

## INF2310 - Stikkord over resten av pensum

Kristine Baluka Hein (krisbhei@ifi.uio.no)

### 9

**2D Diskret Fourier transform (DFT)** Bytte representasjon av et bilde.

Går fra romlige koordinater til frekvenspar:  $f(x, y) \xrightarrow{\mathcal{F}} F(u, v)$ .

$$F(u, v) = \sum_{\text{over alle } (x,y)} (\cos\text{-bilde med frekvens } u,v) \cdot f + j \sum_{\text{over alle } (x,y)} (\sin\text{-bilde med frekvens } u,v) \cdot f$$

der  $\cdot$  representerer punktvis multiplikasjon.

**Nyttige egenskaper - DFT** Matematiske egenskaper (kan utledes direkte ved definisjon)

- Periodisitet
- Element i posisjon (0,0), DC, har verdi lik summen av alle gråtoneverdiene
- **Konvolusjonsteoremet:** Punktvis multiplikasjon i frekvensdomenet tilsvarer konvolusjon i billedometet. Tilsvarende vil konvolusjon i frekvensdomenet tilsvare punktvis multiplikasjon i billedometet.
- Symmetri om aksene som deler spekteret i fire like store deler (først speiling om horisontal/vertikal akse, så speiling om vertikal/horisontal akse, mao kompleks konjugert).

**Hvordan bildets struktur påvirker respons i frekvensdomenet**

- Bred struktur gir smal respons i frekvensdomenet  
*frekvenser 'forsvinner' under den brede strukturen*

- Smal struktur gir bred respons i frekvensdomenet  
*flere frekvenser 'treffer' på den smale strukturen*

**Design av filter i frekvensdomenet**

Filter med reelle koeffisienter  $\rightarrow$  konjugert symmetri. Verdier gjerne mellom 0 (demper/'fjerner' en frekvens) og 1 (bevarer frekvens).

**Filtre** Ideell, Butterworth, Gaussisk, Notch

**Vindu** Fjerne effekter som følge av periodisiteten.

### 10

**Redundans** Data som kan fjernes uten å miste viktig informasjon. Fire ulike typer: Psykvisuell, interbilde, intersampel og kodings redundans.

**Kompresjonsrate**

$$C = \frac{\text{Ukomprimert størrelse}}{\text{Komprimert størrelse}} \text{ eller } C = \frac{\text{Gjennomsnittlig antall bits per symbol, ukomprimert}}{\text{Gjennomsnittlig antall bits per symbol, komprimert}}$$

**Entropi**  $H = - \sum_i p(i) \log_2(p(i))$

## Shannon-Fano

Generering av kode for symbolene:

- 1) Sortér frekvensene i synkende rekkefølge.
- 2) Del opp de sorterte frekvensene til hvert av symbolene i to like store grupper (hvis odde antall frekvenser -> velg skille s.a gruppe blir så like sannsynlige som mulig). Legg den ene gruppen til venstre i et binærtre, og den andre til høyre.  
Oppstår det en gruppe bestående av én frekvens, så blir symbolet tilhørende frekvensen en løvnode i binærtreet.
- 3) Fortsett 2) til alle symboler er plassert i treet.

## Huffman

Generering av kode for symbolene:

- 1) Sortér frekvensene i stigende rekkefølge.
- 2) Dann en gruppe (node) av de to minste frekvensene . Frekvensen til denne gruppen er summen av de to minste frekvensene. La den nye gruppen bli en rotnode der de to minste frekvensene er barnnoder. 0 til venstre gren, 1 til høyre gren.  
Legg den nye gruppen i den sorterte rekken av frekvenser, og sortér på nytt.
- 3) Fortsett 2) til alle symboler er plassert i treet.

Optimal i den forstand at gir minste gjennomsnittlige kodelengde.

Hvis alle symbolssannsynlighetene er toerpotenser, så er den gjennomsnittlige kodelengden lik entropien.

## Aritmetisk koding

Koder en sekvens av symboler istedenfor pr. symbol.

Dele opp 'current-intervall' rekursivt i like store deler som det kumulative histogrammet til symbolene deler opp intervallet mellom 0 og 1.

Når funnet intervallet, så finn et tall i intervallet med kortest bitsekvens.

Dekoding utføres ved å omgjøre gitt bitsekvens til desimaltall. Gjør samme rekursive oppdeling av intervall helt til treffer en del av intervallet der spesifisert sluttsymbol befinner seg . Lagrer symbolene som tilhører hver del av intervallene underveis.

