

4.5: 1 a) b), 2 a) b), 3 a) b), 4 a) b), 6, 7, 8, 9

4.6: 1, 2, 3, 4, 6

4.5.6:  $B = \begin{pmatrix} 1 & 2 & 0 \\ 0 & 1 & 1 \\ 0 & -2 & 1 \end{pmatrix}$

a) Finn  $B^{-1}$

Dersom  $B$  er invertibel,  
 $[B \ I] \sim [I \ B^{-1}]$

$$[B \ I] = \begin{pmatrix} 1 & 2 & 0 & 1 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 1 & 0 & 1 & 0 \\ 0 & -2 & 1 & 0 & 0 & 1 \end{pmatrix} \xrightarrow{R_2 \leftrightarrow R_1} \begin{pmatrix} 0 & 1 & 1 & 0 & 1 & 0 \\ 1 & 2 & 0 & 1 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 3 & 0 & 2 & 1 \end{pmatrix} \xrightarrow{R_1 \cdot \frac{1}{3}} \begin{pmatrix} 1 & 2 & 0 & 1 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 1 & 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 1 & 0 & \frac{2}{3} & \frac{1}{3} \end{pmatrix} \xrightarrow{R_1 \cdot \frac{1}{3}} \begin{pmatrix} 1 & 2 & 0 & 1 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 & 0 & \frac{1}{3} & -\frac{1}{3} \\ 0 & 0 & 1 & 0 & \frac{2}{3} & \frac{1}{3} \end{pmatrix} \xrightarrow{R_2 \cdot 2} \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 & 1 & -\frac{2}{3} & \frac{2}{3} \\ 0 & 1 & 0 & 0 & \frac{1}{3} & -\frac{1}{3} \\ 0 & 0 & 1 & 0 & \frac{2}{3} & \frac{1}{3} \end{pmatrix}$$

så  $B^{-1} = \begin{pmatrix} 1 & -\frac{2}{3} & \frac{2}{3} \\ 0 & \frac{1}{3} & -\frac{1}{3} \\ 0 & \frac{2}{3} & \frac{1}{3} \end{pmatrix}$

b)  $\begin{cases} x + 2y = 5 \\ y + z = 3 \\ -2y + z = 3 \end{cases} \iff B \begin{pmatrix} x \\ y \\ z \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 5 \\ 3 \\ 3 \end{pmatrix}, \quad B \text{ som i a)}$

$$\begin{pmatrix} x \\ y \\ z \end{pmatrix} = B^{-1} \begin{pmatrix} 5 \\ 3 \\ 3 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 1 & -\frac{2}{3} & \frac{2}{3} \\ 0 & \frac{1}{3} & -\frac{1}{3} \\ 0 & \frac{2}{3} & \frac{1}{3} \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 5 \\ 3 \\ 3 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 5 + 3 \cdot (-\frac{2}{3}) + 3 \cdot \frac{2}{3} \\ 0 \cdot 5 + 3 \cdot \frac{1}{3} + 3 \cdot (-\frac{1}{3}) \\ 0 \cdot 5 + 3 \cdot \frac{2}{3} + 3 \cdot \frac{1}{3} \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 5 \\ 0 \\ 3 \end{pmatrix}$$

Sjekk  $B \begin{pmatrix} 5 \\ 0 \\ 3 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 5 \\ 3 \\ 3 \end{pmatrix}!$

c)  $\begin{cases} x + 2y = 5 \\ y + z = 3 \\ -2y + (a+1)z = b^2 - 10 \end{cases}$  For hvilke valg av  $a$  og  $b$  har systemet en, ingen og  $\infty$ -mange løsninger.

Se på den utvidede koeffisientmatrisen

$$\left( \begin{array}{cccc} 1 & 2 & 0 & 5 \\ 0 & 1 & 1 & 3 \\ 0 & -2 & a+1 & b^2-10 \end{array} \right) \xrightarrow{R_2 \leftrightarrow R_1} \left( \begin{array}{cccc} 0 & 1 & 1 & 3 \\ 1 & 2 & 0 & 5 \\ 0 & 0 & a+3 & b^2-4 \end{array} \right)$$

Anta  $a+3=0$ , dvs  $a=-3$ .

