1(B);$	

# Oppgradering av låser (forts.)

- En ulempe er at å oppgradere låser gir økt risiko for vranglås
- Eksempel:

$T_1$	$T_2$
$sl_1(A); r_1(A);$	$sl_2(A); r_2(A);$
$xl_1(A);$ <b><i>Avslått</i></b>	$xl_2(A);$ <b><i>Avslått</i></b>

- Eksemplet illustrerer at protokoller som bruker oppgradering av låser, bare egner seg hvis det er mange flere lese- enn skrivetransaksjoner

# Oppdateringslåser

- En oppdateringslås er en leselås som senere skal oppgraderes til en skrivelås
- Oppdateringslåser betegnes med U (Update lock)
- Kompatibilitetsmatrisen for S/X/U-låser finnes i to varianter (hvor den usymmetriske er mest vanlig):
  - en usymmetrisk som prioriterer skrivetransaksjoner
  - en symmetrisk som prioriterer lesetransaksjoner

<b>Komp.matrise</b>		S	X	U	(ønsket lås)
	S	Ja	Nei	Ja	
(holdt lås)	X	Nei	Nei	Nei	
	U	J/N	Nei	Nei	

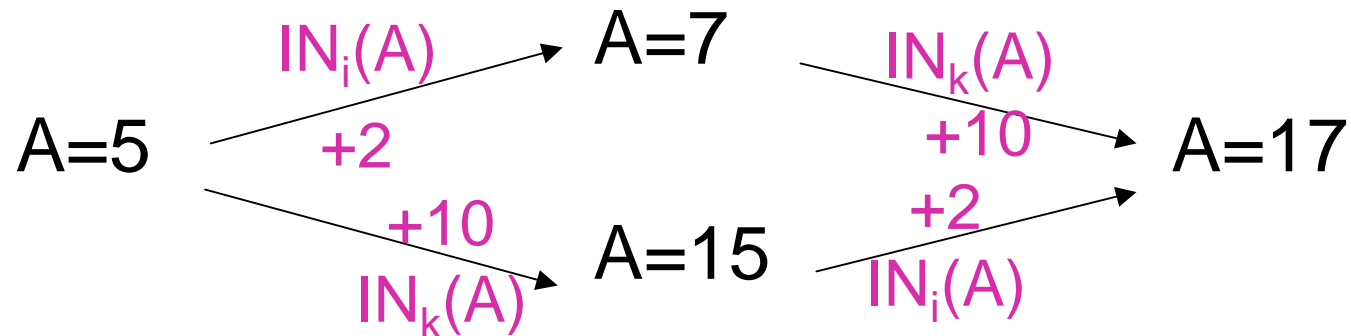
## Oppdateringslåser (forts.)

- Planer som gir vranglås på grunn av oppgraderinger av lese- til skrivelåser, gjør det ikke med bruk av oppdateringslåser (**NB** Det kan være andre årsaker til vranglås!)
- Eksempel (Det som ga vranglås i sted (ark 37)):

$T_1$	$T_2$
$ul_1(A); r_1(A);$	$ul_2(A); $ <b>Avslått</b>
$xl_1(A); w_1(A); u_1(A);$	$ul_2(A); r_2(A);$
	$xl_2(A); w_2(A); u_2(A);$

# Inkrementlåser

- Atomisk inkrementoperasjon:  $IN_i(A)$   
 $\{Read(A); A \leftarrow A+v; Write(A)\}$   
(**NB** Her gjøres Read og Write bare fra og til hukommelsen, *ikke til disk* !!)
- $IN_i(A)$  og  $IN_k(A)$  er ikke i konflikt!





