

Lineare likningssystemer

Def Et lineært likningssystem i
n variable x_1, \dots, x_n har formen

$$a_{11}x_1 + a_{12}x_2 + \dots + a_{1n}x_n = b_1$$

$$a_{21}x_1 + a_{22}x_2 + \dots + a_{2n}x_n = b_2$$

:

:

:

$$a_{m1}x_1 + a_{m2}x_2 + \dots + a_{mn}x_n = b_m$$

Skriver vi $A = (a_{ij})$,

$$x = \begin{pmatrix} x_1 \\ \vdots \\ x_n \end{pmatrix}, \quad b = \begin{pmatrix} b_1 \\ \vdots \\ b_m \end{pmatrix},$$

kan dette systemet udtrykkes

nic formen

$$A \cdot x = b.$$

Dersom $b = 0$ kaller systemet
homogen, ellers inhomogen.

Opp Dersom A er en invertibel
kvadratisk matrise, har likningen

$$A \cdot x = b$$

nøyaktig en løsning, nemlig

$$x = A^{-1} \cdot b.$$

Bemerk: $Ax = b \Leftrightarrow x = A^{-1}Ax$
 $= A^{-1} \cdot b$. //

Eks: $x + y = 5$

$$x - y = 1$$

$$2x + 3y = -1.$$

Fra de to første likningene finner

$$\text{vi } x = 3, \quad y = 2.$$

Sjekker neste likning:

$$2 \cdot 3 + 3 \cdot 2 = 12 \neq -1.$$

\Rightarrow Systemet har ingen løsning.

Merk: Für ein inhomogenes System hat kein Liniensystem nur Lösungen, hat man normalerweise keine Lösungen.

Ex: Liniensystem

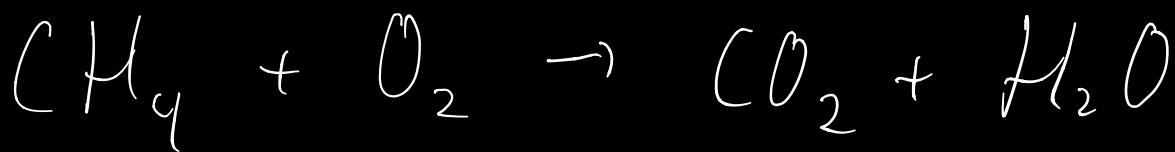
$$x - 2y = 1$$

$$x - 2y = 2$$

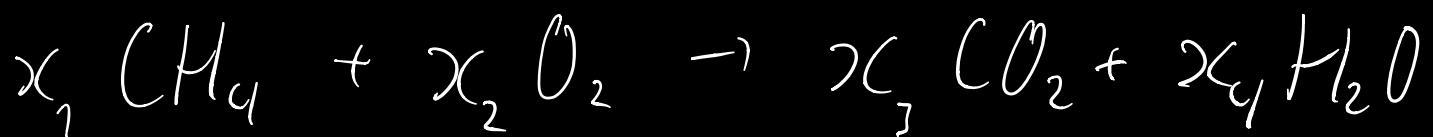
hat insgesamt keine Lösungen.

Siektak: $\begin{vmatrix} 1 & -2 \\ 1 & -2 \end{vmatrix} = 0$.

Eks: Metangass brenner i oksygen med (ubalansert) reaksjonslikning



Vi ønsker en balansert likning



$$x_1 = x_3$$

$$4x_1 = 2x_4$$

$$2x_2 = 2x_3 + x_4$$

Vi mydder opp:

$$x_1 - x_3 = 0$$

$$2x_1 - x_4 = 0$$

$$2x_2 - 2x_3 - x_4 = 0$$

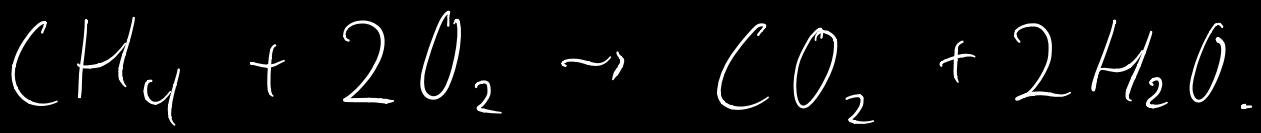
$$x_3 = x_1,$$

$$x_4 = 2x_1$$

$$2x_2 = 2x_1 + 2x_1 = 4x_1,$$

$$x_2 = 2x_1$$

$$\text{Vi velger } x_1 = 1$$



2.5 Spektralteori

Husk: La A være en reell $n \times n$ -matrise. En vektor $v \neq 0$ kaller
en egenvektor for A dersom
det finnes et reelt tall λ så at
 $A \cdot v = \lambda v$.

I sic fall kaller λ en egenverdi
for A .

Prop: λ er en egenverdi for A
 $\Leftrightarrow \det(A - \lambda I) = 0$.

Beweis: \Rightarrow Anta $Av = \lambda v, v \neq 0$.

Då er

$$(A - \lambda I)v = 0$$

$\underbrace{}_B$

Då kom B ikke væn invertibel,

så $\det(B) = 0$.

(Hvis B var invertibel, måtte

$$v = B^{-1} \cdot 0 = 0 \quad (\text{)}$$

\Leftarrow : Uteladt.

Def: Det karakteristiske polynomet

til en kvadratisk matrix A

er defineret ved

$$\chi_A(\lambda) := \det(A - \lambda I).$$

Unterachtet som polynom i λ .

Def: Sporet til en kvadratisk
matrise

$$A = \begin{pmatrix} a_{11} & \cdots & a_{1n} \\ & \vdots & \\ a_{nn} & \cdots & a_{nn} \end{pmatrix}$$

er gitt ved

$$\text{tr}(A) = a_{11} + a_{22} + \cdots + a_{nn}$$

= summen av elementum

på diagonalen

$$\underline{\text{Eles}}, \quad A = \begin{pmatrix} a & c \\ b & d \end{pmatrix}.$$

$$\text{tr}(A) = a + d$$

$$\chi_A(\lambda) = \det(A - \lambda I)$$

$$= \begin{vmatrix} (a-\lambda) & c \\ b & (d-\lambda) \end{vmatrix}$$

$$= (a-\lambda)(d-\lambda) - bc$$

$$= \lambda^2 - (a+d)\lambda + ad - bc$$

$$= \lambda^2 - \text{tr}(A) \cdot \lambda + \det(A)$$

Eks: $A = \begin{pmatrix} 3 & 1 \\ -4 & -2 \end{pmatrix}$

$$\text{tr}(A) = 3 - 2 = 1$$

$$\det(A) = -6 - (-4) = -2$$

$$\chi_A(\lambda) = \lambda^2 - \lambda - 2$$

Røttene til $\chi_A(\lambda)$:

$$\lambda = \frac{1 \pm \sqrt{1 + 8}}{2}$$

$$= \frac{1 \pm 3}{2}$$

dvs, $\lambda = 2$ eller $\lambda = -1$.

Afsl: Egenværdiene til A er
 $\lambda_1 = 2, \lambda_2 = -1$.

Prop: Für ein 3×3 Matrix

$A \in$

$$\begin{aligned}\chi_A(\lambda) = & -\lambda^3 + \text{tr}(A)\lambda^2 \\ & - \frac{1}{2} \left[(\text{tr}(A))^2 - \text{tr}(A^2) \right] \lambda \\ & + \det(A).\end{aligned}$$

