

## Maks.- og min.-problemer

Husk:

Teorem: Antag at  $f: A \rightarrow \mathbb{R}$  er en funktion af to variable som har kontinuerlige andenordensafledte. Dersom  $\bar{a}$  er et stationært punkt i delindes af  $A$ , så gælder følgende. Hus

$$D = \begin{vmatrix} \frac{\partial^2 f}{\partial x^2}(\bar{a}) & \frac{\partial^2 f}{\partial x \partial y}(\bar{a}) \\ \frac{\partial^2 f}{\partial y \partial x}(\bar{a}) & \frac{\partial^2 f}{\partial y^2}(\bar{a}) \end{vmatrix} = \begin{vmatrix} A & B \\ B & C \end{vmatrix}$$

er determinanten til Hesse-matrixen, så

(i) Hvis  $D < 0$ , så er  $\bar{a}$  et sadelpunkt

(ii) Hvis  $D > 0$ , så

(a) Hvis  $A > 0$ , så er  $\bar{a}$  et lokalt minimum

(b) Hvis  $A < 0$ , ————— " ————— maksimum.

(iii) Hvis  $D = 0$ , så giver testen ingen information.

Eksempel:  $f(x, y) = x^2 + y^2 - 2x + 4y$

$$\left. \begin{array}{l} \frac{\partial f}{\partial x} = 2x - 2, \quad \frac{\partial f}{\partial y} = 2y + 4 \\ \frac{\partial f}{\partial x} = 0 \Leftrightarrow x = 1, \quad \frac{\partial f}{\partial y} = 0 \Rightarrow y = -2 \end{array} \right\} \text{stationært punkt } (1, -2).$$

Andenordensafledte:  $\frac{\partial^2 f}{\partial x^2} = \frac{\partial}{\partial x} (2x - 2) = 2 = A$

$$\frac{\partial^2 f}{\partial y \partial x} = \frac{\partial}{\partial y} (2x - 2) = 0 = B$$

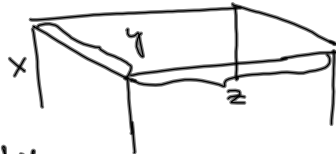
$$\frac{\partial^2 f}{\partial x \partial y} = \frac{\partial}{\partial x} (2y + 4) = 0$$

$$\frac{\partial^2 f}{\partial y^2} = \frac{\partial}{\partial y} (2y + 4) = 2 = C$$

$$D = \begin{vmatrix} 2 & 0 \\ 0 & 2 \end{vmatrix} = 2 \cdot 2 - 0 \cdot 0 = \underline{4}, \quad A = 2$$

Altså er  $D = 4 > 0$ ,  $A = 2 > 0$ , så  $(1, -2)$  er et lokalt min.

Eksempel: Vi skal lage et brett på  $500 \text{ m}^3$ . Hvordan skal vi minimere rammen?



Lengden til rammen:

$$L = 4x + 2y + 2z \quad 500 = xyz \rightarrow z = \frac{500}{xy}$$

Alltså

$$L(x, y) = 4x + 2y + \frac{1000}{xy} \quad \text{Hvilken verdi av } x \text{ og } y \text{ gjør dette uttrykket minst?}$$

Finne startenes punkter:

$$\frac{\partial L}{\partial x} = 4 - \frac{1000}{x^2 y}, \quad \frac{\partial L}{\partial y} = 2 - \frac{1000}{x y^2}$$

$$4 - \frac{1000}{x^2 y} = 0 \Rightarrow 4x^2 y = 1000 \Rightarrow x^2 y = 250 \Rightarrow y = \frac{250}{x^2}$$

$$2 - \frac{1000}{x y^2} = 0 \Rightarrow 2x y^2 = 1000 \Rightarrow x y^2 = 500$$

Setter inn for  $y$  i den nedste ligningen:

$$x \frac{250^2}{x^4} = 500 \Rightarrow \frac{250}{x^3} = 2 \Rightarrow x^3 = 125 \Rightarrow x = 5$$

Videre:  $y = \frac{250}{x^2} = \frac{250}{25} = 10$

$$z = \frac{500}{xy} = \frac{500}{50} = 10$$

Braker annerledeslesten til å sjekke at dette er et min.-punkt

Husk  $\frac{\partial L}{\partial x} = 4 - 1000x^{-2}y^{-1}$ ,  $\frac{\partial L}{\partial y} = 2 - 1000x^{-1}y^{-2}$

$$\frac{\partial^2 L}{\partial x^2} = -1000(-2x^{-3})y^{-1} = 2000x^{-3}y^{-1} = \frac{2000}{x^3 y}$$

$$\frac{\partial^2 L}{\partial y \partial x} = -1000x^{-2}(-y^{-2}) = 1000x^{-2}y^{-2} = \frac{1000}{x^2 y^2}$$

$$\frac{\partial^2 L}{\partial y^2} = -1000x^{-1}(-2y^{-3}) = \frac{2000}{x y^3}$$

$$A = \frac{\partial^2 L}{\partial x^2}(5, 10) = \frac{2000}{5^3 \cdot 10} = \frac{200}{125} = \frac{8 \cdot 25}{5 \cdot 25} = \frac{8}{5}$$

$$B = \frac{\partial^2 L}{\partial y \partial x}(5, 10) = \frac{1000}{5^2 \cdot 10^2} = \frac{10}{25} = \frac{2}{5}$$

$$C = \frac{\partial^2 L}{\partial y^2}(5, 10) = \frac{2000}{5 \cdot 10^3} = \frac{2}{5}$$