**Differansetransform** utnytter at horisontale nabopiksler har ofte nesten lik intensitet.

For hver rad i bildet: start på andre piksel i raden, og ta differansen mellom den og pikslen som ligger før, altså første. Fortsett videre på tredje piksel, finn differansen mellom den og andre piksel. Fortsett slik på alle piksler i raden.

## Løpelengdetransform

For hver rad: lag 2-tupler der første element er hvilken verdi som sees på, og andre element er hvor mange ganger verdien forekommer i raden helt til det oppstår en ny verdi.

**Lempel - Ziv - Welch** Lager kodebok underveis. Initialiserer med kode til symbolene i alfabetet, så utvider kodeboken med sekvenser av symbolene. Gunstig når samme sekvenser av symbolene forekommer ofte i meldingen.

For hvert symbol i meldingen:

Se etter lengste sekvens som er inneholdt i kodeboken fra og med symbolet som sees på. Send

tilhørende kode. Legg til i kodeboken: sekvensen der tilhørende kode nylig har blitt sendt + neste symbol. Hopp til symbolet som er etter den sendte sekvensen. Gjør det samme ved dette symbolet. Fortsett til hele meldingen har blitt sendt.

### JPEG-koding

8x8 DCT, punktdividerer med kvantiseringsmatrise, komprimerer og koding av blokkene. Invers: dekodeblokker, inverstransformerer og punktvis multipliserer blokkene, tar IDCT på hver av dem.

## 11

**Dilasjon** Utvider forgrunns-elementer.

Fyller opp hull og legger til forgrunns-piksler (legger til:  $\oplus$ ).

$$(f \oplus s)(x, y) = \begin{cases} 1, & \text{dersom } 180 \text{ grader rotert } s \\ & \text{har noe overlapp med } f \text{ om punktet } (x, y) \\ 0, & \text{ellers} \end{cases}$$

**Erosjon** Forminsker forgrunns-elementer og forstørrer hull.

Fjerner støy som er mindre enn strukturelementet  $s$  (trekker fra:  $\ominus$ ).

$$(f \ominus s)(x, y) = \begin{cases} 1, & \text{dersom } s \text{ overlapper fullstendig } f \text{ om punktet } (x, y) \\ 0, & \text{ellers} \end{cases}$$

### Finne kanter til forgrunnsobjekt

To måter:

- Dilatere bildet med et strukturelement, så trekke fra originalbildet
- Trekke fra originalbildet med erodert bilde med et strukturelement

Naboskap til strukturelement vil påvirke naboskapet til kantene.

**Hente ut sammenhengende forgrunns-komponenter**  $c_k = (c_{k-1} \oplus f) \cap f$ ,  $k = 1, 2, \dots$

$c_0$  har samme størrelse som  $f$  og 1 på en koordinat der komponenten befinner seg.

Forstørrer området og sjekker hvilke av de nyintroduserte pikselene er med i  $f$ . Fortsetter helt til  $c_k = c_{k-1}$ .

**Hente ut hull**  $c_k = (c_{k-1} \oplus f) \cap f^c$ ,  $k = 1, 2, \dots$

Henter ut region som tilsvarer hull i en forgrunns-komponent.  $c_0$  er nå 1 på en koordinat der hullet befinner seg.

### Dualitet

- Dilasjon:  $f \oplus s = (f^c \ominus s)^c$
- Erosjon:  $f \ominus s = (f^c \oplus s)^c$

**Morfologisk åpning**  $f \circ s = (f \ominus s) \oplus s$

Erosjon, så dilasjon. Erosjon for å fjerne støy, dilasjon for å få tilbake omtrentlige originale størrelser.

**Morfologisk lukking**  $f \bullet s = (f \oplus s) \ominus s$

Dilasjon, så erosjon. Dilasjon for å tette hull, erosjon for å få tilbake omtrentlige originale størrelser.

**Hit-or-miss**  $f \otimes s = (f \ominus s_1) \cap (f^c \ominus s_2)$  Løser for hver av parentesene, så finner de pikslene som er felles. Brukes til å finne spesifikke mønstre, fjerne enkeltpiksler og tynne og utvide områder i forgrunnen

**Morfologisk tynning**  $f \otimes S = f \cap (f \otimes S)^c$

der  $S$  er mengde av ulike strukturelementer. For hver iterasjon, utfør hit-or-miss for hvert strukturelement i  $S$  og oppdater bildet som jobbes på med resultatet. Fortsett iterasjonene til ingen av strukturelementene gir noen forandring.

**Morfologisk lukking**  $f \odot S = f \cup (f \otimes S)$

Utføres på samme måte som for morfologisk tynning.