

INF2220 - Algoritmer og datastrukturer

Institutt for informatikk, Universitetet i Oslo

INF2220, forelesning 11:
Huffman-koding & Dynamisk programmering

- ▶ Grådige algoritmer
 - ▶ Huffman-koding
- ▶ Dynamisk programmering
 - ▶ Floyds algoritme for korteste vei alle-til-alle
- ▶ Paradigmer for algoritmedesign

Koding av tegn

Det finnes mange standarder for koding av tegn:

- ▶ **Hollerith** 12-bits hullkortkode
Brukt på mekaniske datamaskiner før de elektroniske var oppfunnet
- ▶ **BCD** (Binary Coded Decimal)
4-bits kode brukt av IBM til koding av desimale sifre
(BCD ble også brukt om 6-bits tegn på noen tidlige datamaskiner)
- ▶ **EBCDIC** (Extended Binary Coded Decimal Interchange Code)
IBMs 8-bits utvidelse av BCD til fullt tegnsett
- ▶ **ASCII** (American (National) Standard Code for Information Interchange)
7-bits (senere 8-bits) tegn
- ▶ **Unicode** 8-bits tegn (Egentlig variabelt 8–32 bit)
ISO-standard for alle tegn i alle språk

Huffman-koding

Motivasjon

- ▶ Store tekstfiler tar stor plass, og tar lang tid å overføre over nettet
- ▶ Tidligere var ASCII og EBCDIC de rådende standardene
 - ▶ Begge brukte 8-bits tegnkode (ASCII brukte 7-bits kode + paritetsbit)
 - ▶ Dette ble ansett som **sløsing** med plass
- ▶ Unicode bruker (stort sett) 8-bits koder, men 32-bits koder blir også brukt
 - ▶ Unicode har $17 \cdot 2^{16} = 1\,114\,112$ mulige tegn
 - ▶ Selv i store tekstfiler blir bare noen få av disse brukt
 - ▶ Unicode gir minst dobbelt så store filer som ASCII
- ▶ *Konklusjon*
Det er behov for **datakompresjon!**

Huffman-koding

Motivasjon

- ▶ Store tekstfiler tar stor plass, og tar lang tid å overføre over nettet
- ▶ Tidligere var ASCII og EBCDIC de rådende standardene
 - ▶ Begge brukte 8-bits tegnkoder (ASCII brukte 7-bits kode + paritetsbit)
 - ▶ Dette ble ansett som *sløsing* med plass
- ▶ Unicode bruker (stort sett) 8-bits koder, men 32-bits koder blir også brukt
 - ▶ Unicode har $17 \cdot 2^{16} = 1\,114\,112$ mulige tegn
 - ▶ Selv i store tekstfiler blir bare noen få av disse brukt
 - ▶ Unicode gir minst dobbelt så store filer som ASCII
- ▶ *Konklusjon*
Det er behov for *datakompresjon!*

Huffman-koding

Motivasjon

- ▶ Store tekstfiler tar stor plass, og tar lang tid å overføre over nettet
- ▶ Tidligere var ASCII og EBCDIC de rådende standardene
 - ▶ Begge brukte 8-bits tegnkoder (ASCII brukte 7-bits kode + paritetsbit)
 - ▶ Dette ble ansett som *sløsing* med plass
- ▶ Unicode bruker (stort sett) 8-bits koder, men 32-bits koder blir også brukt
 - ▶ Unicode har $17 \cdot 2^{16} = 1\,114\,112$ mulige tegn
 - ▶ Selv i store tekstfiler blir bare noen få av disse brukt
 - ▶ Unicode gir minst dobbelt så store filer som ASCII
- ▶ *Konklusjon*
Det er behov for *datakompresjon*!

Idé og regler

- ▶ Hovedidé:

Husk “Morse”

Tegn som forekommer ofte \Rightarrow korte koder, sjeldne tegn \Rightarrow lange koder

- ▶ Regel 1:

Hvert tegn som forekommer i filen, skal ha sin egen entydige kode

- ▶ Regel 2:

Ingen kode er **prefiks** i en annen kode

- ▶ Eksempel på regel 2:

Dersom 011001 er (binær)kode for et tegn, kan hverken 0, 01, 011, 0110 eller 01100 være kode for noe tegn

Idé og regler

- ▶ Hovedidé:

Husk “Morse”

Tegn som forekommer ofte \Rightarrow korte koder, sjeldne tegn \Rightarrow lange koder

- ▶ Regel 1:

Hvert tegn som forekommer i filen, skal ha sin egen entydige kode

- ▶ Regel 2:

Ingen kode er **prefiks** i en annen kode

- ▶ Eksempel på regel 2:

Dersom 011001 er (binær)kode for et tegn, kan hverken 0, 01, 011, 0110 eller 01100 være kode for noe tegn

Idé og regler

- ▶ Hovedidé:

Husk “Morse”

Tegn som forekommer ofte \Rightarrow korte koder, sjeldne tegn \Rightarrow lange koder

- ▶ Regel 1:

Hvert tegn som forekommer i filen, skal ha sin egen entydige kode

- ▶ Regel 2:

Ingen kode er **prefiks** i en annen kode

- ▶ Eksempel på regel 2:

