

INF2310 – 6. februar 2019 – Ukens temaer
(Hovedsakelig fra kap. 3.1 og 3.2 i DIP)
(Histogrammer omtales i kap. 3.3)

- Histogrammer
- Lineære gråtonetransformer
- Standardisering av bilder med lineær transform
- Ikke-lineære, parametriske transformere
- **Neste uke:** Histogrambaserte transformere og lokal gråtonetransform

Hvordan endre kontrasten i et bilde?

Men hva menes med kontrast?

- Kontrast sier noe om forskjellen i farge, lysstyrke, tekstur eller annen fysisk egenskap på et objekt og andre nærliggende objekter
 - Vi holder oss til **lysstyrke** (luminositet), og **ikke** f.eks. →
- Noen vanlige metrikker:

- Weber-kontrast ("Weber fraction") $\frac{(I_f - I_b)}{I_b}$
- Michelson-kontrast ("Visibility") $\frac{(I_{max} - I_{min})}{(I_{max} + I_{min})}$
- RMS-kontrast (standarddeviasjon) $\sqrt{\frac{1}{MN} \sum_{x=0}^{N-1} \sum_{y=0}^{M-1} (I(x,y) - \bar{I})^2}$

Nevneren krytter disse opp mot vårt perseptuelle system

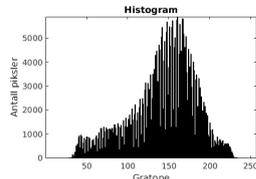
Histogrammer

- Et histogram er en diskret funksjon som viser antall målinger innenfor (som oftest) uniforme intervaller i et datasett
- Vi jobber med bilder og får typisk
 - Et bilde som datasett
 - Pikkseintensiteter som målinger
- Altså en oversikt over forekomsten til intensitetene i bildet
- Kan også ha histogrammer over avledede egenskaper i bildet

Gråtonehistogrammer

- Gitt et gråtonebilde med $n \times m$ piksler og G gråtoner

- Et histogram, $h(i)$, er slik at:
 $h(i)$ = antall piksler i bildet med pikselverdi i



- Dannes ved å gå igjennom alle pikslene og telle gråtoner

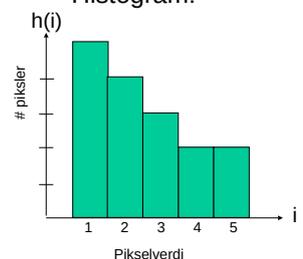
- Vi har naturligvis at $\sum_{i=0}^{G-1} h(i) = n \times m$

Eksempel - histogram

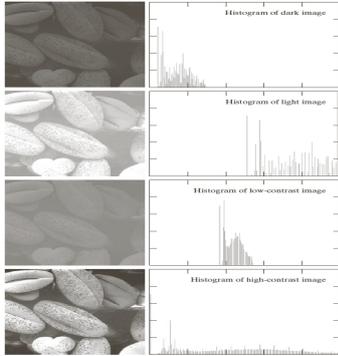
Bilde:

1	3	2	1
5	4	5	3
4	1	1	2
2	3	2	1

Histogram:



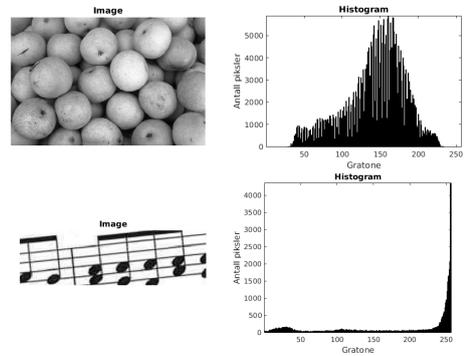
Eksempler



(Fig 3.16 s. 134)
INF2310 7 / 41

2019.02.06

Eksempler II



2019.02.06

INF2310

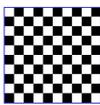
8 / 41

Oppgaver



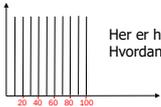
Hvordan ser histogrammet ut?

Anta 8 bits uniform intensitetskvantisering



Hvordan ser histogrammet ut?

