

# Determinanten

(i) Minor am

$$\det \begin{pmatrix} \vdots & \vdots & \vdots & \vdots & \vdots \\ \vdots & \vdots & \vdots & \vdots & \vdots \\ \vdots & \vdots & \vdots & \vdots & \vdots \\ \vdots & \vdots & \vdots & \vdots & \vdots \\ \vdots & \vdots & \vdots & \vdots & \vdots \end{pmatrix} = - \det \begin{pmatrix} \vdots & \vdots & \vdots & \vdots & \vdots \\ \vdots & \vdots & \vdots & \vdots & \vdots \\ \vdots & \vdots & \vdots & \vdots & \vdots \\ \vdots & \vdots & \vdots & \vdots & \vdots \\ \vdots & \vdots & \vdots & \vdots & \vdots \end{pmatrix} \quad \text{faktor } -1$$

(ii)

$$\det \begin{pmatrix} \vdots & \vdots & \vdots & \vdots & \vdots \\ \vdots & \vdots & \vdots & \vdots & \vdots \\ \vdots & \vdots & \vdots & \vdots & \vdots \\ \vdots & \vdots & \vdots & \vdots & \vdots \\ \vdots & \vdots & \vdots & \vdots & \vdots \end{pmatrix} = \det \begin{pmatrix} \vdots & \vdots & \vdots & \vdots & \vdots \\ \vdots & \vdots & \vdots & \vdots & \vdots \\ \vdots & \vdots & \vdots & \vdots & \vdots \\ \vdots & \vdots & \vdots & \vdots & \vdots \\ \vdots & \vdots & \vdots & \vdots & \vdots \end{pmatrix} \quad \text{faktor } 1$$

(iii)

$$\det \begin{pmatrix} \vdots & \vdots & \vdots & \vdots & \vdots \\ \vdots & \vdots & \vdots & \vdots & \vdots \\ \vdots & \vdots & \vdots & \vdots & \vdots \\ \vdots & \vdots & \vdots & \vdots & \vdots \\ \vdots & \vdots & \vdots & \vdots & \vdots \end{pmatrix} = \det \begin{pmatrix} \vdots & \vdots & \vdots & \vdots & \vdots \\ \vdots & \vdots & \vdots & \vdots & \vdots \\ \vdots & \vdots & \vdots & \vdots & \vdots \\ \vdots & \vdots & \vdots & \vdots & \vdots \\ \vdots & \vdots & \vdots & \vdots & \vdots \end{pmatrix} \quad \text{faktor } 1$$

Beispiel:

$$\begin{pmatrix} 2 & -2 & 4 \\ -3 & 3 & 1 \\ 1 & 2 & 3 \end{pmatrix} \xrightarrow{\Delta_1 = \frac{1}{2}} \begin{pmatrix} 1 & -1 & 2 \\ -3 & 3 & 1 \\ 1 & 2 & 3 \end{pmatrix} \xrightarrow{\Delta_2 = 1} \begin{pmatrix} 1 & -1 & 2 \\ 0 & 0 & 7 \\ 1 & 2 & 3 \end{pmatrix}$$

3   -3   6  
-1   1   -2

$$\xrightarrow{\Delta_3 = 1} \begin{pmatrix} 1 & -1 & 2 \\ 0 & 0 & 7 \\ 0 & 3 & 1 \end{pmatrix} \xrightarrow{\Delta_4 = -1} \begin{pmatrix} 1 & -1 & 2 \\ 0 & 3 & 1 \\ 0 & 0 & 7 \end{pmatrix}$$

B

$$\det B = \frac{1}{2} \cdot 1 \cdot 1 \cdot (-1) \det(A) = -\frac{1}{2} \det(A)$$

$$\Rightarrow \det(A) = -2 \det B = -2 \cdot (-21) = 42$$

Generell:  $A \xrightarrow{\Delta_1} A_1 \xrightarrow{\Delta_2} A_2 \sim \dots \xrightarrow{\Delta_n} B$   
"diagonal"

$$\det B = \Delta_n \cdot \dots \cdot \Delta_2 \cdot \Delta_1 \det(A)$$

oder

$$\det(A) = \Delta_1^{-1} \Delta_2^{-1} \dots \Delta_n^{-1} \det(B)$$

Observasjon:

$$\det(A) = \lambda_1 \dots \lambda_n \underbrace{\det(B)}_{\text{redukt blokkform}} \quad \det(A) \neq 0 \Leftrightarrow B = I_n$$

$$\begin{pmatrix} 1 & & & \\ & 1 & & \\ & & \ddots & \\ & & & 1 \end{pmatrix}$$

Teorem: For en  $n \times n$ -matrise er følgende ekvivalent:

- (i) Den redukt blokkformen til  $A$  er  $I_n$
- (ii)  $A$  er invertibel
- (iii)  $\det(A) \neq 0$
- (iv)  $A\vec{x} = \vec{b}$  har en entydig løsning for alle  $\vec{b}$ .
- (v)  $A\vec{x} = \vec{0}$  har kun løsningen  $\vec{x} = \vec{0}$ .
- (vi) Sætningen:  $A$  er lineal uafhængig.

Determinanten til et produkt

Mål: Å vise at  $\det(AB) = \det(A)\det(B)$

Lemma: Dersom  $E$  er en elementarmatrix, så er

$$\det(EB) = \det(E)\det(B)$$

Basis:  $I_n \xrightarrow{r} E$ , dvs  $\det(E) = s \det(I_n) = s$

$B \xrightarrow{r} EB$ , dvs  $\det(EB) = s \det(B) = \det(E)\det(B)$

Teorem: Hvis  $A$  og  $B$  er to  $n \times n$ -matriser, så er

$$\det(AB) = \det(A)\det(B)$$

Basis: (for det tilfellet der  $A$  er invertibel). Siden  $A$  er invertibel, er den et produkt av elementarmatriser  $A = E_1 E_2 E_3 \dots E_n$ . Altså

$$\det(AB) = \det(\underbrace{E_1 E_2 \dots E_n}_A B) = \det(E_1) \det(\underbrace{E_2 \dots E_n}_A B) = \det(E_1) \det(E_2) \det(E_3) \dots \det(E_n) \det(B)$$

Det gjenstår altså å vise at  $\det(E_1) \dots \det(E_n) = \det(A)$ . Det gjør vi på samme måte

$$\det(A) = \det(\underbrace{E_1 E_2 \dots E_n}_A) = \det(E_1) \det(\underbrace{E_2 \dots E_n}_A) = \dots = \det(E_1) \det(E_2) \dots \det(E_n)$$

Korollar: Dersom  $A$  er invertibel, så er

$$\det(A^{-1}) = \frac{1}{\det(A)}$$

Basis: Siden  $I_n = A \cdot A^{-1}$ , får vi

$$1 = \det(I_n) = \det(A \cdot A^{-1}) = \det(A) \det(A^{-1}) \quad \Big| \cdot \frac{1}{\det(A)}$$

$$\Rightarrow \det(A^{-1}) = \frac{1}{\det(A)}$$

3 samme gale:

Løsning: For alle  $n \times n$ -matriser  $A$ , så er

$$\det(A^T) = \det(A)$$

$$\begin{vmatrix} a & b \\ c & d \end{vmatrix} = ad - bc$$

$$\begin{vmatrix} a & c \\ b & d \end{vmatrix} = ad - bc$$

Uvikling langs andre rader og søjler

Def: 
$$\begin{vmatrix} a_{11} & a_{12} & \dots & a_{1n} \\ \vdots & \vdots & \ddots & \vdots \\ a_{n1} & a_{n2} & \dots & a_{nn} \end{vmatrix} = a_{11} \begin{vmatrix} a_{22} & \dots & a_{2n} \\ \vdots & \ddots & \vdots \\ a_{n2} & \dots & a_{nn} \end{vmatrix} - a_{12} \begin{vmatrix} a_{21} & \dots & a_{2n} \\ \vdots & \ddots & \vdots \\ a_{n1} & \dots & a_{nn} \end{vmatrix} + a_{13} \dots$$

Kan bruke andre rader og søjler dersom vi passer på fortegnstegnene.

$$\begin{vmatrix} + & - & + & - & \dots & \dots \\ - & + & - & + & - & \dots \\ + & - & + & - & + & \dots \\ \vdots & \vdots & \vdots & \vdots & \vdots & \ddots \\ \vdots & \vdots & \vdots & \vdots & \vdots & \vdots \end{vmatrix}$$

