

Kapittel 4: effektivitet av simpleksmetoden

- ▶ hvordan måle effektivitet?
- ▶ verste tilfelle analyse, Klee-Minty kuben
- ▶ gjennomsnittsanalyse og i praksis

Status

Hvor langt er vi kommet i vår LP-vandring?

- ▶ simpleksmetoden (Fase I og II)
- ▶ problemer: degenerasjon og sirkling
- ▶ løsning: antisirklingsregler, evt. perturbasjoner
- ▶ fundamentalteoremet for LP

Neste spørsmål: hvor god er simpleksmetoden ?

Men: først litt om ekvivalente optimeringsproblemer!

Ekvivalente optimeringsproblemer

Ofte er det nyttig å skrive om optimeringsproblemer til en mer hensiktsmessig form. Da er det viktig at man ender opp med et “ekvivalent problem”. La oss presisere hva dette betyr.

La P og Q betegne to optimeringsproblemer, med variabelvektor $x \in \mathbb{R}^n$ i P og $y \in \mathbb{R}^k$ i Q . Her kan n og k være forskjellige. Vi sier at P og Q er **ekvivalente** dersom

1. P er tillatt hvis og bare hvis Q er tillatt.
2. P er ubegrenset hvis og bare hvis Q er ubegrenset.
3. P har optimal løsning hvis og bare hvis Q har optimal løsning. Videre finnes det da en funksjon $f : \mathbb{R}^n \rightarrow \mathbb{R}^k$ slik at x er optimal i P hvis og bare hvis $f(x)$ er optimal i Q .

Merk at man kan vise **symmetri** her: rekkefølgen på P og Q i definisjonen spiller ingen rolle.

Som et eksempel, og en oppgave, betrakte problemene

$$P: \max\{c^T x : Ax \leq b\}$$

$$Q: \max\{c^T(x' - x'') : A(x' - x'') \leq b, x', x'' \geq 0\}$$

Vis at P og Q er ekvivalente!

LP problemer kan f.eks. ha noen variable som er ikke-negative (evt. ikke-positive), noen som er frie, og det kan være uligheter (\leq og \geq), og likninger. Lær deg hvordan man kan skrive om slike problemer til ekvivalente LP problemer!

Effektivitet

To typer mål på effektivitet av en algoritme:

- ▶ **verste tilfelle:** maksimalt antall regneoperasjoner for problemer av en gitt størrelse
- ▶ **gjennomsnitt:** gjennomsnittlig eller forventet antall regneoperasjoner for problemer av en gitt størrelse

LP: regnetid øker når antall variable eller begrensninger øker. Så regnetid blir en funksjon av “problemstørrelse”.

Hvordan måle problemstørrelse?

- ▶ *enkelt:* antall tall, dvs $m \times (n + 1)$. Svakheter: i “virkelige problemer” (der m og n er store) er mange av tallene null. Dette kan utnyttes i f.eks. simpleksalgoritmen til å “speede opp”.
- ▶ *mer nøyaktig:* antall ikkenuller. Svakheter: regneoperasjoner med store tall tar lengre tid enn for små (heller $14 \cdot 7$ enn $832573928 \cdot 3722984$)

- ▶ *enda mer nøyaktig*: antall bits som kreves for å lagre alle dataene på en datamaskin

Hvordan måle **totalarbeid (kompleksitet)** for en algoritme?

- ▶ regnetid (CPU)
- ▶ antall iterasjoner
- ▶ antall elementære regneoperasjoner

Vårt valg: bruker m og n som mål på problemstørrelse og **antall pivoteringer** som kompleksitetsmål.

Skal se på **verste tilfelle analyse** av simpleksmetoden. Svaret blir dessverre at metoden, teoretisk sett, ikke er god. I praksis er situasjonen motsatt: simpleksalgoritme fungerer utmerket.

“Forklaring”: de “vanskelige LP eksemplene” dukker ikke opp i praktiske problemer.

I 1972 fant **V.Klee og G.J.Minty** en klasse av LP problemer som “tar knekken” på simpleksmetoden med den “vanlige” pivoteringsregelen (største koeffisient regel). LP problemet har n variable og det viser seg at antall pivoteringer blir $2^n - 1$. Så antall pivoteringer vokser eksponentielt i antall variable! Dette er håpløst mange iterasjoner, se f.eks. (ang. regnetid, anta en million pivoteringer pr. sekund): :

n :	10	20	50	100
n^2 :	100	400	2500	10000
2^n :	1024	1048576	1.125899e+15	1.267650e+30
tid	0.001 sek	1.0 sek	35 år	4.0e+16 år

Skal se på dette LP problemet. Idéen er å deformere kubel $[0, 1]^n$ i \mathbb{R}^n på en slik måte at simpleksalgoritmen går gjennom alle de 2^n hjørnene! **Dette gir $2^n - 1$ pivoteringer.**

Her er Klee-Minty LP problemet:

$$\max \sum_{j=1}^n 10^{n-j} x_j$$

f.a.

$$\begin{aligned} 2 \sum_{j=1}^{i-1} 10^{i-j} x_j + x_i &\leq 100^{i-1} && \text{for } i = 1, \dots, n \\ x_j &\geq 0 && \text{for } j = 1, \dots, n. \end{aligned}$$

Tolkning av begrensningene:

- ▶ $i = 1$: $x_1 \leq 1$
- ▶ $i = 2$: $20x_1 + x_2 \leq 100$, så $x_2 \leq 100 - 20x_1 \approx 100$ idet $0 \leq x_1 \leq 1$.
- ▶ $i = 3$: $200x_1 + 20x_2 + x_3 \leq 10000$, så $x_3 \leq 10000 - 200x_1 - 20x_2 \approx 10000$ idet idet $0 \leq x_1 \leq 1$ og $0 \leq x_2 \leq 100$.
- ▶ ...