Hesse-determinanten:

$$D = \begin{vmatrix} A & B \\ B & C \end{vmatrix} = \begin{vmatrix} \frac{8}{5} & \frac{2}{5} \\ \frac{2}{5} & \frac{2}{5} \end{vmatrix} = \frac{16}{25} - \frac{4}{25} = \frac{12}{25}$$

$$D = \frac{12}{25} > 0, \quad A = \frac{8}{5} > 0 \Rightarrow (5, 10) \text{ er et lokalt min.}$$

Optimering under betingelser (sebjon. 5.10)

Generelt: Finn maks eller min til funksjonen

$$f(x_1, \dots, x_m)$$

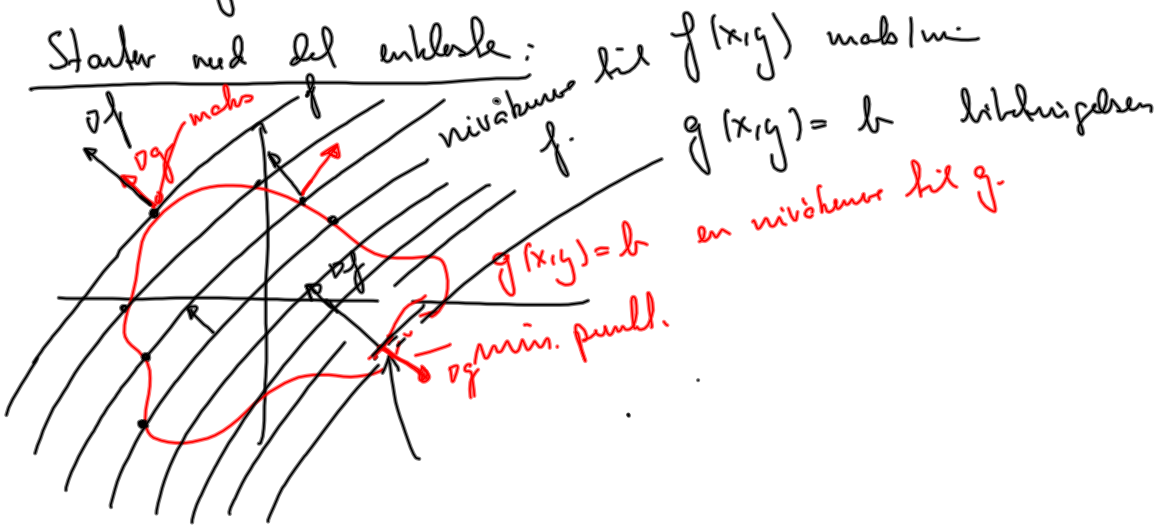
under betingelser

$$g_1(x_1, \dots, x_m) = b_1$$

$$\vdots$$

$$g_k(x_1, \dots, x_m) = b_k$$

Startar med del enkle:



Teorem (Lagranges multiplikator metode) Anta at  $f(x_1, \dots, x_n)$  og  $g(x_1, \dots, x_n)$  er to funksjoner med kontinuerlige partiellderiverte. Deres funksjoner  $f(x_1, \dots, x_n)$  har et lokalt maks eller min under betingelsen  $g(x_1, \dots, x_n) = b$  i punkt  $\vec{a}$ , da er enten  $\nabla f(\vec{a}) = \vec{0}$  eller det finnes et tall  $\lambda$  slik at  $\nabla f(\vec{a}) = \lambda \nabla g(\vec{a})$ . Lagrange multiplikator

Hva betyr dette:

$$\left. \begin{aligned} \frac{\partial f}{\partial x_1}(\vec{a}) &= \lambda \frac{\partial g}{\partial x_1}(\vec{a}) \\ \frac{\partial f}{\partial x_2}(\vec{a}) &= \lambda \frac{\partial g}{\partial x_2}(\vec{a}) \\ &\vdots \\ \frac{\partial f}{\partial x_n}(\vec{a}) &= \lambda \frac{\partial g}{\partial x_n}(\vec{a}) \end{aligned} \right\} \begin{array}{l} m \text{ ligninger med} \\ m+1 \text{ ubekjente } x_1, \dots, x_n, \lambda \end{array}$$

$g(\vec{a}) = b$  + én ligning til.