Dersom 011001 er (binær)kode for et tegn, kan hverken 0, 01, 011, 0110 eller 01100 være kode for noe tegn

Algoritme

- ▶ Lag en **frekvenstabell** for alle tegn som forekommer i datafilen
- ▶ Betrakt hvert tegn som en **node**, og legg dem inn i en **prioritetskø** P med frekvensen som vekt
- ▶ Mens P har mer enn ett element
 - ▶ Ta ut de to minste nodene fra P
 - ▶ Gi dem en **felles foreldrenode** med vekt lik **summen** av de to nodenes vekter
 - ▶ Legg foreldrenoden inn i P
- ▶ Huffmankoden til et tegn (**bladnode**) får vi ved å gå fra roten og gi en '0' når vi går til venstre og '1' når vi går til høyre
- ▶ **Resultatfilen** består av to deler:
 - ▶ En tabell over Huffmankoder med tilhørende tegn
 - ▶ Den Huffmankodede datafilen

Algoritme

- ▶ Lag en **frekvenstabell** for alle tegn som forekommer i datafilen
- ▶ Betrakt hvert tegn som en **node**, og legg dem inn i en **prioritetskø** P med frekvensen som vekt
- ▶ Mens P har mer enn ett element
 - ▶ Ta ut de to minste nodene fra P
 - ▶ Gi dem en **felles foreldrenode** med vekt lik **summen** av de to nodenes vekter
 - ▶ Legg foreldrenoden inn i P
- ▶ Huffmankoden til et tegn (**bladnode**) får vi ved å gå fra roten og gi en '0' når vi går til venstre og '1' når vi går til høyre
- ▶ **Resultatfilen** består av to deler:
 - ▶ En tabell over Huffmankoder med tilhørende tegn
 - ▶ Den Huffmankodede datafilen

Algoritme

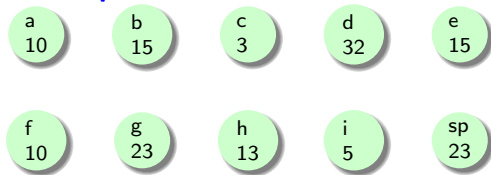
- ▶ Lag en **frekvenstabell** for alle tegn som forekommer i datafilen
- ▶ Betrakt hvert tegn som en **node**, og legg dem inn i en **prioritetskø** P med frekvensen som vekt
- ▶ Mens P har mer enn ett element
 - ▶ Ta ut de to minste nodene fra P
 - ▶ Gi dem en **felles foreldrenode** med vekt lik **summen** av de to nodenes vekter
 - ▶ Legg foreldrenoden inn i P
- ▶ Huffmankoden til et tegn (**bladnode**) får vi ved å gå fra roten og gi en '0' når vi går til venstre og '1' når vi går til høyre
- ▶ **Resultatfilen** består av to deler:
 - ▶ En tabell over Huffmankoder med tilhørende tegn
 - ▶ Den Huffmankodede datafilen

Algoritme

- ▶ Lag en **frekvenstabell** for alle tegn som forekommer i datafilen
- ▶ Betrakt hvert tegn som en **node**, og legg dem inn i en **prioritetskø** P med frekvensen som vekt
- ▶ Mens P har mer enn ett element
 - ▶ Ta ut de to minste nodene fra P
 - ▶ Gi dem en **felles foreldrenode** med vekt lik **summen** av de to nodenes vekter
 - ▶ Legg foreldrenoden inn i P
- ▶ Huffmankoden til et tegn (**bladnode**) får vi ved å gå fra roten og gi en '0' når vi går til venstre og '1' når vi går til høyre
- ▶ **Resultat**filen består av to deler:
 - ▶ En tabell over Huffmankoder med tilhørende tegn
 - ▶ Den Huffmankodede datafilen

Eksempel

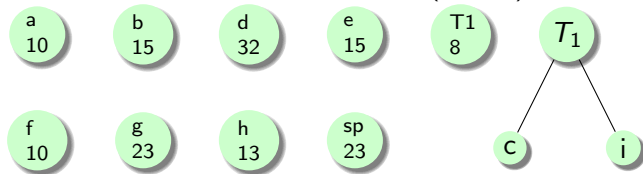
Initiell prioritetskø:



Bygging av treet

De 2 minste (sjeldneste forekommende) nodene er **c** og **i**.

Disse taes ut og erstattes med T_1 (vekt 8):



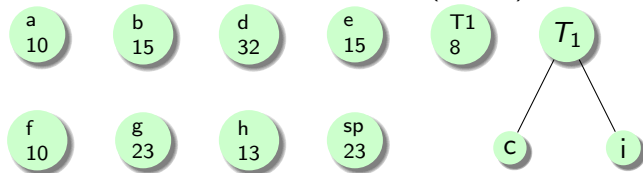
Derneft erstattes T_1 og a med T_2 (vekt 18):



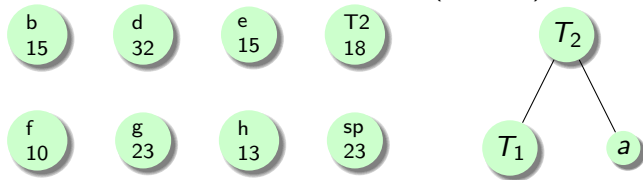
Bygging av treet

De 2 minste (sjeldneste forekommende) nodene er **c** og **i**.

