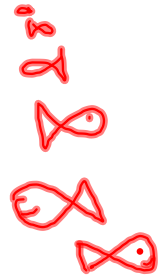


[Lineare likningssystemer, koeffisientmatrise, matriseform, utvidet matrise, radoperasjoner, radekvivalente matriser, trappform, redusert trappform, Gauss-eliminering, pivotelementer, pivotrader, pivotsøyter, løsninger til $C\vec{x} = \vec{d}$ der $[C|\vec{d}]$ er på redusert trappform, entydighet av redusert trappform.]

notater mangler
pga teknisk feil



MATLAB eks:

$$\gg A = [-2 \ 1 \ ; \ 1 \ -2];$$

$$\gg b = [1; 4];$$

$$\gg [A \ b]$$

$$\text{ans} = \begin{bmatrix} -2 & 1 & 2 \\ 1 & -2 & -7 \end{bmatrix}$$

$$\left. \begin{array}{l} -2x_1 + x_2 = 2 \\ x_1 - 2x_2 = -7 \end{array} \right)$$

$$\gg \text{rref}([A \ b])$$

$$\text{ans} = \left[\begin{array}{cc|c} 1 & 0 & 1 \\ 0 & 1 & 4 \end{array} \right]$$

I_2

$$\left. \begin{array}{l} x_1 = 1 \\ x_2 = 4 \end{array} \right)$$

Homogene likninger

Lineært likningssystem
 $A\vec{x} = \vec{b}$

Homogent likningssystem
 $A\vec{x} = \vec{0}$

alltid en eller flere
 løsninger:
 $\vec{x} = \vec{0}$ (etc)

Sætning 9.4.4

Anta at $A\vec{x} = \vec{b}$ har
 (minst) en løsning $\vec{x} = \vec{x}_p$, slik at $A\vec{x}_p = \vec{b}$.
 (\vec{x}_p er en spesiell/partikular løsning)

Da kan enhver løsning \vec{x} til $A\vec{x} = \vec{b}$ skrives
 som en sum

$$\vec{x} = \vec{x}_p + \vec{x}_h$$

der \vec{x}_h er en løsning i $A\vec{x} = \vec{0}$, dvs. $A\vec{x}_h = \vec{0}$.

(\vec{x}_h er en homogen løsning)

Omvendt, er enhver slik sum

$$\vec{x} = \vec{x}_p + \vec{x}_h$$

der $A\vec{x}_h = \vec{0}$ en løsning i $A\vec{x} = \vec{b}$.

$$\{\vec{x} \mid A\vec{x} = \vec{b}\} = \{\vec{x}_p + \vec{x}_h \mid A\vec{x}_h = \vec{0}\}$$

Beris:

Hvis $A\vec{x}_p = \vec{b}$, $A\vec{x}_h = \vec{0}$ og $\vec{x} = \vec{x}_p + \vec{x}_h$

er $A\vec{x} = A(\vec{x}_p + \vec{x}_h) = A\vec{x}_p + A\vec{x}_h = \vec{b} + \vec{0} = \vec{b}$.

Omvendt, hvis $A\vec{x}_p = \vec{b}$ og $A\vec{x} = \vec{b}$ la

$\vec{x}_h = \vec{x} - \vec{x}_p$ så $\vec{x} = \vec{x}_p + \vec{x}_h$ og

$A\vec{x}_h = A(\vec{x} - \vec{x}_p) = A\vec{x} - A\vec{x}_p = \vec{b} - \vec{b} = \vec{0}$.

Simultane likningssystemer

Vil ofte løse k forskjellige likningssystemer

$$A \vec{x}_1 = \vec{b}_1, A \vec{x}_2 = \vec{b}_2, \dots, A \vec{x}_k = \vec{b}_k$$

med samme $m \times n$ koeffisientmatrise A
og k forskjellige høyresider $\vec{b}_1, \dots, \vec{b}_k \in \mathbb{R}^m$.