Eksempel: Finn maks/min til funksjonen  $f(x,y) = 2x + 3y$  under betingelsen  $g(x,y) = 3x^2 + 2y^2 = 3$

Regner ut:

$$\nabla f = \begin{pmatrix} \frac{\partial f}{\partial x} \\ \frac{\partial f}{\partial y} \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 2 \\ 3 \end{pmatrix}$$

$$\nabla g = \begin{pmatrix} \frac{\partial g}{\partial x} \\ \frac{\partial g}{\partial y} \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 6x \\ 4y \end{pmatrix}$$

$$\nabla f(x,y) = \lambda \nabla g(x,y)$$

$$\begin{pmatrix} 2 \\ 3 \end{pmatrix} = \lambda \begin{pmatrix} 6x \\ 4y \end{pmatrix}$$

Dette gir:

$$\begin{aligned} 2 &= 6\lambda x & \text{Kann } \nabla g = 0? & \text{Nei, for da må} \\ 3 &= 4\lambda y & & x=0 \text{ og } y=0, \text{ og dette} \\ 3x^2 + 2y^2 &= 3 & & \text{punktet tilfredstiller ikke} \\ & & & \text{varebetingelsen.} \end{aligned}$$

Løser for  $x$  og  $y$ : de to første ligningene:  $x = \frac{1}{3\lambda}$  7=0 ikke noe problem  
 $y = \frac{3}{4\lambda}$

Setter inn i den tredje ligningen:

$$3 \left(\frac{1}{3\lambda}\right)^2 + 2 \left(\frac{3}{4\lambda}\right)^2 = 3$$

$$\Rightarrow \frac{1}{3\lambda^2} + \frac{9}{8\lambda^2} = 3 \quad | \cdot 24$$

$$8 \left(\frac{1}{\lambda^2}\right) + 27 \left(\frac{1}{\lambda^2}\right) = 72$$

$$35 \left(\frac{1}{\lambda^2}\right) = 72 \Rightarrow \frac{1}{\lambda^2} = \frac{72}{35} \Rightarrow \frac{1}{\lambda} = \pm \sqrt{\frac{72}{35}}$$

$$= \pm \frac{6\sqrt{2}}{\sqrt{35}}$$

Kandidater:

$$\left( \frac{2\sqrt{2}}{\sqrt{35}}, \frac{9}{2} \frac{\sqrt{2}}{\sqrt{35}} \right)$$

$$\left( -\frac{2\sqrt{2}}{\sqrt{35}}, -\frac{9}{2} \frac{\sqrt{2}}{\sqrt{35}} \right)$$

maks      min.

Siden vi leder etter maks og min over et lukket, begrenset område (nemlig

$$A = \{(x,y) : 3x^2 + 2y^2 = 3\},$$

så vil vi fore ekskluderer muligheten at det er punkter finnes, og de eneste kandidatene er de vi har funnet.

Følgelig er de maks og min.

Maks/min: Hva med flere betingelser?

$$f(x_1, \dots, x_m)$$

under betingelserne

$$g_1(x_1, \dots, x_m) = b_1$$

$$\vdots$$

$$g_k(x_1, \dots, x_m) = b_k$$

Resultat: Hvis  $\vec{a}$  er et lokalt maks/min for  $f$  under disse betingelserne, så er enten  $\nabla g_1(\vec{a}), \dots, \nabla g_k(\vec{a})$  lineært uafhængig eller så findes der konstanter  $\lambda_1, \lambda_2, \dots, \lambda_k$  så l.d.

$$\nabla f(\vec{a}) = \lambda_1 \nabla g_1(\vec{a}) + \lambda_2 \nabla g_2(\vec{a}) + \dots + \lambda_k \nabla g_k(\vec{a}).$$

Lagrange multiplikatorer.

] detalj:

$$\left. \begin{aligned} \frac{\partial f}{\partial x_1}(\vec{a}) &= \lambda_1 \frac{\partial g_1}{\partial x_1}(\vec{a}) + \lambda_2 \frac{\partial g_2}{\partial x_1}(\vec{a}) + \dots + \lambda_k \frac{\partial g_k}{\partial x_1}(\vec{a}) \\ \frac{\partial f}{\partial x_2}(\vec{a}) &= \lambda_1 \frac{\partial g_1}{\partial x_2}(\vec{a}) + \dots + \lambda_k \frac{\partial g_k}{\partial x_2}(\vec{a}) \\ &\vdots \\ \frac{\partial f}{\partial x_m}(\vec{a}) &= \lambda_1 \frac{\partial g_1}{\partial x_m}(\vec{a}) + \dots + \lambda_k \frac{\partial g_k}{\partial x_m}(\vec{a}) \end{aligned} \right\} \begin{array}{l} \text{betingelser} \\ m: a_1, a_2, \dots, a_m \\ k: \lambda_1, \lambda_2, \dots, \lambda_k \\ \hline m+k \text{ ubkendte} \\ \hline m \text{ ligninger} \end{array}$$

$$\begin{aligned} g_1(\vec{a}) &= b_1 \\ g_2(\vec{a}) &= b_2 \\ &\vdots \\ g_k(\vec{a}) &= b_k \end{aligned}$$

}

+ b konstanter

m+k ligninger.