

Lesenotat 6:

- lærebokas kap. 3: «Interaksjon»
- artikkelen Hornecker & Buur: «Getting a grip on tangible interaction: A framework on physical space and social interaction»
- artikkelen Soma m.fl.: «Facilitating Robots at Home: A Framework for Understanding Robot Facilitation»

Lesenotater skal være dine notater fra lesing av pensum, som du kan bruke for å «slå opp» i etterkant f.eks. før eksamen, slik at du ikke trenger å lese hele pensum om igjen. I in1060 er lesenotatene nyttige for å forstå begrepene og teorien i pensum og for å kunne finne igjen sitater og poenger under rapportskrivningen.

- 1) skriv et sammendrag av kapitlet. Hva tar du med deg av poenger fra teksten? Har du noen spørsmål til teksten?
- 2) diskuter kapitlet med andre i øvingsgruppetimen. Har de andre de samme poengene som deg? Hjelper diskusjonen deg til å forstå teksten bedre?

Nedenfor er noen forslag til spørsmål dere kan diskutere i øvingsgruppene.

- 1) Hva er interaksjon?
- 2) Hva menes med interaksjonsmekanisme og hvordan er den forskjellig fra brukergrensesnitt?
- 3) Hvilke av menneskets sanser har dere tatt hensyn til å ditt prosjekt? Bidrar Arduinoen med ikke sansbare elementer i interaksjonen?
- 4) I boken snakkes det om «implisitt» eller umerkelig interaksjon. Er du enig i at det er interaksjon hvis man ikke merker at man interagerer?
- 5) Hornecker og Buur foreslår et rammeverk for å snakke om håndfast interaksjon. Hvilke av deres dimensjoner passer til deres prototype?
- 6) Soma og hennes kolleger skriver om roboter i hjemmet. Hva mener de med pre-, peri- og post-fasilitering (eller tilrettelegging)? Hvorfor er det interessant å skrive om?

Krav til innlevering:

- *Filformat: PDF, filnavn: brukernavn_lesenotater1*
- *Minimum 1/2 side, maks 2 sider. Skriftstørrelse 12, 1.5 linjeavstand*
- *Frist for innlevering: 15. mai kl 13.59 i Devilry*