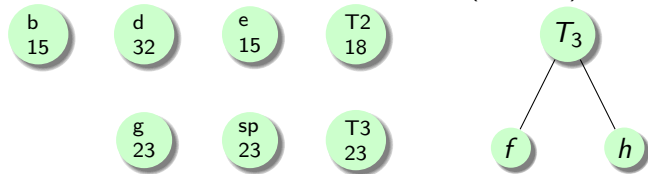
Disse taes ut og erstattes med T_1 (vekt 8):



Derneft erstattes T_1 og a med T_2 (vekt 18):



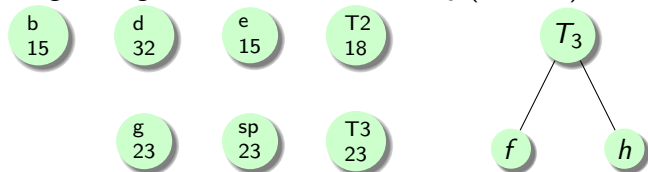
Så går f og h ut. De erstattes av T_3 (vekt 23):



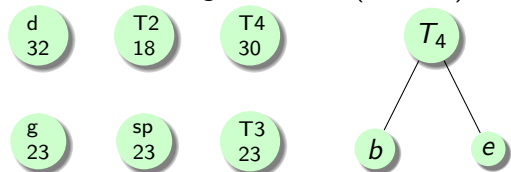
Så erstattes b og e med T_4 (vekt 30):



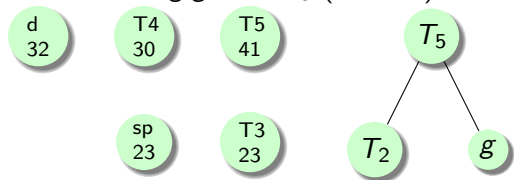
Så går f og h ut. De erstattes av T_3 (vekt 23):



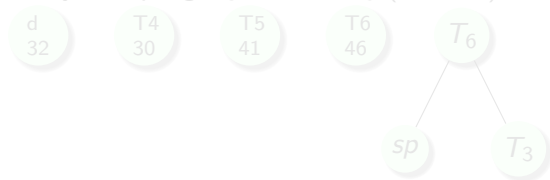
Så erstattes b og e med T_4 (vekt 30):



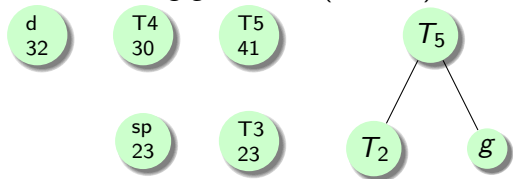
Derneft T_2 og g med T_5 (vekt 41):



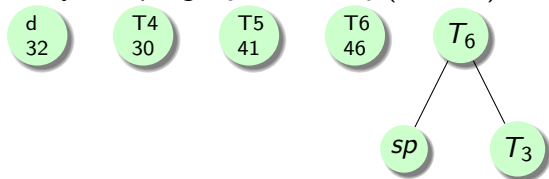
Så byttes sp og T_3 ut med T_6 (vekt 46):



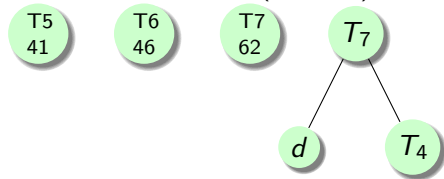
Derneft T_2 og g med T_5 (vekt 41):



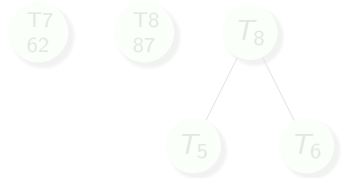
Så byttes sp og T_3 ut med T_6 (vekt 46):



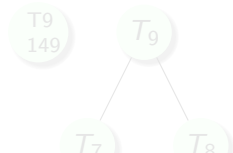
Så d og T_4 med T_7 (vekt 62):



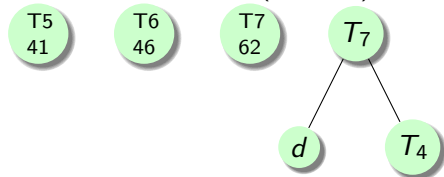
Så T_5 og T_6 med T_8 (vekt 87):



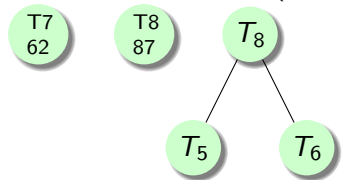
Endelig tæs T_7 og T_8 ut av køen. Disse blir barn av rotnoden T_9 :



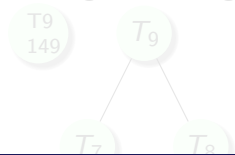
Så d og T_4 med T_7 (vekt 62):



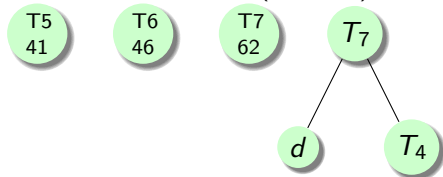
Så T_5 og T_6 med T_8 (vekt 87):



