

## FILTERDESIGN

- Ukeoppgavene skal leveres som selvstendige arbeider. Det forventes at alle har satt seg inn i instituttets krav til innleverte oppgaver:
  - Norsk versjon: <http://www.ifi.uio.no/studinf/skjemaer/erklaring.pdf>
  - Engelsk versjon: <http://www.ifi.uio.no/studinf/skjemaer/declaration.doc>
- Krav til godkjenning av innleverte oppgaver er beskrevet i filen:
  - <http://www.ifi.uio.no/inf3470/h07/kursmaterie11/Oppgaver/KravTilGodkjenning.pdf>

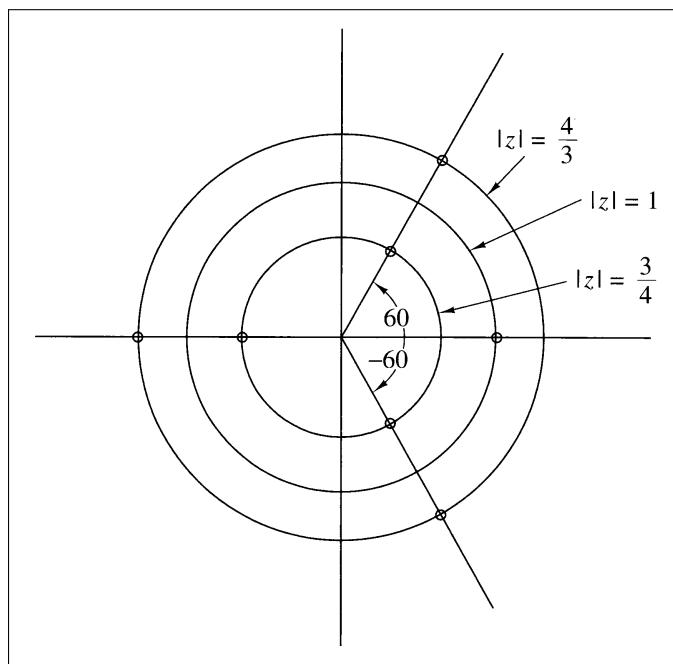
Denne uken er oppgavesettet todelt. Først er det oppgaver om filterdesign, deretter kommer fjorårets eksamen. Totalt er det mer enn 10 poeng på dette oppgavesettet. Det er likevel ikke mulig å oppnå mer enn 10 poeng denne uka.

### Oppgave 1

Vekt:1

Betrakt pol-nullpunktsplottet vist i figuren under.

- Avgjør og begrunn om det representerer et FIR filter.
- Avgjør og begrunn om systemet har lineær fase.



- a) FIR, b) Linear phase

### Oppgave 2 (tidl. eks. oppg.)

Vekt:1

I denne oppgaven skal du designe et enkelt reelt diskret filter som slipper igjennom frekvensen  $\omega = \pi/4$  uten demping og stopper frekvensen  $\omega = \pi/2$ .

- Hvilke krav gir dette til filterets frekvensrespons,  $H(\omega)$ .
- Bestem filterets systemfunksjon,  $H(z)$ .
- Hva blir filterets impulsrespons,  $h(n)$ .

a)  $|H(\pi/4)| = 1, |H(\pi/2)| = 0$     b)  $H(z) = \frac{1}{\sqrt{2}}(1 + z^{-2})$     c)  $h[n] = \frac{1}{\sqrt{2}}[1, 0, 1]$

## Oppgave 2 Filter design

Anta at et en ønsker å finne en tilnærming til et ideellt lavpassfilter med følgende spesifikasjon:

$$|H_d(e^{j\omega})| = \begin{cases} 1 & \text{for } |\omega| < \pi/2 \\ 0 & \text{for } \pi/2 \leq |\omega| \leq \pi \end{cases}$$

### 2-a

Filteret skal være et kausalt FIR-filter av lengde  $N$  (partall). For hvilke verdier av  $n$  må  $h[n]$  da finnes?

### 2-b

Anta at filteret også skal ha lineær fase. Hvilke(n) type(r) filter kan brukes, type I, II, III eller IV?

Hva blir gruppetidsforsinkelsen til filteret?

### 2-c

Anta at en designer filteret ved å ta

$$h[n] = DFT^{-1}(H_d[k])$$

Hva blir  $H_d[k]$  for  $k = 0, \dots, N - 1$  når filteret skal være som over, dvs av lengde  $N$  (partall), kausalt og med lineær fase?

### 2-d

Lag en skisse over frekvensresponsen til filteret,  $H(e^{j\omega})$ , det vil si dens amplitude og fase. Angi ved hvilke frekvenser det blir størst feil i henholdsvis amplitude og fase i forhold til  $H_d(e^{j\omega})$ .