All «romlig» pikselinformasjon er borte i våre histogrammer.



Her er histogrammet. Hvordan ser bildet ut?

2019.02.06

INF2310

9 / 41

Normalisert histogram

- Vi har at $\sum_{i=0}^{G-1} h(i) = n \times m$
- Det normaliserte histogrammet:

$$p(i) = \frac{h(i)}{n \times m}, \quad \sum_{i=0}^{G-1} p(i) = 1$$

- $p(i)$ kan ses på som en **sannsynlighetsfordeling** for pikselintensitetene
- "Uavhengig" av antall piksler / størrelsen på bildet

2019.02.06

INF2310

10 / 41

Kumulativt histogram

- Hvor mange piksler har gråtone mindre enn eller lik gråtone j ?

$$c(j) = \sum_{i=0}^j h(i)$$

Hva er $c(G-1)$?

h er den deriverte av c

- Normalisert kumulativt histogram:

$$\frac{c(j)}{n \times m}$$

(Sannsynligheten for at en tilfeldig valgt piksel er mindre eller lik gråtone j)

2019.02.06

INF2310

11 / 41

Eksempel, kumulativt histogram



Histogram og (skalert) kumulativt histogram i samme figur

2019.02.06

INF2310

12 / 41

Histogrammer av objekt-egenskaper

- Begrepsapparatet omkring histogrammer vil også komme til nytte i digital bildeanalyse
- Vi kan lage histogrammer over egenskaper, feks:
 - Objekt-størrelse:
 - Viser fordelingen av størrelsen på objektene, og danner grunnlag for å sette en terskel for å kunne fjerne små og uvesentlige objekter fra bildet (støy)
 - Objekt-momenter:
 - Viser fordelingen av beregnede momenter fra hvert objekt, og danner grunnlag for å samle grupper av objekter i klasser eller "clustre"

2019.02.06

INF2310

13 / 41

Gråtonetransformasjon

- Når vi viser en piksel på skjermen er intensiteten kontrollert av den tilhørende verdien i bildematriksen
- Vi kan opprette en *avbildnings-funksjon* mellom de tallene, f , som finnes i bildematriksen, og den intensiteten, g , vi ønsker på skjermen eller i vår nye bildematrikse
 - For ett-båndsbilder: $g = T[f]$
 - T kan være en parametrisert funksjon, eller en tabell om antall mulige intensiteter er begrenset (f.eks. 8 bits bilder)
- Vi ser i dag kun på ren gråtonetransformasjon, så ett og ett piksel transformeres uavhengig av nabopikslers, og uavhengig av posisjon i bildet → **global** transformasjon

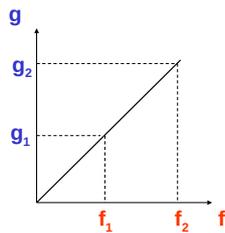
2019.02.06

INF2310

14 / 41

Identitetsmapping

- Figuren viser sammenhengen mellom pikselverdien i inn-bildet (f) og pikselverdien til den samme pikselen i ut-bildet (g) etter en gråtonetransformasjon
- Hvis transformasjonen er en identitetsmapping, $g=f$, vil figuren vise en rett linje gjennom origo, med stigningstall 1
- $T[i] = i$



2019.02.06

INF2310

15 / 41

Lineær kontrastendring

- Lineær/affin strekking

$$T[i] = ai + b$$

$$g(x, y) = af(x, y) + b$$

- a regulerer kontrasten, og b "lysheten"
- $a > 1$: mer kontrast
- $a < 1$: mindre kontrast
- b : flytter alle gråtoner b nivåer
- Negativer: $a = -1$, $b = \text{maxverdi for bildetype}$

2019.02.06

INF2310

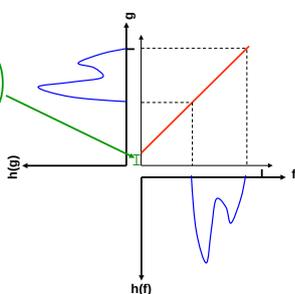
16 / 41

Endre "lysheten" (brightness)