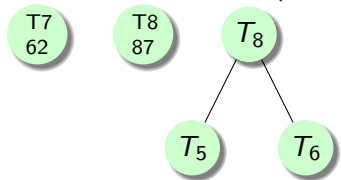
Endelig tages T_7 og T_8 ut av køen. Disse blir barn av rotnoden T_9 :



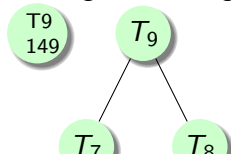
Så d og T_4 med T_7 (vekt 62):



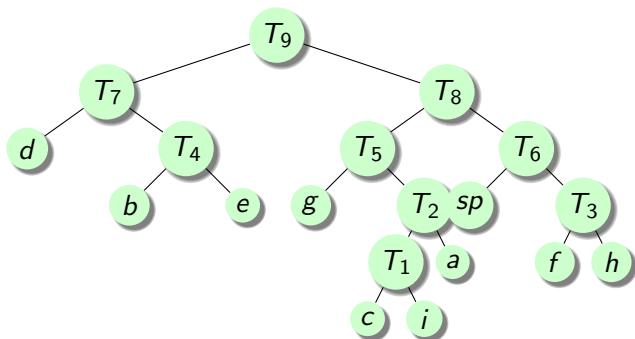
Så T_5 og T_6 med T_8 (vekt 87):



Endelig tæs T_7 og T_8 ut av køen. Disse blir barn av rotnoden T_9 :



Det ferdige kodetreet



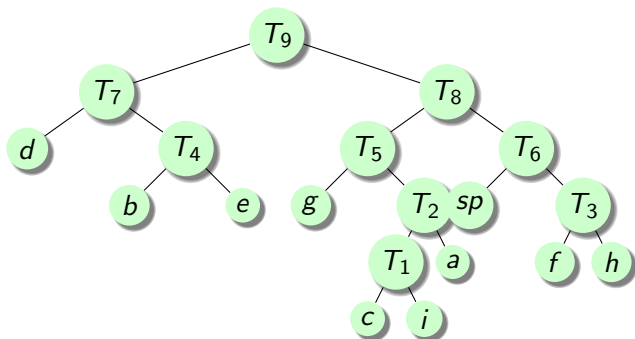
ser slik ut:

Det gir denne kodetabellen:

(venstre 0, høyre 1)

a	–	1011	f	–	1110
b	–	010	g	–	100
c	–	10100	h	–	1111
d	–	00	i	–	10101
e	–	011	sp	–	110

Det ferdige kodetreet



ser slik ut:

Det gir denne kodetabellen:

(venstre 0, høyre 1)

a	–	1011	f	–	1110
b	–	010	g	–	100
c	–	10100	h	–	1111
d	–	00	i	–	10101
e	–	011	sp	–	110

Eksempel:

caddie hadde bad i hagebed

har følgende Huffmankode:

```

10100101 10000101
01011110 11111011
00000111 10010101
10011010 10111011
11101110 00110100
1100

```

Vi brukte altså 84 bits på 26 tegn med dette 10-tegns alfabetet

Dekodingstabell

00	-	d	10101	-	i
010	-	b	1011	-	a
011	-	e	110	-	sp
100	-	g	1110	-	f
10100	-	c	1111	-	h

Eksempel:

caddie hadde bad i hagebed

har følgende Huffmankode:

```

10100101 10000101
01011110 11111011
00000111 10010101
10011010 10111011
11101110 00110100
1100

```

Vi brukte altså 84 bits på 26 tegn med dette 10-tegns alfabetet

Dekodingstabell

00	–	d	10101	–	i
010	–	b	1011	–	a
011	–	e	110	–	sp
100	–	g	1110	–	f
10100	–	c	1111	–	h

DYNAMISK PROGRAMMERING

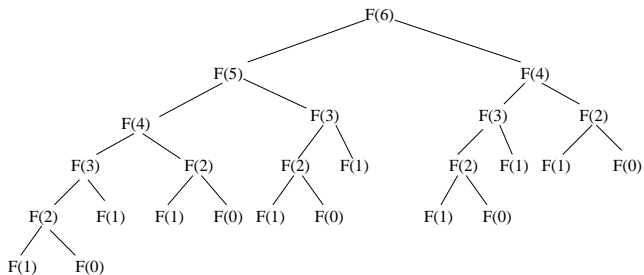


$$F_n = F_{n-1} + F_{n-2}$$

```

int fib_r(int n)
{
    if (n<=1)
        return 1;
    else
        return fib_r(n-1) + fib_r(n-2);
}

```



Fibonacci Numbers by Dynamic Programming

```
int fib_dp(int n)
{
    int i;
    int [] f = new int [n+1]
    f[0] = 0;
    f[1] = 1;

    for (int i = 2; i <= n; i++) {
        f[i] = f[i-1] + f[i-2];
    }
    return f[n];
}
```

Dynamisk programmering

- ▶ Brukes først og fremst når vi ønsker **optimale** løsninger
- ▶ Må kunne dele det globale problemet i *delproblemer*
 - ▶ Disse løses typisk **ikke-rekursivt** ved å lagre del-løsningene i en tabell
- ▶ En optimal løsning på det globale problemet må være en **sammensetning** av optimale løsninger på (noen av) **del**problemene