Søker de k løsningene $\vec{x}_1, \dots, \vec{x}_k \in \mathbb{R}^n$.

Kanne ~~de~~ redusere $[A|b_1] \sim [C_1|d_1]$
 $[A|b_2] \sim [C_2|d_2]$
 \vdots
 $[A|b_k] \sim [C_k|d_k]$

hver for seg
 redusert
 trappform

Anta $m=n$ og at $A \vec{x} = \vec{b}$ har en
entydig løsning for hver $\vec{b} \in \mathbb{R}^n$

$$\Leftrightarrow C_1 = C_2 = \dots = C_k = I_n$$

Da er det de samme reduseringsoperasjoner som
brukes for \vec{a} kommer for

$$[A|\vec{b}_s] \quad \text{til} \quad [I_n|\vec{d}_s]$$

for $s = 1, 2, \dots, k$.

Danner k -foldig utvidet matrise

$$[A \mid \vec{b}_1 \mid \vec{b}_2 \mid \dots \mid \vec{b}_k]$$

og reducerer til

$$[C \mid \vec{d}_1 \mid \vec{d}_2 \mid \dots \mid \vec{d}_k] \quad \left. \begin{array}{l} \text{på redusert} \\ \text{trappform} \end{array} \right\}$$

Hvis $C = I_n$ er betingelsene oppfylt, og

løsningene er $\vec{x}_1 = \vec{d}_1, \vec{x}_2 = \vec{d}_2, \dots, \vec{x}_k = \vec{d}_k$.

Eks $A = \begin{bmatrix} -2 & 1 \\ 1 & -2 \end{bmatrix} \quad A \vec{x}_s = \vec{b}_s \quad s=1,2,3$

$$\vec{b}_1 = \begin{bmatrix} 3 \\ -6 \end{bmatrix} \quad \vec{b}_2 = \begin{bmatrix} 2 \\ -7 \end{bmatrix} \quad \vec{b}_3 = \begin{bmatrix} 1 \\ -8 \end{bmatrix}$$

$$[A \mid \vec{b}_1 \mid \vec{b}_2 \mid \vec{b}_3]$$

$$= \left[\begin{array}{cc|c|c|c} -2 & 1 & 3 & 2 & 1 \\ 1 & -2 & -6 & -7 & -8 \end{array} \right] \begin{array}{l} \uparrow \\ \downarrow \end{array}$$

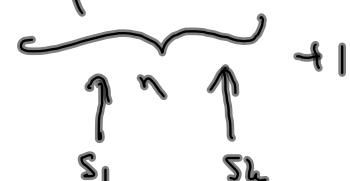
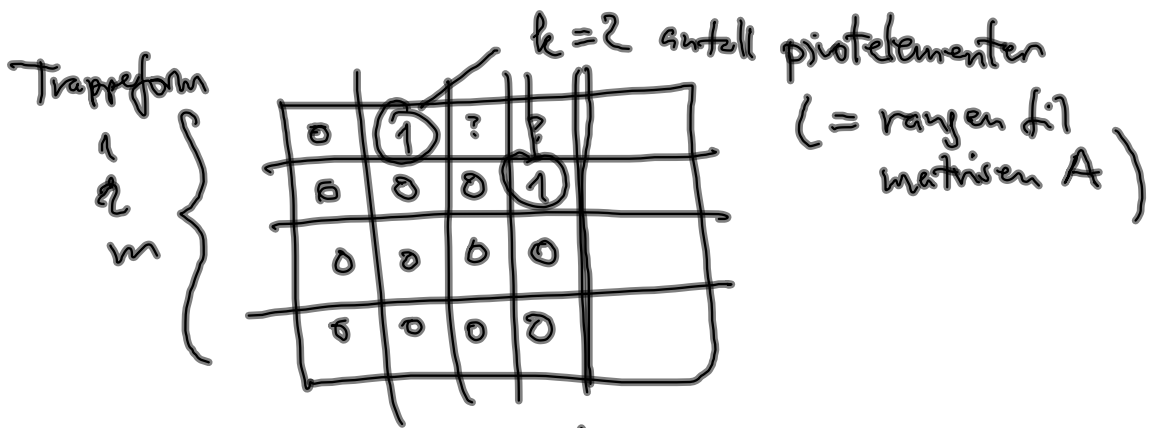
$$\sim \left[\begin{array}{cc|c|c|c} 1 & -2 & -6 & -7 & -8 \\ -2 & 1 & 3 & 2 & 1 \end{array} \right] \begin{array}{l} \downarrow +2 \\ \uparrow \end{array}$$