Dersom  $b^2-4 \neq 0$ , dvs  $b \neq \pm 2$ , har systemet ingen løsning

Dersom  $b^2-4=0$ , dvs  $b = \pm 2$ , har systemet en fri variabel, altså  $\infty$ -mange løsninger.

Anta at  $a+3 \neq 0$ , dvs  $a \neq -3$ . Da er hver søyle en pivotsøyle, altså har systemet nøyaktig én løsning (uavh. av  $b$ ).

4.5.7:  $A$  invertierbar matrise,  $b$  vektor

$$xA = b$$

Ligningssystemet har en entydig løsning gitt ved  $x = bA^{-1}$

Bewis: Viser først at  $x = bA^{-1}$  er en løsning:

$$xA = (bA^{-1})A = b(A^{-1}A) = bI_n = b$$

Viser så at løsningen er entydig:

Anta at  $y$  er en annen løsning, dvs  $yA = b$

Da blir

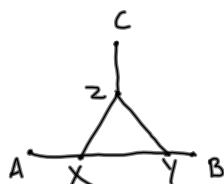
$$x = bA^{-1} = (yA)A^{-1} = y(AA^{-1}) = yI_n = y$$

4.5.8:  $A$  invertierbar,  $B$  invertierbar.

$$C = \begin{pmatrix} A & 0 \\ 0 & B \end{pmatrix} \text{ er invertierbar og } C^{-1} = \begin{pmatrix} A^{-1} & 0 \\ 0 & B^{-1} \end{pmatrix}$$

Bewis: Definer  $D = \begin{pmatrix} A^{-1} & 0 \\ 0 & B^{-1} \end{pmatrix}$ .  $CD = \begin{pmatrix} A & 0 \\ 0 & B \end{pmatrix} \begin{pmatrix} A^{-1} & 0 \\ 0 & B^{-1} \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} AA^{-1} + 00 & 0A + 0B^{-1} \\ 0A^{-1} + B0 & 00 + BB^{-1} \end{pmatrix}$   
 $= \begin{pmatrix} I & 0 \\ 0 & I \end{pmatrix} = I$ , altså er  $D = C^{-1}$

4.5.9:



$a =$  spennig i  $A$

$b =$  — // —  $B$

$c =$  — // —  $C$

$x =$  spennig i  $X$

$y =$  — // —  $Y$

$z =$  — // —  $Z$

$x =$  gjennomsnitt av spenninger i  $A, Y, Z = \frac{a+y+z}{3}$  i)

$y =$  — // —  $B, X, Z = \frac{b+x+z}{3}$  ii)

$z =$  — // —  $C, X, Y = \frac{c+x+y}{3}$  iii)

fra i)  $3x = a+y+z$ ,  $3x-y-z = a$

fra ii)  $3y = b+x+z$ ,  $-x+3y-z = b$

fra iii)  $3z = c+x+y$ ,  $-x-y+3z = c$ .

Dette er ekvivalent med

$$A\vec{x} = \vec{b} \text{ hvor}$$

$$A = \begin{pmatrix} 3 & -1 & -1 \\ -1 & 3 & -1 \\ -1 & -1 & 3 \end{pmatrix}, \vec{x} = \begin{pmatrix} x \\ y \\ z \end{pmatrix}, \vec{b} = \begin{pmatrix} a \\ b \\ c \end{pmatrix}$$

b) finn  $A^{-1}$

$$[A \ I] \sim [I \ A^{-1}]$$

$$A^{-1} = \begin{pmatrix} \frac{1}{2} & \frac{1}{4} & \frac{1}{4} \\ \frac{1}{4} & \frac{1}{2} & \frac{1}{4} \\ \frac{1}{4} & \frac{1}{4} & \frac{1}{2} \end{pmatrix} = \frac{1}{4} \begin{pmatrix} 2 & 1 & 1 \\ 1 & 2 & 1 \\ 1 & 1 & 2 \end{pmatrix}$$