- Legge til en konstant b til alle pikselverdiene ($a=1$)

$$g(x, y) = f(x, y) + b$$

- Hvis $b > 0$, alle pikselverdiene øker, og bildet blir lysere
- Hvis $b < 0$, bildet blir mørkere
- Histogrammet flyttes opp eller ned med b



2019.02.06

INF2310

17 / 41

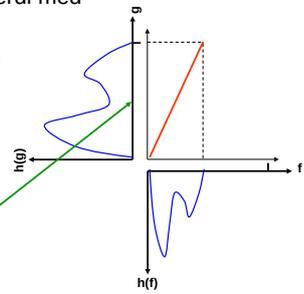
Endre kontrasten

- Multiplisere hver pikselverdi med en faktor a :

$$g(x, y) = af(x, y)$$

- Hvis $a > 1$, kontrasten øker
- Hvis $a < 1$, kontrasten minsker

- Eks: Bruke hele intensitetsskalaen
 - Q: Hva skjer med middelveidien?



2019.02.06

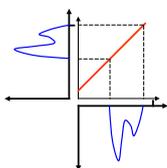
INF2310

18 / 41

Alternativ illustrasjon

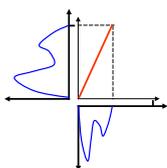
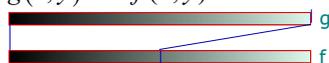
- Endre "brightness":

$$g(x, y) = f(x, y) + b$$



- Endre kontrast:

$$g(x, y) = a f(x, y)$$



2019.02.06

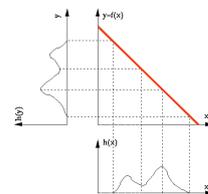
INF2310

19 / 41

Invertert gråtonebilde

- Danner bildets "negativ" ved å sett $a=-1$ og $b=\text{maksverdien}$

- Bildet får ikke negative verdier, men avbildningsfunksjonen har negativt stigningstall



2019.02.06

INF2310

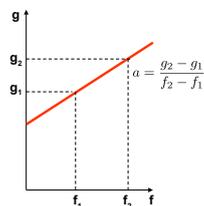
20 / 41

Fra gråtonenivå $[f_1, f_2]$ til $[g_1, g_2]$

- Endre intensiteter i intervallet $[f_1, f_2]$ til å ligge i $[g_1, g_2]$
- En lineær (affin) mapping fra f til g :

$$g(x, y) = g_1 + \frac{g_2 - g_1}{f_2 - f_1} [f(x, y) - f_1]$$

- Rett linje med stigningstall
 $a = (g_2 - g_1) / (f_2 - f_1)$
 og $b = g_1 - a f_1$



2019.02.06

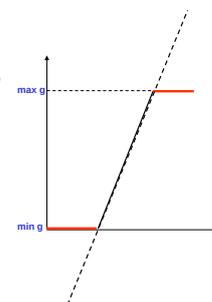
INF2310

21 / 41

Klipping etter transform

- Om $g(x,y)$ får verdier utenfor det støttede intervallet, foretas som oftest klipping av verdiene

- F.eks for et 8 bit «unsigned» bilde vil g bli tvunget innenfor intervallet $[0, 255]$



2019.02.06

INF2310

22 / 41

Standardisering av bilder

- Hensikt:
 - Fjerne variasjoner i «lyshet» og kontrast i en serie bilder
- Hvorfor? Fjerne effekten av
 - Døgnvariasjon i belysning
 - Aldringseffekter i lamper og detektorer
 - Akkumulering av støv på lins etc.
- Metode:
 - Justere middelveien og variansen til gråtoneverdiene i bildet ved hjelp av en lineær gråtonetransform
- Hvor:
 - Produkt-inspeksjon i industri
 - Medisinsk avbildning
 - Mikroskopering av celler
 - ...