Så tilnærmet har vi begrensningene

$$\begin{aligned} 0 &\leq x_1 \leq 1 \\ 0 &\leq x_2 \leq 100 \\ &\vdots \\ 0 &\leq x_n \leq 100^{n-1} \end{aligned}$$

slik at mengden P av tillatte løsninger er tilnærmet lik et n -dimensjonalt rektangel (kube). P kalles derfor *Klee-Minty kuben*.

For å lette analysen vil vi forandre litt på problemet.

- ▶ velg tall b_i slik at $1 = b_1 \ll b_2 \ll \dots \ll b_n$. F. eks. velges b_1 så mye mindre enn b_2 at selv om vi multipliserer med visse tall i simpleksalgoritmen vil den nye verdien på b_1 stadig være langt mindre enn den nye verdien på b_2 . Tenk på b_i 'ene som uavhengige variable og at man kan finne passende verdier på dem senere.

- ▶ i Klee-Minty problemet erstatter vi først høyresiden 100^{i-1} med b_i . Merk at de gamle høyresidene økte med en faktor 100 for hver ny rad, og dette har vi tatt vare på ved valget av b_i -ene.
- ▶ erstatter så høyresiden b_i med

$$\sum_{j=1}^{i-1} 10^{i-j} b_j + b_i.$$

Dette er en “mindre endring” idet det første leddet er mye mindre enn b_i (fordi b_1, \dots, b_{i-1} er tilstrekkelige små i forhold til b_i .)

- ▶ til slutt endrer vi objektivfunksjonen i LP problemet ved å trekke fra

$$(1/2) \sum_{j=1}^{i-1} 10^{n-j} b_j.$$

Resultatet er et **modifisert Klee-Minty problem**:

$$\max \sum_{j=1}^n 10^{n-j} x_j - (1/2) \sum_{j=1}^{i-1} 10^{n-j} b_j$$

f.a.

$$\begin{aligned} 2 \sum_{j=1}^{i-1} 10^{i-j} x_j + x_i &\leq \sum_{j=1}^{i-1} 10^{i-j} b_j + b_i && \text{for } i \leq n \\ x_j &\geq 0 && \text{for } j \leq n. \end{aligned}$$

Legg merke til at høyresidene er positive så vi trenger ikke Fase I av simpleksmetoden.

Resultat: simpleksalgoritmen med “største koeffisient pivoteringsregelen” bruker $2^n - 1$ pivoteringer for å løse det modifisert Klee-Minty problemet.

Vi lar beviset for dette være øvingsoppgave (Ex. 4.5 og 4.6 i Vanderbei).

Vi løser nå det modifiserte Klee-Minty problemet for $n = 3$. Forhåpentligvis aner vi da et mønster som holder for alle n .

Basisliste 0:

$$\eta = -\frac{100}{2}b_1 - \frac{10}{2}b_2 - \frac{1}{2}b_3 + 100x_1 + 10x_2 + x_3$$

$$w_1 = b_1 - x_1$$

$$w_2 = 10b_1 + b_2 - 20x_1 - x_2$$

$$w_3 = 100b_1 + 10b_2 + b_3 - 200x_1 - 20x_2 - x_3$$

Her skal x_1 inn i basis ved største koeffisient regelen. Siden b_1 er mye *mindre* enn b_2 og b_3 vil w_1 forlate basis. Gjennomfører pivotingen (sjekk regningen ut fra $x_1 = b_1 - w_1$).

Basisliste 1:

$$\eta = \frac{100}{2}b_1 - \frac{10}{2}b_2 - \frac{1}{2}b_3 - 100w_1 + 10x_2 + x_3$$

$$x_1 = b_1 - w_1$$

$$w_2 = -10b_1 + b_2 + 20w_1 - x_2$$

$$w_3 = -100b_1 + 10b_2 + b_3 + 200w_1 - 20x_2 - x_3$$

Fantastisk! Den nye basislisten inneholder de samme tallene bortsett fra noen fortegensendringer! Endringene er:

- ▶ x_1 og w_1 byttet rolle
- ▶ bare endringer i de to kolonnene for x_1 og b_1
- ▶ og disse to kolonnene er multiplisert med -1 , bortsett fra i pivoteringslikningen; der er det ingen fortegnsendring

Nå går x_2 inn i basis og w_2 ut.