- ▶ Vi skal se på ett eksempel:
Floyds algoritme for å finne korteste vei alle-til-alle i en rettet graf

Dynamisk programmering

- ▶ Brukes først og fremst når vi ønsker **optimale** løsninger
- ▶ Må kunne dele det globale problemet i *delproblemer*
 - ▶ Disse løses typisk **ikke-rekursivt** ved å lagre del-løsningene i en tabell
- ▶ En optimal løsning på det globale problemet må være en **sammensetning** av optimale løsninger på (noen av) **del**problemene
- ▶ Vi skal se på ett eksempel:
Floyds algoritme for å finne korteste vei alle-til-alle i en rettet graf

Korteste vei alle-til-alle (Floyd)

Vi ønsker å beregne den korteste veien mellom ethvert par av noder i en *rettet, vektet graf*

Grunnleggende idé

Hvis det går en vei fra node i til node k med lengde ik , og en vei fra node k til node j med lengde kj , så går det en vei fra node i til node j med lengde $ik + kj$

▶ Floyds algoritme:

Denne betraktningen gjentas *systematisk* for alle tripler i , k og j :

- ▶ **Initielt:** Avstanden fra node i til node j settes lik *vekten på kanten* fra i til j , *uendelig* hvis det ikke går noen kant fra i til j
- ▶ **Trinn 0:** Se etter *forbedringer* ved å velge node 0 som mellomnode
- ▶ **Etter trinn k :** Avstanden mellom to noder er den korteste veien som bare bruker nodene $0, 1, \dots, k$ som mellomnoder

Korteste vei alle-til-alle (Floyd)

Vi ønsker å beregne den korteste veien mellom ethvert par av noder i en *rettet, vektet* graf

Grunnleggende idé

Hvis det går en vei fra node **i** til node **k** med lengde **ik**, og en vei fra node **k** til node **j** med lengde **kj**, så går det en vei fra node **i** til node **j** med lengde **ik + kj**

▶ Floyds algoritme:

Denne betraktningen gjentas *systematisk* for alle tripler **i**, **k** og **j**:

- ▶ *Initielt*: Avstanden fra node **i** til node **j** settes lik *vekten på kanten* fra **i** til **j**, *uendelig* hvis det ikke går noen kant fra **i** til **j**
- ▶ *Trinn 0*: Se etter *forbedringer* ved å velge node **0** som mellomnode
- ▶ *Etter trinn k*: Avstanden mellom to noder er den korteste veien som bare bruker nodene **0**, **1**, ..., **k** som mellomnoder

Korteste vei alle-til-alle (Floyd)

Vi ønsker å beregne den korteste veien mellom ethvert par av noder i en *rettet, vektet graf*

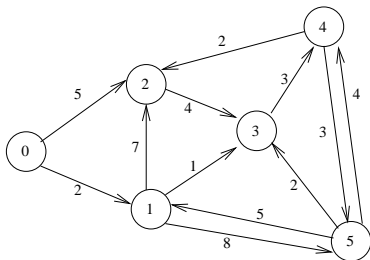
Grunnleggende idé

Hvis det går en vei fra node i til node k med lengde ik , og en vei fra node k til node j med lengde kj , så går det en vei fra node i til node j med lengde $ik + kj$

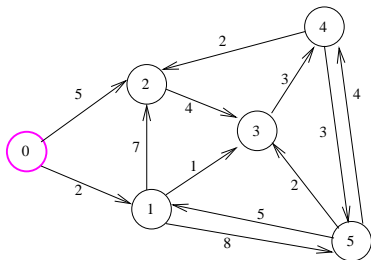
▶ Floyds algoritme:

Denne betraktningen gjentas **systematisk** for **alle tripler i, k og j** :

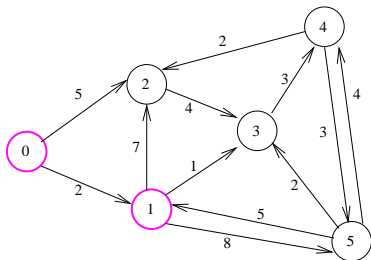
- ▶ **Initielt**: Avstanden fra node i til node j settes lik **vekten på kanten** fra i til j , **uendelig** hvis det ikke går noen kant fra i til j
- ▶ **Trinn 0**: Se etter **forbedringer** ved å velge node 0 som mellomnode
- ▶ **Etter trinn k** : Avstanden mellom to noder er den korteste veien som bare bruker nodene 0, 1, ..., k som mellomnoder



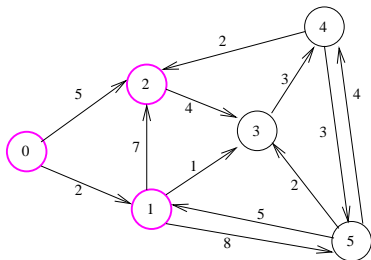
	0	1	2	3	4	5
0	0	2	5	∞	∞	∞
1	∞	0	7	1	∞	8
2	∞	∞	0	4	∞	∞
3	∞	∞	∞	0	3	∞
4	∞	∞	2	∞	0	3
5	∞	5	∞	2	4	0