Neste uke: Kan også standardisere bildene med **histogramspesifikasjon**, men vil da ikke beholde "formen" på histogrammet

2019.02.06

INF2310

23 / 41

Middelveien av gråtonene

- Middelveien av pikselverdiene i et bilde med $n \times m$ piksler og G gråtoner kan finnes
 - enten fra pikselverdiene direkte
 - eller indirekte fra bildets histogram, evt normalisert histogram

$$\mu = \frac{1}{n \times m} \sum_{x=0}^{n-1} \sum_{y=0}^{m-1} f(x, y)$$

Hvorfor en fordel med det siste alternativet?

$$= \frac{1}{n \times m} [0 \times h(0) + 1 \times h(1) + \dots + (G-1) \times h(G-1)]$$

$$= \frac{1}{n \times m} \sum_{i=0}^{G-1} i h(i) = \sum_{i=0}^{G-1} i p(i)$$

$$p(i) = \frac{h(i)}{nm}$$

(Normalisert histogram)

2019.02.06

INF2310

24 / 41

Varians av gråtonene

- Variansen av pikselverdiene i et bilde med $n \times m$ piksler og G gråtoner kan også finnes fra bildets histogram

$$\begin{aligned}\sigma^2 &= \frac{1}{n \times m} \sum_{x=0}^{n-1} \sum_{y=0}^{m-1} [f(x,y) - \mu]^2 \\ &= \frac{1}{n \times m} \sum_{i=0}^{G-1} h(i)[i - \mu]^2 \\ &= \sum_{i=0}^{G-1} p(i)[i - \mu]^2 \\ &= \sum_{i=0}^{G-1} i^2 p(i) - \left[\sum_{i=0}^{G-1} i p(i) \right]^2\end{aligned}$$

Kvadratrotten av variansen kalles standardavvik:

σ^2 : varians
 σ : standardavvik

Variansen/standardavviket sier noe om kontrasten i bildet

Justering av μ og σ^2

- Gitt inn-bilde med middelvei μ og varians σ^2
- Anta en lineær gråtone-transform $T[i]=ai+b$
- Ny middelvei μ_T og varians σ_T^2 er da gitt ved:

$$\mu_T = \sum_{i=0}^{G-1} T[i]p(i) = a\mu + b$$

$$\begin{aligned}\sigma_T^2 &= \sum_{i=0}^{G-1} T[i]^2 p(i) - \left[\sum_{i=0}^{G-1} T[i]p(i) \right]^2 \\ &= \sum_{i=0}^{G-1} (a^2 i^2 + 2aib + b^2) p(i) - \left[\sum_{i=0}^{G-1} (ai + b) p(i) \right]^2 \\ &= a^2 \left[\sum_{i=0}^{G-1} i^2 p(i) - \left[\sum_{i=0}^{G-1} i p(i) \right]^2 \right] = a^2 \sigma^2\end{aligned}$$

- Dvs.

$$a = \sigma_T / \sigma, \quad b = \mu_T - a\mu$$

- Vi kan altså

- velge nye μ_T og σ_T^2 ,
- beregne a og b ,
- anvende $T[i]=ai + b$ på inn-bildet
- og få et ut-bilde med ønsket μ_T og σ_T^2

Eksempel 1: Justering av σ

- Vil beholde middelveien, slik at

$$\mu_T = \mu,$$

men ønsker ny σ_T .

- Bestem a og b i ligningen $T[i]=ai+b$:

$$a = \frac{\sigma_T}{\sigma}, \quad b = \mu_T - a\mu = \mu \left[1 - \frac{\sigma_T}{\sigma} \right]$$

$$\Rightarrow T[i] = \frac{\sigma_T}{\sigma} i + \mu \left[1 - \frac{\sigma_T}{\sigma} \right] = \mu + (i - \mu) \frac{\sigma_T}{\sigma}$$

Eksempel 2: Justering av μ og σ

- Ønsker at alle bildene i en serie skal ha samme (μ_T, σ_T) .
- Bestem a og b i ligningen $T[i]=ai+b$:

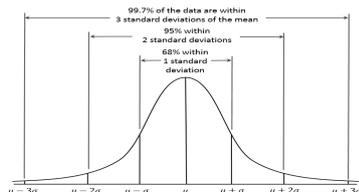
$$a = \frac{\sigma_T}{\sigma}, \quad b = \mu_T - a\mu = \mu_T - \mu \frac{\sigma_T}{\sigma}$$

$$\Rightarrow T[i] = \frac{\sigma_T}{\sigma} i + \mu_T - \mu \frac{\sigma_T}{\sigma} = \mu_T + (i - \mu) \frac{\sigma_T}{\sigma}$$

- For hvert bilde må vi finne bildets (μ, σ)

Valg av standardavvik

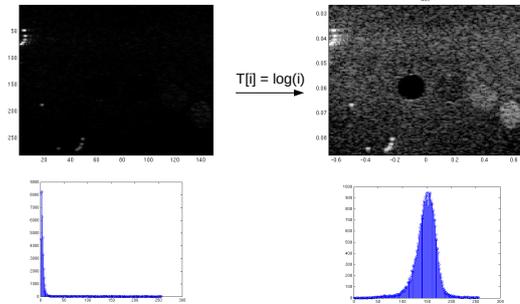
- Anta at histogrammet til innbildet er normalfordelt $N(\mu, \sigma)$, og at vi velger $\mu_T = G/2$.
- Hva er da optimalt valg av σ_T ?
- Hvor stor percentil blir klipt?



Ikke-lineær transform

- Logaritmisk skalering
 - Eks: Desibel og radarbilder, Fourier-transform
- Ekspontentiell skalering
- Gamma-skalering
- Stykkevis-lineær skalering
- Hva gjøres med kontrasten i de mørke og lyse delene av bildet etter slike skaleringer
 - Tegn skisse av funksjonene og se Δf mot Δg (lokalt stigningstall)

Logaritmisk mapping

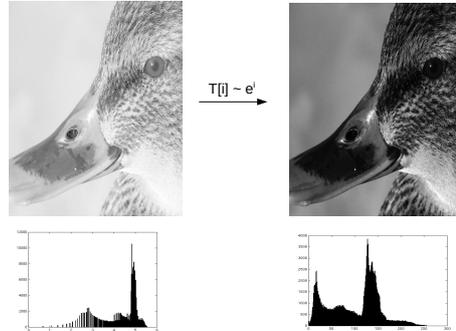


2019.02.06

INF2310

31 / 41

Ekspontiell mapping



2019.02.06

INF2310

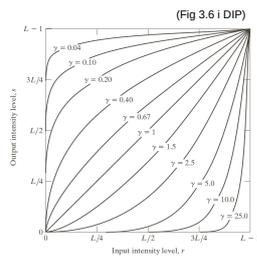
32 / 41

Power-law (gamma)-transformasjoner

$$T[i] = i^\gamma$$

der $T[i]$ er ut-intensiteten ved en input i .

- $\gamma < 1$: den mørke delen av skalaen strekkes ut
 - $\gamma = 1$: identitets-transform
 - $\gamma > 1$: den lyse delen av skalaen strekkes ut
- Mange bildeproduserende apparater har et slikt input/output-forhold
 - Generell kontrast-manipulasjon
 - Brukervennlig med kun én variabel
 - For mer optimal bruk av kvantiseringsnivåer
 - mer perceptuelt uniform nivåinndeling



2019.02.06

INF2310

33 / 41

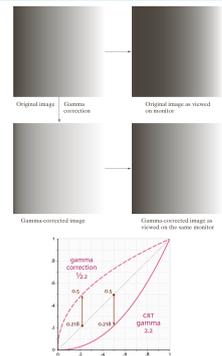
Gamma-korreksjon før fremvisning

- Anta at intensiteten i et bilde som vises på et display er gitt ved:

$$s = i^{2.5}$$

der s er ut-intensiteten ved en input i

- Vi har sett at for $\gamma > 1$ vil bildet bli mørkere enn det skal være
- Vi kan korrigere dette ved gråtonetransformen $T[i] = i^{0.4}$ før vi sender bildet til fremvisning
- Samme gjelder for scannere og printere
 - Man må kjenne eller finne parametrene til $s = (i+\epsilon)^\gamma$