### 2-e

Anta så at en finner impulsresponsen ved formelen over, altså en  $N$ -punkts invers DFT av sampler av ønsket frekvensrespons. Hvilke egenskaper forventer du at  $h[n]$  skal ha?

Hva blir  $h[n]$ ?

a) Causal, FIR, length  $N$  ( $N$  is even).  $h[n]$  has length  $N$  and is right-sided.  $h[n] \neq 0$  for  $n = 0, \dots, N - 1$

b) Type II filter.  $\tau(\omega) = (N - 1)/2$

$$c) H_d[k] = \begin{cases} e^{-j\pi\frac{N-1}{N}k} & \text{for } k = 0, \dots, N/4 - 1 \\ 0 & \text{for } k = N/4, \dots, 3N/4 \\ e^{-j(\pi\frac{N-1}{N}k - \pi(N-1))} & \text{for } k = 3N/4 + 1, \dots, N - 1 \end{cases}$$

d) Largest amplitude error: at each end of the transition band, that is:  $\omega_1 \approx \frac{\pi}{2} - \frac{3}{2} \frac{2\pi}{N}$ ,  $\omega_2 \approx \frac{\pi}{2} + \frac{3}{2} \frac{2\pi}{N}$ . Symmetry  $\Rightarrow$  No phase error.

e) Expect  $h[n]$  to be real and symmetric around  $M/2$ .  $h[n] = h_1[n - (N - 1)/2] = \frac{1}{N} \frac{\sin \frac{\pi}{N}(N/2 - 1)(n - (N - 1)/2)}{\sin \frac{\pi}{N}(n - (N - 1)/2)}$ ,  $n = 0, \dots, N - 1$

## Oppgave 4— Oppgave 10.8 fra boka

Vekt:1

$$\text{a) } H(z) = (z - e^{j0.25\pi})(z - e^{-j0.25\pi}), \text{ Type 1}$$

$$\text{b) } H(z) = (z - 0.5e^{j0.25\pi})(z - 0.5e^{-j0.25\pi})(z - 2e^{j0.25\pi})(z - 2e^{-j0.25\pi})(z + 1), \text{ Type 2}$$

$$\text{b) } H(z) = (z - 0.5e^{j0.25\pi})(z - 0.5e^{-j0.25\pi})(z - 1), \text{ Type 4}$$

$$\text{b) } H(z) = (z - 0.5e^{j0.25\pi})(z - 0.5e^{-j0.25\pi})(z - 2e^{j0.25\pi})(z - 2e^{-j0.25\pi})(z + 1)(z - 1), \text{ Type 3}$$

## Oppgave 5— Oppgave 10.10 fra boka

Vekt:1

$$\text{a) } h_W[n] = \{0.212, 0.5, 0.212\}, h_C[n] = \{0.212, 0.5, 0.212\}, H_C = 0.212 + 0.5z^{-1} + 0.212z^{-2}$$

$$\text{b) } h_W[n] = \{-0.017, 0.092, 0.428, 0.428, 0.092, -0.017\}, h_C[n] = \{-0.017, 0.092, 0.428, 0.428, 0.092, -0.017\}, H_C = \dots$$

c) following similar pattern

## Oppgave 6— Oppgave 10.12 fra boka

Vekt:1

$$\text{a) } F_T = F_p - F_s = 0.2 - 0.1 = 0.1. \Rightarrow N = C/F_T = 3.21/0.1 \approx 33$$

$$\text{b) } F_T = F_s - F_p = 0.25 - 0.125 = 0.125. \Rightarrow N = C/F_T = 5.71/0.125 \approx 46$$

$$\text{c) Trans. widths: } \frac{4-2}{2}5 \text{ and } \frac{12-8}{2}5. \text{ Using the smaller: } F_T = 2/25 = 0.08. \text{ Table 20.4 } \Rightarrow N = C/F_T = 3.47/0.08 \approx 44.$$

$$\text{d) Same as above, but bandstop filter } \Rightarrow \text{ odd length: } N = 45.$$

## Oppgave 7— Oppgave 10.20 fra boka

Vekt:1

Sampling rates between 130 and 140 kHz makes us avoid signal contamination by the aliased spectrum. Choose for example  $S = 140$  kHz, Passband edge = 20 kHz, passband attenuation = 0.1 dB (minimum loss), stopband edge = 30 kHz, minimum stopband attenuation = 40 dB (reduction by factor 100)

## EKSAMEN 2008

### Oppgave Fourier-transformasjon

Vekt: 1

Fourier-transformasjonen til et signal  $x[n]$  er gitt som

$$X(\Omega) = \frac{1}{2 - e^{-j\Omega}}$$

Skisser magnituden til Fourier-transformasjonen til signalet.

