

# Balanserte søketrær

IN2010 – Algoritmer og Datastrukturer

---

Lars Tveito og Daniel Lupp

Høsten 2020

Institutt for informatikk, Universitetet i Oslo

larstvei@ifi.uio.no

danielup@ifi.uio.no

## Oversikt uke 36

---

## Oversikt uke 36

- Denne uken konsentrerer vi oss om binære søketrær, som har
  - $O(h)$  tid på *innsetting, sletting og oppslag*
  - der  $h$  er høyden på treet
- Hvis vi klarer å holde  $h$  tilstrekkelig liten
  - så får vi  $O(\log(n))$  på samtlige operasjoner
  - der  $n$  er antall noder i treet
- Vi skal se på to teknikker
  - AVL-trær
  - Rød-svarte trær

# AVL-trær

---

- AVL-trær oppfyller de samme egenskapene som ordinære binære søketrær
- I tillegg må de oppfylle følgende egenskap:
  - for hver node i et AVL-tre, så må høydeforskjellen på venstre og høyre subtre være mindre eller lik 1
- Denne invarianten må opprettholdes ved innsetting og sletting
  - (oppslag er helt uforandret)

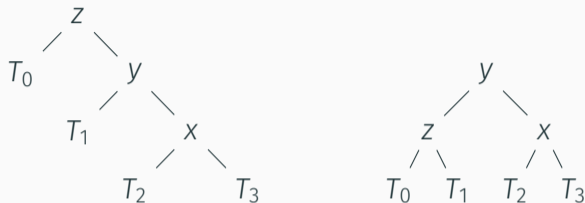
# Høyde

- Fordi vi ofte vil referere til høyden i treet, utvider vi nodene i treet
- Hvis  $v$  er en node i et AVL-tre, så gir
  - $v.\text{element}$  dataen som er lagret i noden
  - $v.\text{left}$  venstre barn av  $v$
  - $v.\text{right}$  høyre barn av  $v$
  - $v.\text{height}$  høyden til  $v$
- Husk at høyden til et tomt tre er definert som  $-1$ 
  - og at høyden til en node er én mer enn sitt høyeste subtre
- Ved innsetting og sletting må vi vedlikeholde høydene
- Vi antar at vi har en prosedyre **Height** som:
  - returnerer  $-1$  dersom den får **null** som input
  - returnerer  $v.\text{height}$  for alle noder  $v$

## Overordnet idé

- Vi bruker metodene for sletting og innsetting fra ordinære binære søketrær
- Etter operasjonen er utført, balanserer vi hver node lokalt fra der operasjonen ble utført og opp til roten (hvis det er nødvendig)
  - Vi balanserer når høydeforskjellen mellom venstre og høyre subtre er mer enn 1
- For å balansere en node, vil vi anvende *rotasjoner*
- Underveis må vi passe på å oppdatere høydene
- Husk at AVL innsetting og sletting bare fungerer på AVL-trær!
  - Altså kan vi anta at treet ikke har høydeforskjeller større enn 1
  - Ved én innsetting eller sletting i et AVL-tre vil vi bare forårsake en midlertidig høydeforskjell på 2

# Rotasjoner – venstrerotasjon



---

## Algorithm 1: Venstrerotasjon av et Binærtre

---

**Input:** En node  $z$

**Output:** Roter treet til venstre, slik at  $y$  blir den nye roten

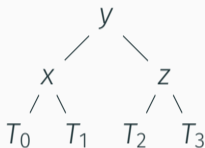
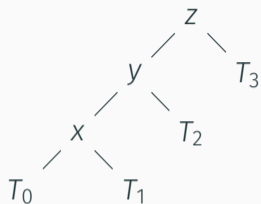
1 Procedure LeftRotate( $z$ )