Basisliste 2:

$$\begin{array}{rcl}
 \eta & = & -\frac{100}{2}b_1 + \frac{10}{2}b_2 - \frac{1}{2}b_3 + 100w_1 - 10w_2 + x_3 \\
 \hline
 x_1 & = & b_1 - w_1 \\
 x_2 & = & -10b_1 + b_2 + 20w_1 - w_2 \\
 w_3 & = & 100b_1 - 10b_2 + b_3 - 200w_1 + 20w_2 - x_3
 \end{array}$$

Basisliste 3:

$$\begin{array}{rcl}
 \eta & = & \frac{100}{2}b_1 + \frac{10}{2}b_2 - \frac{1}{2}b_3 - 100x_1 - 10w_2 + x_3 \\
 \hline
 w_1 & = & b_1 - x_1 \\
 x_2 & = & 10b_1 + b_2 - 20x_1 - w_2 \\
 w_3 & = & -100b_1 - 10b_2 + b_3 + 200x_1 + 20w_2 - x_3
 \end{array}$$

Basisliste 4:

$$\begin{array}{r} \eta = -\frac{100}{2}b_1 - \frac{10}{2}b_2 + \frac{1}{2}b_3 + 100x_1 + 10w_2 - w_3 \\ \hline w_1 = b_1 - x_1 \\ x_2 = 10b_1 + b_2 - 20x_1 - w_2 \\ x_3 = -100b_1 - 10b_2 + b_3 + 200x_1 + 20w_2 - w_3 \end{array}$$

Basisliste 5:

$$\begin{array}{r} \eta = \frac{100}{2}b_1 - \frac{10}{2}b_2 + \frac{1}{2}b_3 - 100w_1 + 10w_2 - w_3 \\ \hline x_1 = b_1 - w_1 \\ x_2 = -10b_1 + b_2 + 20w_1 - w_2 \\ x_3 = 100b_1 - 10b_2 + b_3 - 200w_1 + 20w_2 - w_3 \end{array}$$

Basisliste 6:

$$\begin{array}{r} \eta = -\frac{100}{2}b_1 + \frac{10}{2}b_2 + \frac{1}{2}b_3 + 100w_1 - 10x_2 - w_3 \\ \hline x_1 = b_1 - w_1 \\ w_2 = -10b_1 + b_2 + 20w_1 - x_2 \\ x_3 = -100b_1 + 10b_2 + b_3 + 200w_1 - 20x_2 - w_3 \end{array}$$

Basisliste 7:

$$\begin{array}{rcccccccc} \eta & = & \frac{100}{2}b_1 & + & \frac{10}{2}b_2 & + & \frac{1}{2}b_3 & - & 100x_1 & - & 10x_2 & - & w_3 \\ \hline w_1 & = & b_1 & & & & & - & x_1 & & & & \\ w_2 & = & 10b_1 & + & b_2 & & & - & 20x_1 & - & x_2 & & \\ x_3 & = & 100b_1 & + & 10b_2 & + & b_3 & - & 200x_1 & - & 20x_2 & - & w_3 \end{array}$$

Optimal! Altså: $7 = 2^3 - 1$ pivoteringer.

Observasjoner:

- ▶ i hver pivotering byttes x_j og w_j for en viss j
- ▶ bortsett fra fortegensendringer bevarer alle tallene under pivoteringene
- ▶ men hvordan endres fortegnene? Oppgave 4.5 og 4.6!
- ▶ problemet kunne blitt løst med bare én pivotering, hvis vi istedet for x_1 hadde tatt x_3 inn i basis! Men valget ble jo styrt av pivoteringsregelen.

Kommentarer om effektivitet og LP

- ▶ finnes det andre pivoteringsregler for simpleksalgoritmen som ikke kan få 2^n pivoteringer ??? Helst ville vi hatt at antall pivoteringer ikke vokser fortere enn f.eks. n^2 eller n^3 (eller et polynom i antall variable $n =$)!
- ▶ svaret er ukjent! Men for alle forslåtte pivoteringsregler har noen funnet 2^n “moteksempler”.
- ▶ K.-H. Borgwardt har gitt en statistisk analyse som viser at *forventet antall pivoteringer* (når LP problemene “trekkes tilfeldig”) vokser som $n^3 m^{1/(n-1)}$
- ▶ i *praksis* regner man at *antall pivoteringer typisk ligger mellom m og $2m$* . Dette er meget bra! Og merk at antall variable n spiller mindre rolle for antall pivoteringer (selv om regnetiden øker med n).

Kommentarer om effektivitet og LP

- ▶ i 1979 kom **ellipsoidemetoden** utviklet av L.Khachian: første **polynomtid algoritme** for LP. Dette var et teoretisk gjennombrudd. Denne algoritmen er teoretisk “god”, men håpløs i praksis!
- ▶ **N. Karamarkar** publiserte i 1984 en ny LP algoritme basert på helt andre idéer: i motsetning til simpleksalgoritmen lages en følge av punkter som ikke er basisløsninger; de ligger i det indre av mengden av tillatte løsninger.
- ▶ i de senere år har et svært aktivt forskningsfelt vært **indrepunktsmetoder for LP**. Del 3 av Vanderbei's bok omhandler slike metoder.