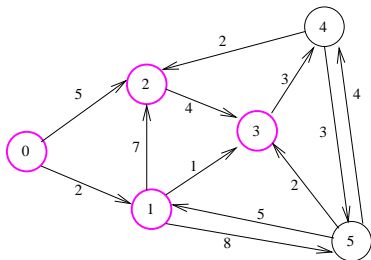
	0	1	2	3	4	5
0	0	2	5	∞	∞	∞
1	∞	0	7	1	∞	8
2	∞	∞	0	4	∞	∞
3	∞	∞	∞	0	3	∞
4	∞	∞	2	∞	0	3
5	∞	5	∞	2	4	0



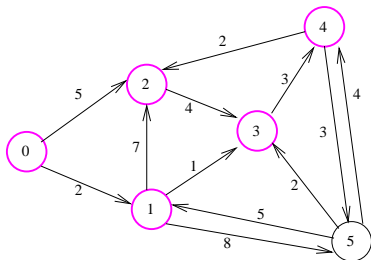
	0	1	2	3	4	5
0	0	2	5	3_1	∞	10_1
1	∞	0	7	1	∞	8
2	∞	∞	0	4	∞	∞
3	∞	∞	∞	0	3	∞
4	∞	∞	2	∞	0	3
5	∞	5	12_1	2	4	0



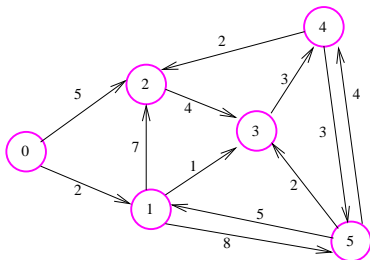
	0	1	2	3	4	5
0	0	2	5	3 ₁	∞	10 ₁
1	∞	0	7	1	∞	8
2	∞	∞	0	4	∞	∞
3	∞	∞	∞	0	3	∞
4	∞	∞	2	6 ₂	0	3
5	∞	5	12 ₁	2	4	0



	0	1	2	3	4	5
0	0	2	5	3 ₁	6 ₃	10 ₁
1	∞	0	7	1	4 ₃	8
2	∞	∞	0	4	7 ₃	∞
3	∞	∞	∞	0	3	∞
4	∞	∞	2	6 ₂	0	3
5	∞	5	12 ₁	2	4	0



	0	1	2	3	4	5
0	0	2	5	3 ₁	6 ₃	9 ₄
1	∞	0	6 ₄	1	4 ₃	7 ₄
2	∞	∞	0	4	7 ₃	10 ₄
3	∞	∞	5 ₄	0	3	6 ₄
4	∞	∞	2	6 ₂	0	3
5	∞	5	6 ₄	2	4	0

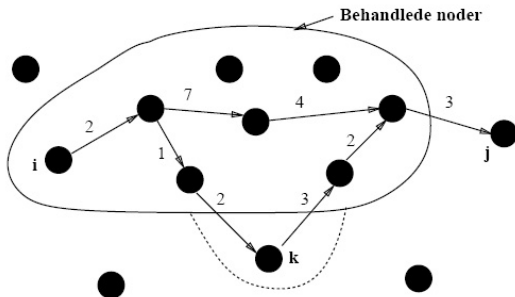


	0	1	2	3	4	5
0	0	2	5	3 ₁	6 ₃	9 ₄
1	∞	0	6 ₄	1	4 ₃	7 ₄
2	∞	15 ₅	0	4	7 ₃	10 ₄
3	∞	11 ₅	5 ₄	0	3	6 ₄
4	∞	8 ₅	2	5 ₅	0	3
5	∞	5	6 ₄	2	4	0

Hvorfor virker Floyd?

Floyd-invarianten:

avstand[i][j] vil være lik lengden av den korteste veien fra node **i** til node **j** som har alle sine indre noder behandlet



FOR:

$A(i,j)=16$

$A(i,k)=5$

$A(k,j)=8$

ETTER:

$A(i,j)=13$

.....

.....

```
public static void kortesteVeiAlleTilAlle(  
    int[ ][ ] nabo, int[ ][ ] avstand, int[ ][ ] vei) {  
  
    int n = avstand.length; // Forutsetning: arrayene er  
                            // kvadratiske med samme dimensjon  
    // Initialisering:  
    for (int i = 0; i < n; i++) {  
        for (int j = 0; j < n; j++) {  
            avstand[i][j] = nabo[i][j];  
            vei[i][j] = -1; // Ingen vei foreløpig  
        }  
    }  
  
    for (int k = 0; k < n; k++) {  
        for (int i = 0; i < n; i++) {  
            for (int j = 0; j < n; j++) {  
                if (avstand[i][k] + avstand[k][j] < avstand[i][j]) {  
                    // Kortere vei fra i til j funnet via k  
                    avstand[i][j] = avstand[i][k] + avstand[k][j];  
                    vei[i][j] = k;  
                }  
            }  
        }  
    }  
}
```