$$\sim \left[\begin{array}{cc|c|c|c} 1 & -2 & -6 & -7 & -8 \\ 0 & -3 & -9 & -12 & -15 \end{array} \right] \begin{array}{l} \downarrow \\ \uparrow \cdot -\frac{1}{3} \end{array}$$

$$\sim \left[\begin{array}{cc|c|c|c} 1 & -3 & -6 & -7 & -8 \\ 0 & 1 & 3 & 4 & 5 \end{array} \right] \begin{array}{l} \downarrow +2 \\ \uparrow \end{array}$$

$$\sim \left[\begin{array}{cc|c|c|c} 1 & 0 & 0 & 1 & 2 \\ 0 & 1 & 3 & 4 & 5 \end{array} \right]$$

$\underbrace{\quad}_{I_2} \quad \begin{array}{ccc} \downarrow & \downarrow & \downarrow \\ \vec{x}_1 & \vec{x}_2 & \vec{x}_3 \end{array}$



Pivotelemente b_i $(1, s_1), (2, s_2), \dots, (k, s_k)$
 $1 \leq i \leq k$ pivotrad

$$x_{s_i} + \underbrace{c_{i, s_i+1} x_{s_i+1} + \dots + c_{i, n} x_n}_{= b_i} = b_i$$

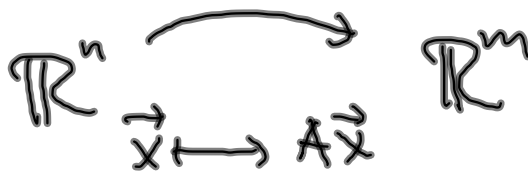
LH 4.5 : Inverse matriser

A $m \times n$ matrise
linear transformasjon

$$\vec{T} : \mathbb{R}^n \rightarrow \mathbb{R}^m$$

$$\vec{x} \mapsto \vec{T}(\vec{x}) = A\vec{x}$$

\vec{T}



? finn \vec{x}

$$\leftarrow \vec{S} \leftarrow$$

gitt
 $A\vec{x} = \vec{b}$

Hvis $A\vec{x} = \vec{b}$ har en entydig løsning \vec{x} for hver \vec{b} er regelen $\vec{b} \mapsto \vec{S}(\vec{b}) = \vec{x}$ der $A\vec{x} = \vec{b}$ en linearttransformasjon

$$\mathbb{R}^m \xrightarrow{S} \mathbb{R}^n,$$

og er gitt ved multiplikasjon med en matrise B ,

Hva er relasjonen mellom A og B ?

De er inverse matriser.

La A være en kvadratisk $n \times n$ -matrise,

Def En $n \times n$ -matrise B er den
inverse matrisen til A hvis

$$AB = I_n \text{ og } BA = I_n.$$

($I_n = \begin{bmatrix} 1 & & 0 \\ & \ddots & \\ 0 & & 1 \end{bmatrix}$ er identitetsmatrisen.)

Den inverse matrisen er entydig, hvis den eksisterer:

Anta B og C er inverse matriser til A ,

$$AB = I_n = BA \text{ og } AC = I_n = CA$$

$$B = BI_n = BAC = I_n C = C.$$