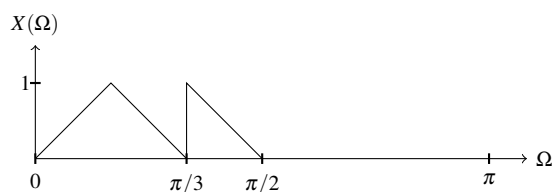
Finn et uttrykk for fasen til Fourier-transformasjonen til signalet. (Det skal ikke plottes!)

Husk akser og benevning på plottet.

### Oppgave Opp- og nedsampling

Vekt: 1

Et signal  $x[n]$  har Fourier transformasjon  $X(\Omega)$  som gitt under



Signalet benyttes som inngangssignal på systemene I og II definert under:

$$\text{I: } x[n] \rightarrow \boxed{\uparrow 3} \rightarrow w_1[n] \rightarrow \boxed{H_0(z)} \rightarrow z_1[n] \rightarrow \boxed{\downarrow 2} \rightarrow y_1[n]$$

$$\text{II: } x[n] \rightarrow \boxed{\downarrow 2} \rightarrow w_2[n] \rightarrow \boxed{\uparrow 3} \rightarrow z_2[n] \rightarrow \boxed{H_0(z)} \rightarrow y_2[n]$$

“ $\boxed{\downarrow M}$ ” betyr nedsampling med faktor  $M$  (beholde hvert  $M$ te sampel) og “ $\boxed{\uparrow N}$ ” betyr null-interpolering med faktor  $N$  (sette inn  $N - 1$  nuller mellom hvert sampel).  $H_0(z)$  er et ideelt lavpassfilter med cut-off frekvens  $\omega_c = \pi/3$  og forsterkning (gain) lik 2.

For begge systemer, skisser Fourier transformasjonen til signalene  $w_1[n]$ ,  $w_2[n]$ ,  $z_1[n]$ ,  $z_2[n]$ ,  $y_1[n]$  og  $y_2[n]$ . Husk akser og benevning på alle plott.

## Oppgave IIR-filtre

Vekt: 2

Et kausalt IIR-filter med én, reell pol  $z_p$  har impulsrespons:

$$h[n] = \alpha^n u[n], \alpha > 0 \quad (1)$$

a) Gitt systemet med impulsrespons  $h[n]$  gitt av (1), finn systemfunksjonen  $H(z)$  med tilhørende ROC og pol.

b) Finn systemfunksjonen  $H'(z)$  med tilhørende ROC, og tegn pol/nullpunkts plott for  $\alpha = 0.5$ , for systemet med impulsrespons

$$h'[n] = h[n] \cos(\pi n) \quad (2)$$

c) Finn frekvensresponsen  $H'(\Omega)$  uttrykt ved  $H(\Omega)$ . Beskriv hva slags filtre  $h[n]$  og  $h'[n]$  er hvis  $0.5 < \alpha < 1$ .

d) La oss se på operasjonen i ligning (2) som et system  $T\{\cdot\}$  slik at  $h'[n] = T\{h[n]\}$ . Vis at systemet  $T\{\cdot\}$  ikke er LTI.

## Oppgave Sampling

Vekt: 1.5

Vi vet at for at et signal  $x(t)$  skal kunne rekonstrueres perfekt fra en sampling  $x[n] = x(nT_s) = x(\frac{n}{F_s})$  så må vi ha

$$F_s > 2F_{max} \quad (3)$$

der  $F_{max}$  er den høyeste frekvensen i signalet  $x(t)$ . Hvis ikke dette er tilfredsstillt, vil alle frekvenser  $f > \frac{F_s}{2}$  aliases. Vi skal nå se på hva som skjer med frekvensen  $\frac{F_s}{2}$ .

a) Finn et uttrykk for  $x[n]$  gitt  $x(t) = \cos(2\pi 200t + \pi/2)$  og  $F_s = 400$  Hz.

b) Finn uttrykk  $x_1[n]$  og  $x_2[n]$  gitt  $x_1(t) = \cos(2\pi 200t + \pi/4)$ ,  $x_2(t) = \frac{1}{\sqrt{2}} \cos(2\pi 200t)$  og  $F_s = 400$  Hz.

c) Vis at for et signal  $x(t) = A \cos(\pi F_s t + \phi)$ , uansett valg av parametrene  $A, \phi$ , så finnes det alltid et annet signal  $w(t) = B \cos(\pi F_s t)$  slik at  $x[n] = w[n]$  når samplingsraten er lik  $F_s$ . Beregn  $B$  som funksjon av  $A$  og  $\phi$ .

Hint: Finn et generelt uttrykk for forholdet mellom  $x[n]$  og  $x[n+1]$ , og bruk dette til å regne ut verdien for  $B$  fra de kjente verdiene  $A, \phi$ .