Tidsforbruket er åpenbart $O(n^3)$

```
public static void kortesteVeiAlleTilAlle(  
    int[ ][ ] nabo, int[ ][ ] avstand, int[ ][ ] vei) {  
  
    int n = avstand.length; // Forutsetning: arrayene er  
                            // kvadratiske med samme dimensjon  
  
    // Initialisering:  
    for (int i = 0; i < n; i++) {  
        for (int j = 0; j < n; j++) {  
            avstand[i][j] = nabo[i][j];  
            vei[i][j] = -1; // Ingen vei foreløpig  
        }  
    }  
  
    for (int k = 0; k < n; k++) {  
        for (int i = 0; i < n; i++) {  
            for (int j = 0; j < n; j++) {  
                if (avstand[i][k] + avstand[k][j] < avstand[i][j]) {  
                    // Kortere vei fra i til j funnet via k  
                    avstand[i][j] = avstand[i][k] + avstand[k][j];  
                    vei[i][j] = k;  
                }  
            }  
        }  
    }  
}
```

Tidsforbruket er åpenbart $\mathcal{O}(n^3)$

Hvordan tolke resultatet av Floyd

- ▶ Ved start inneholder **nabo[i][j]** lengden av kanten fra **i** til **j**,
 ∞ hvis det ikke er noen kant
- ▶ Floyd lar **nabo** være uendret og legger resultatet i **avstand** og **vei**
- ▶ **avstand[i][j]** er lengden av korteste vei fra **i** til **j**,
 ∞ hvis det ikke er noen vei
- ▶ Når vi oppdager at den korteste veien fra **i** til **j** passerer gjennom en mellomnode **k**, setter vi **vei[i][j] = k**
- ▶ **vei** sier hva som er den korteste veien
 - ▶ $k_1 = \text{vei}[i][j]$ er den største verdi av **k** slik at **k** ligger på den korteste veien fra **i** til **j**
 - ▶ $k_2 = \text{vei}[i][k_1]$ er den største verdi av **k** slik at **k** ligger på den korteste veien fra **i** til k_1 osv.
 - ▶ Når $\text{vei}[i][k_m] = -1$, er (i, k_m) den første kanten i korteste vei fra **i** til **j**

Hvordan tolke resultatet av Floyd

- ▶ Ved start inneholder **nabo[i][j]** lengden av kanten fra **i** til **j**,
 ∞ hvis det ikke er noen kant
- ▶ Floyd lar **nabo** være uendret og legger resultatet i **avstand** og **vei**
- ▶ **avstand[i][j]** er **lengden** av korteste vei fra **i** til **j**,
 ∞ hvis det ikke er noen vei
- ▶ Når vi oppdager at den korteste veien fra **i** til **j** passerer gjennom en mellomnode **k**, setter vi **vei[i][j] = k**
- ▶ **vei** sier hva som er den korteste veien
 - ▶ $k_1 = \text{vei}[i][j]$ er den **største** verdi av **k** slik at **k** ligger på den korteste veien fra **i** til **j**
 - ▶ $k_2 = \text{vei}[i][k_1]$ er den største verdi av **k** slik at **k** ligger på den korteste veien fra **i** til k_1 osv.
 - ▶ Når $\text{vei}[i][k_m] = -1$, er (i, k_m) den første kanten i korteste vei fra **i** til **j**

Hvordan tolke resultatet av Floyd

- ▶ Ved start inneholder **nabo[i][j]** lengden av kanten fra **i** til **j**,
 ∞ hvis det ikke er noen kant
- ▶ Floyd lar **nabo** være uendret og legger resultatet i **avstand** og **vei**
- ▶ **avstand[i][j]** er **lengden** av korteste vei fra **i** til **j**,
 ∞ hvis det ikke er noen vei
- ▶ Når vi oppdager at den korteste veien fra **i** til **j** passerer gjennom en mellomnode **k**, setter vi **vei[i][j] = k**
- ▶ **vei** sier hva som er den korteste veien
 - ▶ **k₁ = vei[i][j]** er den **største** verdi av **k** slik at **k** ligger på den korteste veien fra **i** til **j**
 - ▶ **k₂ = vei[i][k₁]** er den største verdi av **k** slik at **k** ligger på den korteste veien fra **i** til **k₁** osv.
 - ▶ Når **vei[i][k_m] = -1**, er **(i, k_m)** den første kanten i korteste vei fra **i** til **j**

Den korteste veien fra i til j

- ▶ Hvis $\mathbf{vei[i][j]} = -1$, passerer ikke den korteste veien gjennom noen mellomnoder og den korteste veien er (i, j)
- ▶ Ellers, vi rekursivt beregne den korteste veien fra i til $\mathbf{vei[i][j]}$ og den korteste veien fra $\mathbf{vei[i][j]}$ til j

```
Kortestevei(i, j){
  if (vei[i][j] = -1) //en kant
    output (i, j);
  else {
    kortestevei(i, vei[i][j]);
    kortestevei(vei[i][j], j);
  }
}
```

Hva gjør Floyd dynamisk?