2	$y \leftarrow z.\text{right}$	7	
3	$T_1 \leftarrow y.\text{left}$	8	$z.\text{height} \leftarrow 1 + \max(\text{Height}(z.\text{left}), \text{Height}(z.\text{right}))$
4		9	$y.\text{height} \leftarrow 1 + \max(\text{Height}(y.\text{left}), \text{Height}(y.\text{right}))$
5	$y.\text{left} \leftarrow z$	10	
6	$z.\text{right} \leftarrow T_1$	11	return $y$

---



# Rotasjoner – høyrerotasjon



---

## Algorithm 2: Høyrerotasjon av et Binærtre

---

**Input:** En node  $z$

**Output:** Roter treet til høyre, slik at  $y$  blir den nye roten

1 **Procedure** RightRotate( $z$ )

2      $y \leftarrow z.\text{left}$                      7

3      $T_2 \leftarrow y.\text{right}$                  8

4     7      $z.\text{height} \leftarrow 1 + \max(\text{Height}(z.\text{left}), \text{Height}(z.\text{right}))$

5     9      $y.\text{height} \leftarrow 1 + \max(\text{Height}(y.\text{left}), \text{Height}(y.\text{right}))$

6     10     $y.\text{right} \leftarrow z$

7     11     $z.\text{left} \leftarrow T_2$

8      $z.\text{height} \leftarrow 1 + \max(\text{Height}(z.\text{left}), \text{Height}(z.\text{right}))$

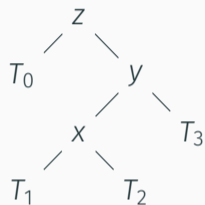
9      $y.\text{height} \leftarrow 1 + \max(\text{Height}(y.\text{left}), \text{Height}(y.\text{right}))$

11    return  $y$

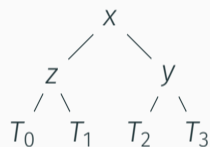
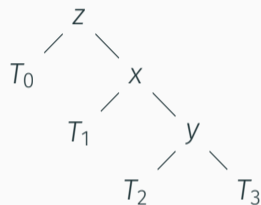
---

## Rotasjoner – doble rotasjoner

RightRotate(y)

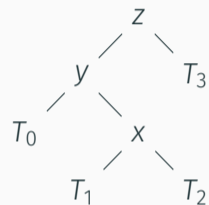


LeftRotate(z)

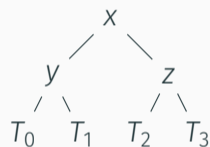
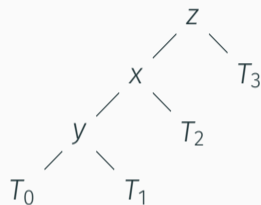


## Rotasjoner – doble rotasjoner

LeftRotate(y)



RightRotate(z)



---

## Algorithm 3: Balansfaktoren av en node

---

**Input:** En node  $v$

**Output:** Returner høydeforskjellen på  $v$  sitt venstre- og høyrebarn

```
1 Procedure BalanceFactor( $v$ )
2   | if  $v == \text{null}$  then
3   |   | return 0
4   | return height( $v.\text{left}$ ) – height( $v.\text{right}$ )
```

---

- En hjelpeprosedyre som sier hvor venstre- eller høyretungt  $v$  er
- 0 betyr at  $v$  er balansert
- Et positivt tall betyr at treet er venstretungt
- Et negativt tall betyr at treet er høyretungt

# Balansering

---

## Algorithm 4: Balansering av et AVL-tre

---

**Input:** En node  $v$

**Output:** En balansert node

```
1 Procedure Balance( $v$ )
2   if BalanceFactor( $v$ ) < -1 then
3     if BalanceFactor( $v.right$ ) > 0 then
4       |  $v.right = \text{RightRotate}(v.right)$ 
5     | return LeftRotate( $v$ )
6   if BalanceFactor( $v$ ) > 1 then
7     if BalanceFactor( $v.left$ ) < 0 then
8       |  $v.left = \text{LeftRotate}(v.left)$ 
9     | return RightRotate( $v$ )
10  return  $v$ 
```