# Inkrementlåser (forts.)

- Hensikten er å effektivisere bokholderitransaksjoner
- Inkrementlåser betegnes med I (Increment lock)
- Inkrementlåser er i konflikt med både lese- og skrivelåser, men ikke med andre inkrementlåser
- Her er kompatibilitetsmatrisen for S/X/I-låser:

<b>Komp.matrise</b>		S	X	I	(ønsket lås)
	S	Ja	Nei	Ja	
(holdt lås)	X	Nei	Nei	Nei	
	I	Nei	Nei	Ja	

# Låshåndtering (Lock Scheduling)

- I praksis vil ikke noe DBMS la transaksjonene sette eller frigi noen låser selv
- Transaksjonene utfører bare operasjonene read, write, commit og abort, og eventuelt update og increment
- Låsene legges inn i transaksjone og settes og frigis av en egen modul i DBMS kalt ***låshåndtereren*** (Lock Scheduler (i noen DBMS kalt Lock Manager))
- Låshåndtereren bruker en egen intern datastruktur, ***låstabellen***, til å administrere låsene
- Låstabellen er ikke en del av bufferområdet; den er utilgjengelig for transaksjonene

# Låshåndtering (forts.)

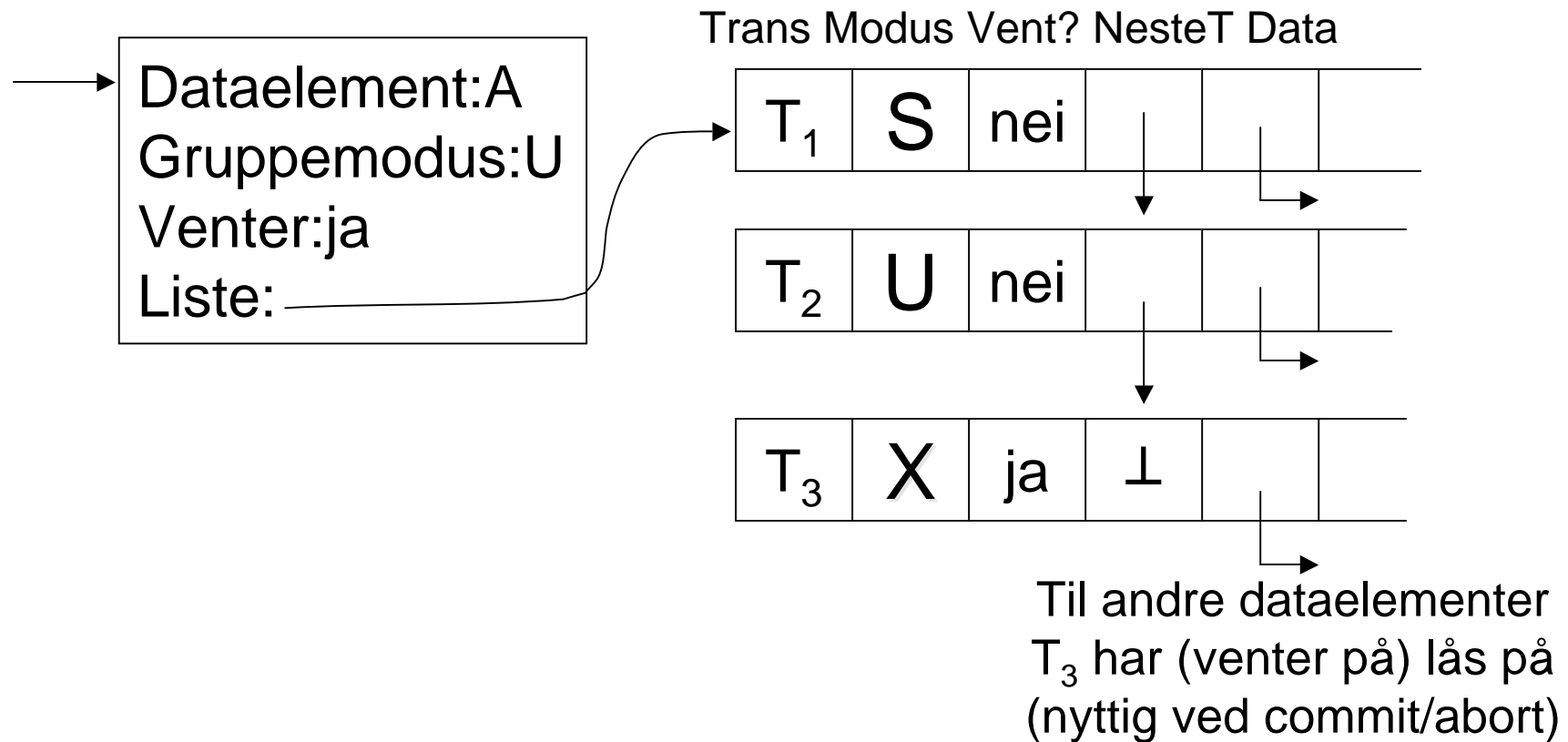
Låshåndtereren består av to deler:

- Del I analyserer hver transaksjon T og legger inn «riktige» låsekrav foran operasjonene i T og legger kravene i låstabellen  
Hvilke krav den velger, er avhengig av hvilke låstyper som er tilgjengelige
- Del II kontrollerer om operasjonene og låskravene den mottar fra del I kan utføres  
De som ikke kan det, legges i en kø for å vente på at den låsen som hindrer utførelsen blir fjernet  
(det er en kø for hver lås)
- Når T gjør commit (eller abort), sletter del I alle låser satt av T og varsler del II som sjekker ventekøene for disse låsene og lar de transaksjonene som kan, fortsette

# Låstabellen

- Låstabellen er logisk sett en tabell som for hvert dataelement i databasen inneholder all låsinformasjon for dette elementet
- I praksis organiseres låstabellen som en hashtabell med dataelementets adresse som nøkkel
- Ulåste dataelementer er ikke med i låstabellen
- Låstabellen er derfor proporsjonal med antall ønskede og innvilgede låser, og ikke med antall dataelementer
- For hver A i låstabellen lagres følgende informasjon:
  - Gruppemodus (strengeste lås som holdes på A)
  - Et venteflagg som sier om noen venter på å få låse A
  - En liste over de T som har, eller venter på, lås på A

# Eksempel på låsinfo for et dataelement A



# Granularitet og varsellåser

- Begrepet dataelement er med vilje udefinert  
Tre naturlige granulariter på dataelementer er:
  - en relasjon – et naturlig største (låsbar) dataelement
  - en blokk – en relasjon består av en eller flere blokker
  - et tuppel – en blokk kan inneholde ett eller flere tupler
- Forskjellige transaksjoner kan samtidig ha behov for låser på alle disse nivåene
- For å få til det innfører vi varsellåser, IS og IX, som sier at vi har til hensikt å sette henholdsvis en lese- eller skrivelås lenger ned i hierarkiet

# Varsellåser (forts.)

<b>Komp.matrise</b>		IS	IX	S	X	(ønsket lås)
	IS	Ja	Ja	Ja	Nei	
(holdt lås)	IX	Ja	Ja	Nei	Nei	
	S	Ja	Nei	Ja	Nei	
	X	Nei	Nei	Nei	Nei	

- Eksempel: T vil skrive tuppel A i blokk B i relasjon R
  1. Hvis R hverken har S-lås eller X-lås, setter T IX-lås på R
  2. Fikk T satt IX-lås på R, sjekker den om B har S- eller X-lås  
Har ikke B det, setter T IX-lås på B
  3. Fikk T satt IX-lås på B, sjekker den om A har noen lås  
Har ikke A det, setter T X-lås på A og kan skrive A
- Merk at hvis en transaksjon T har en skrivelås på R, kan ingen andre skrive noe tuppel i R før T sletter låsen

# Håndtering av fantomtupler

- Eksempel:
- Vi skal summere et felt for alle tuplene i en relasjon R
- Før summeringen setter vi leselås på alle tuplene i R for å sikre oss et konsistent svar
- Under summeringen legger en annen transaksjon inn et nytt tuppel i R, noe som gjør at summen kan bli gal
- Dette er mulig fordi tuppelet ikke eksisterte da vi satte våre leselåser (et slikt tuppel kalles et ***fantomtuppel***)
- Løsningen er å sette en IS-lås på relasjonen  
Da får ingen legge inn nye tupler før låsen er slettet