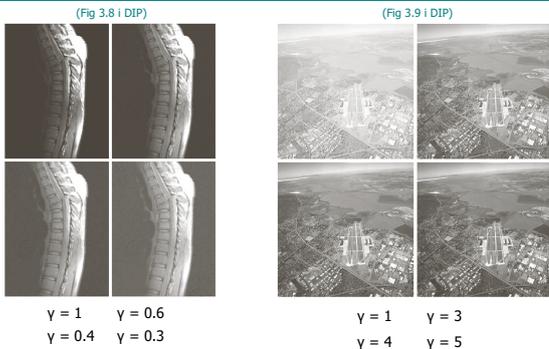


2019.02.06

INF2310

34 / 41

Gamma-styrt bildeforbedring



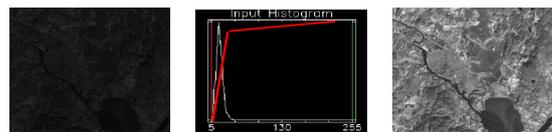
2019.02.06

INF2310

35 / 41

Stykkevis lineær mapping

- Brukerspesifisert stykkevis lineær mapping for å fremheve visse intervaller av gråtoneskalaen



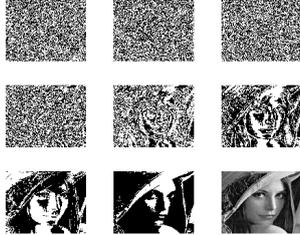
2019.02.06

INF2310

36 / 41

Bit-plan-opdeling

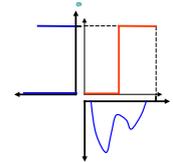
- Gir binært bilde basert på om pikslens n -te bit er satt
- I eksemplet; kun de siste 4 bit inneholder visuell signifikans
- Kan benyttes i kompresjon
 - Kun beholde visse plan
 - Effektivt å kode binære bilder (f.eks "runlength")



8 bit inputbilde

Tersking

- Dette er et grense-tilfelle av lineær transformasjon, der alle ut-verdiene settes lik 0 for «inn-verdier» i et intervall 0-T, mens alle andre settes lik 1



- Dette gir et to-nivå (binært) ut-bilde

Implementasjon: Oppslagstabeller (LUT)

- Mål: Effektivisere implementasjonen
- Avbildningsfunksjonen utføres på alle mulige intensiteter og resultatene lagres i en tabell (LUT=look up table)
- Gråtone-avbildningen utføres så som oppslag i en tabell
- Hardware
 - LUT-operasjonen utføres på data-strømmen mellom hukommelse og display "on the fly" (på grafikkortet)
 - Innholdet i bilde-matrisen endres ikke
 - Kontrastendring ved kun å endre tabellverdiene
- Software
 - Utregning av avbildningsfunksjonen for hvert piksel blir byttet ut med enkelt tabelloppslag

Implementasjon av gråtoneoperasjoner

for $x=1:N$
for $y=1:M$
 $g(x,y)=a*\log(f(x,y))+b$ } Direkte implementasjon

for $i=0:nGreyLevels-1$
 $T[i]=a*\log(i)+b$ } Fyll inn en LUT..

for $x=1:N$
for $y=1:M$
 $g(x,y)=T[f(x,y)]$ } .. så endring av pikselverdiene

Oppsummering

- Gråtonehistogrammer
- Lineær/affin transform
 - Forstå effekten av parametrene a og b
 - Hvordan sette a og b ?
 - Ekspisitt
 - Mappe ett intensitetsintervall til et annet
 - Bestemme ønsket lyshet (μ_s) og kontrast (σ_s)
 - Jfr. standardisering av lyshet og kontrast
- Ikke-lineære, parametriske transformasjoner
 - Logaritmisk, eksponentiell, "gamma", stykkevis lineær
 - Hva gjøres med kontrasten i de mørke og lyse delene av bildet etter slike transformasjoner
 - Tegn skisse av funksjonene og se Δf mot Δg (lokalt stigningstall)