---

---

## Algorithm 5: Innsetting i et AVL-tre

---

**Input:** En node  $v$  og et element  $x$

**Output:** En oppdatert node  $v$  der en node som inneholder  $x$  er en etterkommer av  $v$

```
1 Procedure Insert( $v, x$ )
2   if  $v = \text{null}$  then
3     |  $v \leftarrow \text{new Node}(x)$ 
4   else if  $x < v.\text{element}$  then
5     |  $v.\text{left} \leftarrow \text{Insert}(v.\text{left}, x)$ 
6   else if  $x > v.\text{element}$  then
7     |  $v.\text{right} \leftarrow \text{Insert}(v.\text{right}, x)$ 
8    $v.\text{height} \leftarrow 1 + \max(\text{Height}(v.\text{left}), \text{Height}(v.\text{right}))$ 
9   return Balance( $v$ )
```

---

---

## Algorithm 6: Sletting i et AVL-tre

---

**Input:** En node  $v$  og et element  $x$

**Output:** Dersom  $x$  forekommer i en node  $u$  som en etterkommer av  $v$ , fjern  $u$ .

```
1 Procedure Remove( $v, x$ )
2   if  $v = \text{null}$  then           12   else
3     return null                13      $u \leftarrow \text{FindMin}(v.\text{right})$ 
4   if  $x < v.\text{element}$  then      14      $v.\text{element} \leftarrow u.\text{element}$ 
5      $v.\text{left} \leftarrow \text{Remove}(v.\text{left}, x)$  15      $v.\text{right} \leftarrow \text{Remove}(v.\text{right}, u.\text{element})$ 
6   else if  $x > v.\text{element}$  then 16   end
7      $v.\text{right} \leftarrow \text{Remove}(v.\text{right}, x)$  17    $v.\text{height} \leftarrow 1 + \max(\text{Height}(v.\text{left}), \text{Height}(v.\text{right}))$ 
8   else if  $v.\text{left} = \text{null}$  then 18   return Balance( $v$ )
9      $v \leftarrow v.\text{right}$ 
10  else if  $v.\text{right} = \text{null}$  then
11     $v \leftarrow v.\text{left}$ 
```

---

## Rød-svarte træer

---



- Rød-svarte trær er, i likhet med AVL-trær, *balanserte* binære søketrær
- Likhetene mellom rød-svarte- og AVL-trær er:
  - De er begge selvbalanserende binære søketrær
  - De har begge  $O(\log(n))$  på innsetting, sletting og oppslag
  - De anvender begge rotasjoner for å bevare et krav om balanse
- De store forskjellene mellom rød-svarte- og AVL-trær er:
  - Rød-svarte trær har *svakere* krav om balanse enn AVL-trær
  - Rød-svarte trær bruker mindre minne, siden vi ikke trenger å lagre høydene
  - Rød-svarte trær bruker færre rotasjoner

## HVEM ER BEST!?

- Rød-svarte trær er raskere enn AVL-trær når innsetting og sletting forekommer ofte, til sammenligning med oppslag
  - Dette er fordi rød-svarte trær trenger færre rotasjoner
- AVL-trær er raskere enn rød-svarte trær når oppslag forekommer ofte, til sammenligning med innsetting og sletting
  - Dette er fordi AVL-trær er mer balanserte

## Invarianter for rød-svarte trær

1. Hver node fargelegges *rød* eller *svart* (derav navnet)
2. Roten til treet er svart
3. En rød node kan ikke ha et rødt barn
4. Hver gren fra roten til et tomt tre (eller **null**) inneholder *like mange svarte noder*

- Verste tilfellet (med hensyn til balanse) for et rødsvart tre er at vi har
  - en gren med bare svarte noder
  - en annen gren med annenhver svarte og røde noder
- Da har vi en gren som er dobbelt så lang som en annen!
  - Men dobbelt så langt er ikke så mye lenger
  - Så vi bevarer  $O(\log(n))$  på innsetting, sletting og oppslag