Eksempel.

$$\begin{vmatrix} 1 & 2 & -3 & 4 \\ -1 & 0 & -3 & 0 \\ 2 & 4 & -1 & 3 \\ 1 & 1 & 2 & 1 \end{vmatrix} \stackrel{\text{Uviklet etter annen rad}}{=} -1 \begin{vmatrix} 2 & -3 & 4 \\ 4 & -1 & 3 \\ 1 & 2 & 1 \end{vmatrix} + 0 \begin{vmatrix} 1 & -3 & 4 \\ 2 & -1 & 3 \\ 1 & 2 & 1 \end{vmatrix} - 3 \begin{vmatrix} 1 & 2 & 4 \\ 2 & 4 & 3 \\ 1 & 1 & 1 \end{vmatrix} + 0 \begin{vmatrix} 1 & 2 & -3 \\ 2 & 4 & -1 \\ 1 & 1 & 2 \end{vmatrix} \dots osv.$$

Eksempel

$$\begin{vmatrix} 2 & -3 & 0 & 1 \\ 3 & -4 & 2 & 1 \\ 1 & 4 & 0 & 3 \\ 4 & 1 & 0 & -3 \end{vmatrix} = 0 \begin{vmatrix} 3 & -4 & 1 \\ 1 & 4 & 3 \\ 4 & 1 & -3 \end{vmatrix} - 2 \begin{vmatrix} 2 & -3 & 1 \\ 1 & 4 & 3 \\ 4 & 1 & -3 \end{vmatrix} + 0 \begin{vmatrix} 2 & -3 & 1 \\ 3 & -4 & 1 \\ 1 & 4 & 3 \end{vmatrix} - 0 \begin{vmatrix} 2 & -3 & 1 \\ 3 & -4 & 1 \\ 4 & 1 & -3 \end{vmatrix}$$

Hvafor?

$$\begin{vmatrix} a_{11} & a_{12} & \dots & a_{1n} \\ \vdots & \vdots & \ddots & \vdots \\ a_{i1} & a_{i2} & a_{i3} & \dots & a_{in} \\ \vdots & \vdots & \ddots & \vdots \\ a_{n1} & a_{n2} & \dots & a_{nn} \end{vmatrix} \stackrel{\pm 1}{\sim} \begin{vmatrix} a_{i1} & a_{i2} & \dots & a_{in} \\ \vdots & \vdots & \ddots & \vdots \\ a_{11} & a_{12} & \dots & a_{1n} \\ \vdots & \vdots & \ddots & \vdots \\ a_{n1} & a_{n2} & \dots & a_{nn} \end{vmatrix}$$

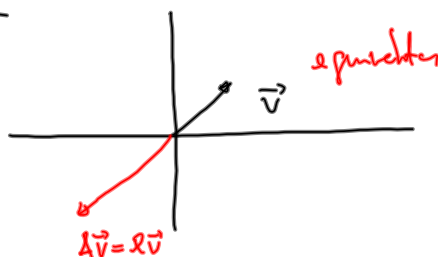
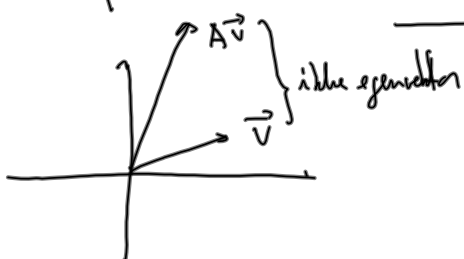
Søyler:  $\det(A^T) = \det(A)$

## Eigenverdier og egenvektorer (4.10)

La  $A$  være  $n \times n$ -matrise. En vektor  $\vec{v} \neq \vec{0}$  kalles en egenvektor for  $A$  dersom  $A\vec{v}$  er parallell med  $\vec{v}$ , dvs et

$$A\vec{v} = \lambda\vec{v}$$

for et tall  $\lambda$ .  $\lambda$  så kallt kalles eigenverdien til  $\vec{v}$ .



Kommentar:  $\lambda$  og  $\vec{v}$  kan være komplekse selv om  $A$  er reell.