Hovedløkken i Floyd ser slik ut:

```
for (int k = 0; k < n; k++) {
  for (int i = 0; i < n; i++) {
    for (int j = 0; j < n; j++) {
      if (avstand[i][k] + avstand[k][j] < avstand[i][j]) {
        // Kortere vei fra i til j funnet via k
        avstand[i][j] = avstand[i][k] + avstand[k][j];
        vei[i][j] = k;
      }
    }
  }
}
```

- ▶ Algoritmeinvarianten forutsetter at **i**- og **j**-løkken fullføres før **k**-verdien økes
- ▶ If-testen sikrer at for en gitt **k** kan hverken **avstand[i][k]** eller **avstand[k][j]** bli endret i **i**- og **j**-løkken
- ▶ Dermed er **i**- og **j**-løkkene uavhengige av hverandre og kan parallelliseres (de er uavhengige delproblemer)
- ▶ Dette er definisjonen på dynamisk programmering

Hva gjør Floyd dynamisk?

Hovedløkken i Floyd ser slik ut:

```
for (int k = 0; k < n; k++) {
  for (int i = 0; i < n; i++) {
    for (int j = 0; j < n; j++) {
      if (avstand[i][k] + avstand[k][j] < avstand[i][j]) {
        // Kortere vei fra i til j funnet via k
        avstand[i][j] = avstand[i][k] + avstand[k][j];
        vei[i][j] = k;
      }
    }
  }
}
```

- ▶ Algoritmeinvarianten forutsetter at **i**- og **j**-løkken fullføres før **k**-verdien økes
- ▶ If-testen sikrer at for en gitt **k** kan hverken **avstand[i][k]** eller **avstand[k][j]** bli endret i **i**- og **j**-løkken
- ▶ Dermed er **i**- og **j**-løkkene uavhengige av hverandre og kan parallelliseres (de er uavhengige delproblemer)
- ▶ Dette er definisjonen på dynamisk programmering

Hva gjør Floyd dynamisk?

Hovedløkken i Floyd ser slik ut:

```
for (int k = 0; k < n; k++) {
  for (int i = 0; i < n; i++) {
    for (int j = 0; j < n; j++) {
      if (avstand[i][k] + avstand[k][j] < avstand[i][j]) {
        // Kortere vei fra i til j funnet via k
        avstand[i][j] = avstand[i][k] + avstand[k][j];
        vei[i][j] = k;
      }
    }
  }
}
```

- ▶ Algoritmeinvarianten forutsetter at **i**- og **j**-løkken fullføres før **k**-verdien økes
- ▶ If-testen sikrer at for en gitt **k** kan hverken **avstand[i][k]** eller **avstand[k][j]** bli endret i **i**- og **j**-løkken
- ▶ Dermed er **i**- og **j**-løkkene uavhengige av hverandre og kan parallelliseres (de er uavhengige delproblemer)
- ▶ Dette er definisjonen på dynamisk programmering

PARADIGMER FOR ALGORITMEDESIGN

Paradigmer for algoritmedesign

Her følger en oppsummering av tre viktige paradigmer for algoritmedesign som vi gjør bruk av i dette kurset:

- ▶ Splitt og hersk
- ▶ Grådige algoritmer
- ▶ Dynamisk programmering

Splitt og hersk

- ▶ Dette er en generell metode som bruker **rekursjon** til å designe effektive algoritmer
- ▶ Den går ut på å dele et gitt problem opp i mindre **delproblemer**, og så rekursivt løse hvert delproblem
- ▶ Rekursjonen stoppes når problemet er så lite at løsningen er triviell
- ▶ Til slutt **settes** løsningen av delproblemene **sammen** til en løsning av det opprinnelige problemet

Eksempler:

- ▶ Binærsøking
- ▶ Quick-sort
- ▶ Merge-sort

Grådige algoritmer

- ▶ Dette er en metode som brukes på optimaliseringsproblemer
- ▶ Den går ut på å løse problemet ved å foreta en rekke valg
- ▶ I hvert trinn gjør vi det valget som i øyeblikket ser ut til å bringe oss nærmest mulig løsningen
- ▶ **Merk:** Metoden virker ikke alltid
- ▶ Vi sier at problemer metoden virker på, har “grådighetsegenskapen”:
 - ▶ En rekke lokale optimaliseringer vil føre til et globalt optimum

Eksempler:

- ▶ Dijkstras algoritme
- ▶ Prims algoritme
- ▶ Kruskals algoritme
- ▶ Huffman-koding

Dynamisk programmering

- ▶ Dette er en annen metode som brukes på optimaliseringsproblemer
- ▶ Metoden er noe vanskeligere å forstå enn Splitt og hersk og Grådige algoritmer
- ▶ Metoden bør brukes på problemer som ser ut til å trenge eksponensiell eksekveringstid
- ▶ Dynamisk programmering gir alltid algoritmer som er polynomiske i tid, og disse algoritmene er vanligvis enkle å programmere
- ▶ For at metoden skal virke, må problemet ha en viss struktur som vi kan utnytte for å oppnå denne enkle løsningen

Litt terminologi knyttet til dynamisk programmering:

- ▶ **Enkle delproblemer:**
Det må finnes en måte å dele problemet opp i delproblemer som er enkle å beskrive
- ▶ **Delproblem-optimalisering:**
En optimal løsning på det globale problemet må kunne settes sammen av optimale løsninger på delproblemene
- ▶ **Overlapp av delproblemer:**
Optimale løsninger av urelaterte problemer kan inneholde felles delproblemer

Eksempler:

- ▶ Floyds algoritme
- ▶ Beregning av lange matriseprodukter
- ▶ Lengste felles delsekvens

Neste forelesning: 5. november

SORTERING