## Oppgave MA-filtre

Vekt: 2

Et MA-filter av orden  $K - 1$  er et kausalt FIR-filter med  $K$  koeffisienter, og en impulsrespons gitt ved :

$$h[n] = \frac{1}{K} \sum_{k=0}^{K-1} \delta[n-k] \quad (4)$$

a) Finn frekvensresponsen  $H(\Omega)$  til MA-filteret av orden  $K - 1$ .

b) Finn ved regning hvor mange nullpunkter et MA-filter av orden  $K - 1$  har, og hvilke frekvenser de nuller ut.

c) Hvilke ordner kan et MA-filter ha hvis det skal nulle ut frekvensen  $\Omega = \frac{\pi}{P}$ , der  $P$  er et heltall.

d) Vis at et MA-filter av orden  $K - 1$  kan implementeres som et FIR-filter med impulsrespons  $h_{FIR}[n]$  i kaskade med et IIR-filter med impulsrespons  $h_{IIR}[n]$  der

$$h_{FIR}[n] = \frac{1}{K} (\delta[n] - \delta[n-K]), \quad h_{IIR}[n] = u[n] \quad (5)$$

## Formulas

**Some basic relations:**

$$\begin{aligned}
 \sin(\alpha \pm \beta) &= \sin \alpha \cos \beta \pm \cos \alpha \sin \beta \\
 \cos(\alpha \pm \beta) &= \cos \alpha \cos \beta \mp \sin \alpha \sin \beta \\
 \sin 2\alpha &= 2 \sin \alpha \cos \alpha \\
 \cos 2\alpha &= 2 \cos^2 \alpha - \sin^2 \alpha \\
 \sin \alpha + \sin \beta &= 2 \sin \frac{\alpha + \beta}{2} \cos \frac{\alpha - \beta}{2} \\
 \sin \alpha - \sin \beta &= 2 \sin \frac{\alpha + \beta}{2} \sin \frac{\alpha - \beta}{2} \\
 \cos \alpha + \cos \beta &= 2 \cos \frac{\alpha + \beta}{2} \cos \frac{\alpha - \beta}{2} \\
 \cos \alpha - \cos \beta &= -2 \sin \frac{\alpha + \beta}{2} \sin \frac{\alpha - \beta}{2} \\
 \cos^2 \alpha + \sin^2 \alpha &= 1 \\
 \cos \alpha &= \frac{1}{2}(e^{j\alpha} + e^{-j\alpha}) \\
 \sin \alpha &= \frac{1}{2j}(e^{j\alpha} - e^{-j\alpha}) \\
 \sum_{n=0}^{N-1} a^n &= \begin{cases} N & \text{for } a = 1 \\ \frac{1-a^N}{1-a} & \text{otherwise} \end{cases} \\
 ax^2 + bx + c = 0 &\Leftrightarrow x_{\pm} = \frac{-b \pm \sqrt{b^2 - 4ac}}{2a}
 \end{aligned}$$

**Convolution:**

$$y[n] = x[n] * h[n] = \sum_{k=-\infty}^{\infty} x[k]h[n-k] = \sum_{k=-\infty}^{\infty} x[n-k]h[k] = h[n] * x[n]$$

**The Discrete time Fourier transform (DTFT):**

$$\begin{aligned}
 \text{Analysis: } X(\Omega) &= \sum_{n=-\infty}^{\infty} x(n)e^{-j\Omega n} \\
 \text{Synthesis: } x[n] &= \frac{1}{2\pi} \int_{-\pi}^{\pi} X(\Omega)e^{j\Omega n} d\Omega
 \end{aligned}$$

**The Discrete Fourier transform (DFT):**

$$\begin{aligned}
 \text{Analysis: } X[k] &= \sum_{n=0}^{N-1} x[n]e^{-j2\pi kn/N}, \quad 0 \leq k \leq N-1 \\
 \text{Synthesis: } x[n] &= \frac{1}{N} \sum_{k=0}^{N-1} X[k]e^{j2\pi kn/N}, \quad 0 \leq k \leq N-1
 \end{aligned}$$

**The z-transform:**

$$\text{Analyse: } X(z) = \sum_{n=-\infty}^{\infty} x[n]z^{-n}$$

**Expectation and variance**

$$\begin{aligned}
 \text{Expectation: } E\{x(\zeta)\} &\equiv \mu_x = \begin{cases} \sum_k x_k p_k & x(\zeta) \text{ discrete} \\ \int_{-\infty}^{\infty} x f_x(x) dx & x(\zeta) \text{ continuous} \end{cases} \\
 \text{Variance: } \text{var}[x(\zeta)] &= \sigma_x^2 = \gamma_x^{(2)} = E\{[x(\zeta) - \mu_x]^2\}
 \end{aligned}$$