Observasjon: Dersom  $\vec{v}$  er en egenvektor, så vil  $a\vec{v}$  også være en egenvektor for alle tall  $a \neq 0$ .

Basis:  $A(a\vec{v}) = a \underbrace{A\vec{v}}_{\lambda\vec{v}} = a\lambda\vec{v} = \lambda(a\vec{v})$

Hvordan findes de egenverdier og egenvektorer?

Egenvektor/vektor:

$$A\vec{v} = \lambda\vec{v} = \lambda I\vec{v}$$

altså

$$\vec{0} = \lambda I\vec{v} - A\vec{v} = (\lambda I - A)\vec{v}$$

altså

$$\underbrace{(\lambda I - A)}_{\text{matrise}} \vec{v} = \vec{0} \quad \vec{v} \neq \vec{0} \quad \det \vec{x} = \vec{0}$$

Skal  $\vec{v}$  være en egenvektor for  $A$  med egenverdi  $\lambda$ , må alle de  $(\lambda I - A)\vec{v} = \vec{0}$  have en løsning forskellige fra  $\vec{0}$ , og det er kun muligt når  $\det(\lambda I - A) = 0$ .

Sætning:  $\lambda$  er en egenverdi for matricen  $A$  hvis og bare hvis  $\det(\lambda I - A) = 0$ .

Eksempel: Find egenverdier og egenvektorer til matricen

$$A = \begin{bmatrix} 4 & 1 \\ 3 & 2 \end{bmatrix}$$

Så på

$$\lambda I - A = \begin{bmatrix} \lambda & 0 \\ 0 & \lambda \end{bmatrix} - \begin{bmatrix} 4 & 1 \\ 3 & 2 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} \lambda - 4 & -1 \\ -3 & \lambda - 2 \end{bmatrix}$$

Må finde ud af når  $\det(\lambda I - A) = 0$ .

$$\det(\lambda I - A) = \begin{vmatrix} \lambda - 4 & -1 \\ -3 & \lambda - 2 \end{vmatrix} = (\lambda - 4)(\lambda - 2) - (-1)(-3) = \lambda^2 - 6\lambda + 8 - 3 = \lambda^2 - 6\lambda + 5$$

Må løse andengradsligningen  $\lambda^2 - 6\lambda + 5 = 0$ .

$$\lambda = \frac{6 \pm \sqrt{36 - 4 \cdot 1 \cdot 5}}{2 \cdot 1} = \frac{6 \pm \sqrt{16}}{2} = \begin{cases} 5 \\ 1 \end{cases}$$

Egenverdierne er  $\lambda_1 = 5, \lambda_2 = 1$ . Skal finde egenvektorerne  $\vec{v}_1$  og  $\vec{v}_2$

For  $\vec{v}_1$ :  $A\vec{v}_1 = \lambda_1\vec{v}_1$

Hvis  $\vec{v}_1 = \begin{pmatrix} x \\ y \end{pmatrix}$ , så får vi

$$\begin{pmatrix} 4 & 1 \\ 3 & 2 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} x \\ y \end{pmatrix} = 5 \begin{pmatrix} x \\ y \end{pmatrix} \Rightarrow \left. \begin{aligned} 4x + y &= 5x \Rightarrow -x + y = 0 \\ 3x + 2y &= 5y \Rightarrow 3x - 3y = 0 \end{aligned} \right\}$$

Velger  $x = 1$ , og får  $\vec{v}_1 = \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \end{pmatrix}$

For  $\vec{v}_2$ :  $A\vec{v}_2 = \lambda_2\vec{v}_2$ : Med  $\vec{v}_2 = \begin{pmatrix} x \\ y \end{pmatrix}$ :

$$\begin{pmatrix} 4 & 1 \\ 3 & 2 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} x \\ y \end{pmatrix} = 1 \begin{pmatrix} x \\ y \end{pmatrix} \Rightarrow \left. \begin{aligned} 4x + y &= x \Rightarrow 3x + y = 0 \\ 3x + 2y &= y \Rightarrow 3x + y = 0 \end{aligned} \right\} y =$$

Velger  $x = 1$ , får  $y = -3$ , der

$$\vec{v}_2 = \begin{pmatrix} 1 \\ -3 \end{pmatrix}$$