c) La  $\vec{b} = \begin{pmatrix} 1 \\ 2 \\ 3 \end{pmatrix}$ . Finn  $\vec{x}$ .  $A\vec{x} = \vec{b}$ ,  $\vec{x} = A^{-1}\vec{b}$

$$= \frac{1}{4} \begin{pmatrix} 2 & 1 & 1 \\ 1 & 2 & 1 \\ 1 & 1 & 2 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 1 \\ 2 \\ 3 \end{pmatrix} = \frac{1}{4} \begin{pmatrix} 7 \\ 8 \\ 9 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 7/4 \\ 2 \\ 9/4 \end{pmatrix}$$

altså blir  $x = \frac{7}{4}$ ,  $y = 2$ ,  $z = \frac{9}{4}$

d) Velg  $a, b, c$  slik at  $x=1, y=2, z=3$

$$A\vec{x} = \vec{b}$$

$$\begin{pmatrix} a \\ b \\ c \end{pmatrix} = \vec{b} = A\vec{x} = \begin{pmatrix} 3 & -1 & -1 \\ -1 & 3 & -1 \\ -1 & -1 & 3 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 1 \\ 2 \\ 3 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 2 \\ 2 \\ 6 \end{pmatrix}$$

4.6.4:

Skriv

$$\begin{pmatrix} 7 \\ 4 \\ -3 \\ 1 \end{pmatrix} \text{ som en lineær kombinasjon av } \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \\ -\frac{1}{2} \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} 2 \\ 1 \\ 3 \\ -2 \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} 5 \\ -7 \\ 6 \\ 3 \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} 2 \\ -1 \\ 0 \\ 3 \end{pmatrix}$$

$a_1 \quad a_2 \quad a_3 \quad a_4$

$b$

Finn tall  $x_1, x_2, x_3$  og  $x_4$  slik at

$$b = x_1 a_1 + x_2 a_2 + x_3 a_3 + x_4 a_4. \Leftrightarrow A\vec{x} = b \text{ hvor}$$

$$A = (a_1 \ a_2 \ a_3 \ a_4), \vec{x} = \begin{pmatrix} x_1 \\ x_2 \\ x_3 \\ x_4 \end{pmatrix}$$

$$[A \ b] = \begin{pmatrix} 1 & 2 & 5 & 2 & 7 \\ 0 & 1 & -7 & -1 & 4 \\ -1 & 3 & 6 & 0 & -3 \\ 2 & -4 & 3 & 3 & 1 \end{pmatrix} \sim \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 & 0 & 11.11 \\ 0 & 1 & 0 & 0 & 1.89 \\ 0 & 0 & 1 & 0 & 0.41 \\ 0 & 0 & 0 & 1 & -4.96 \end{pmatrix}$$

fra  
Matlab

Alltså er

$$\begin{pmatrix} x_1 \\ x_2 \\ x_3 \\ x_4 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 11.11 \\ 1.89 \\ 0.41 \\ -4.96 \end{pmatrix}, \quad b = 11.11 a_1 + 1.89 a_2 + 0.41 a_3 - 4.96 a_4$$

4.6.6.: Har  $a_1, a_2, \dots, a_5$ . Skal sjekke om disse utgjøren basis for  $\mathbb{R}^4$ 

Reviderer

$$[a_1 \ a_2 \ a_3 \ a_4 \ a_5] \sim \begin{pmatrix} 1 & 0 & 2 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 1 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 0 & 1 \end{pmatrix}$$

fra  
Matlab

har 4 pivot-søyler, altså  
utspenner  $\{a_1, \dots, a_5\}$  hele  $\mathbb{R}^4$ 

Ser at

$$a_3 = 2a_1 + 1a_2 = 2a_1 + a_2$$

så  $\{a_1, a_2, a_4, a_5\}$  utspenner hele  $\mathbb{R}^4$