Beweis für alle trianguläre (komplexe) Matrizen:

$$A = \begin{pmatrix} a & ? & ? \\ 0 & b & ? \\ 0 & 0 & c \end{pmatrix}$$

$$\text{tr}(A) = a + b + c$$

$$\det(A) = abc$$

$$A^2 = \begin{pmatrix} a & ? & ? \\ 0 & b & ? \\ 0 & 0 & c \end{pmatrix} \begin{pmatrix} a & ? & ? \\ 0 & b & ? \\ 0 & 0 & c \end{pmatrix}$$

$$= \begin{pmatrix} a^2 & ? & ? \\ 0 & b^2 & ? \\ 0 & 0 & c^2 \end{pmatrix}$$

$$\text{tr}(A^2) = a^2 + b^2 + c^2$$

$$\text{tr}(A)^2 - \text{tr}(A^2)$$

$$= (a+b+c)^2 - a^2 - b^2 - c^2$$

$$= 2(ab+bc+ac).$$

$$\chi_A(\lambda) = \det(A - \lambda I)$$

$$= \begin{vmatrix} (a-\lambda) & ? & ? \\ 0 & (b-\lambda) & ? \\ 0 & 0 & (c-\lambda) \end{vmatrix}$$

$$= (a-\lambda)(b-\lambda)(c-\lambda)$$

$$= -\lambda^3 + (a+b+c)\lambda^2$$

$$- (ab + bc + ac)\lambda$$

$$+ abc$$

$$= -\lambda^3 + \text{tr}(A)\cdot \lambda^2$$

$$- \frac{1}{2} \left[\text{tr}(A)^2 - \text{tr}(A^2) \right] \lambda$$

$$+ \det(A) . //$$

$$\underline{\text{Eks}}: \quad A = \begin{pmatrix} 1 & 0 & -2 \\ 0 & 1 & -2 \\ 1 & 1 & 0 \end{pmatrix}$$

$$\text{tr}(A) = 1+1+0 = 2$$

$$\det(A) = 1 \cdot \begin{vmatrix} 1 & -2 \\ 1 & 0 \end{vmatrix} - 0$$

$$+ (-2) \begin{vmatrix} 0 & 1 \\ 1 & 1 \end{vmatrix}$$

$$= 2 + 2 = 4$$

$$A^2 = \begin{pmatrix} 1 & 0 & -2 \\ 0 & 1 & -2 \\ 1 & 1 & 0 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 1 & 0 & -2 \\ 0 & 1 & -2 \\ 1 & 1 & 0 \end{pmatrix}$$

$$= \begin{pmatrix} -1 & ? & ? \\ ? & -1 & ? \\ ? & ? & -4 \end{pmatrix}$$

$$\text{tr}(A^2) = -1 - 1 - 4 = -6$$

$$\begin{aligned}\chi_A(\lambda) &= -\lambda^3 + \text{tr}(A) \cdot \lambda^2 \\ &\quad - \frac{1}{2} \left[\text{tr}(A)^2 - \text{tr}(A^2) \right] \lambda \\ &\quad + \det(A)\end{aligned}$$

$$= -\lambda^3 + 2\lambda^2 - \frac{1}{2} [4 - (-6)] \lambda + 4$$

$$= -\lambda^3 + 2\lambda^2 - 5\lambda + 4$$

$$= -(\lambda - 1)(\lambda^2 - \lambda + 4) \quad \begin{pmatrix} se \\ \text{nedenfor} \end{pmatrix}$$

Röttem h̄ $\lambda^2 - \lambda + 4$:

$$\lambda = \frac{\gamma \pm \sqrt{-15}}{2} = \frac{1}{2} \pm \frac{\sqrt{15}}{2} \cdot i$$

Konklusion: $\lambda = 1$ er den

eneste reelle egenverdi i

h̄ A

Hér er polynomdivision brukt ovenfor:

$$(\lambda^3 - 2\lambda^2 + 5\lambda - 4) : (\lambda - 1) = \lambda^2 - \lambda + 4$$

$$\begin{array}{r} \overline{\lambda^3 - \lambda^2} \\ - \lambda^2 + 5\lambda - 4 \\ \hline - \lambda^2 + 1 \\ \hline 4\lambda - 4 \\ \hline 4(\lambda - 1) \\ \hline 0 \end{array}$$