

MAT 1110, 21. februar 2022

* Lineærkombinasjoner
Lineær (u-)avhengighet
Basiser
Underrom



Arne B. Sletsjøe
Universitetet i Oslo

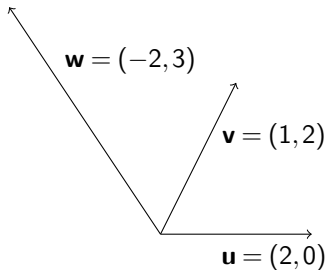
Lineærkombinasjoner

Definisjon

Vi har gitt n vektorer $\mathbf{a}_1, \mathbf{a}_2, \dots, \mathbf{a}_n \in \mathbb{R}^m$. En sum

$$x_1 \mathbf{a}_1 + x_2 \mathbf{a}_2 + \dots + x_n \mathbf{a}_n$$

der $x_1, x_2, \dots, x_n \in \mathbb{R}$ kalles en **lineærkombinasjon** eller en **lineær kombinasjon** av elementene $\mathbf{a}_1, \mathbf{a}_2, \dots, \mathbf{a}_n$.



Vi skal skrive \mathbf{w} som en lineærkombinasjon av \mathbf{u} og \mathbf{v} .

Vi har

$$\mathbf{u} = \begin{pmatrix} 2 \\ 0 \end{pmatrix}, \quad \mathbf{v} = \begin{pmatrix} 1 \\ 2 \end{pmatrix}$$

og vi skal finne $x_1, x_2 \in \mathbb{R}$ slik at

$$\mathbf{w} = \begin{pmatrix} -2 \\ 3 \end{pmatrix} = x_1 \begin{pmatrix} 2 \\ 0 \end{pmatrix} + x_2 \begin{pmatrix} 1 \\ 2 \end{pmatrix}$$

Det gir likningssystemet

$$2x_1 + x_2 = -2$$

$$2x_2 = 3$$

som har løsning $x_1 = -\frac{7}{4}$ og $x_2 = \frac{3}{2}$

Eksempel

Skriv

$$\mathbf{b} = \begin{pmatrix} 1 \\ 3 \\ 0 \end{pmatrix}$$

som en lineærkombinasjon av

$$\mathbf{a}_1 = \begin{pmatrix} 3 \\ -1 \\ 2 \end{pmatrix} \quad \text{og} \quad \mathbf{a}_2 = \begin{pmatrix} 7 \\ 1 \\ 4 \end{pmatrix}$$

Det gir likningssystemet

$$3x_1 + 7x_2 = 1$$

$$-x_1 + x_2 = 3$$

$$2x_1 + 4x_2 = 0$$

med utvidet koeffisientmatrise

$$\begin{pmatrix} 3 & 7 & 1 \\ -1 & 1 & 3 \\ 2 & 4 & 0 \end{pmatrix}$$

som vi radreduserer til

$$\begin{pmatrix} 1 & 0 & -2 \\ 0 & 1 & 1 \\ 0 & 0 & 0 \end{pmatrix}$$

og som gir oss løsningen $x_1 = -2$ og $x_2 = 1$.

Setning

La $\mathbf{a}_1, \mathbf{a}_2, \dots, \mathbf{a}_n, \mathbf{b} \in \mathbb{R}^m$. For å avgjøre om \mathbf{b} kan skrives som en lineærkombinasjon av $\mathbf{a}_1, \mathbf{a}_2, \dots, \mathbf{a}_n$, radreduserer vi matrisen $B = (\mathbf{a}_1, \mathbf{a}_2, \dots, \mathbf{a}_n, \mathbf{b})$ til en trappematrise C . Da har vi

- (i) Dersom den siste søylen i C er en pivotsøyle, er \mathbf{b} ikke en lineærkombinasjon av $\mathbf{a}_1, \mathbf{a}_2, \dots, \mathbf{a}_n$.

Dersom den siste søylen ikke er en pivotsøyle, har vi videre:

- (ii) Dersom alle de andre søylene i C er pivotsøyer, kan vi skrive \mathbf{b} som en lineærkombinasjon av $\mathbf{a}_1, \mathbf{a}_2, \dots, \mathbf{a}_n$.
- (iii) Dersom minst en av de andre søylene ikke er en pivotsøyle kan vi skrive \mathbf{b} som en lineærkombinasjon av $\mathbf{a}_1, \mathbf{a}_2, \dots, \mathbf{a}_n$ på uendelig mange måter.

Setning

La $\mathbf{a}_1, \mathbf{a}_2, \dots, \mathbf{a}_n, \mathbf{b} \in \mathbb{R}^m$ og anta at matrisen $(\mathbf{a}_1, \mathbf{a}_2, \dots, \mathbf{a}_n)$, kan radreduseres til en trappematrix C . Da kan enhver vektor $\mathbf{b} \in \mathbb{R}^m$ skrives som en lineærkombinasjon av $\mathbf{a}_1, \mathbf{a}_2, \dots, \mathbf{a}_n$ hvis og bare hvis alle radene i matrisen inneholder et pivotelement.

Definisjon

La $\mathbf{a}_1, \mathbf{a}_2, \dots, \mathbf{a}_n \in \mathbb{R}^m$. Vi definerer **spennet**

$$Sp(\mathbf{a}_1, \mathbf{a}_2, \dots, \mathbf{a}_n) = \{x_1\mathbf{a}_1 + x_2\mathbf{a}_2 + \dots + x_n\mathbf{a}_n \mid x_1, x_2, \dots, x_n \in \mathbb{R}\}$$

av $\mathbf{a}_1, \mathbf{a}_2, \dots, \mathbf{a}_n$ til å være mengden av alle lineærkombinasjoner av mengden.

Merk. At en mengde av vektorer **utspenner** hele \mathbb{R}^m betyr at den radreduserte av matrisen $A = (\mathbf{a}_1, \mathbf{a}_2, \dots, \mathbf{a}_n)$ har **pivotelementer i hver rad**.

Setning

For å utspenne hele \mathbb{R}^m trenger vi minst m vektorer.

Bevis.

Matrisen A er en $m \times n$ -matrise og for å ha et pivotelement i hver rad må vi ha minst like mange søyler som rader, dvs. $m \geq n$. \square

Eksempel

Vi har

$$\begin{pmatrix} 2 \\ -3 \\ 0 \end{pmatrix} \in Sp \left(\begin{pmatrix} 1 \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} 0 \\ 1 \\ 0 \end{pmatrix} \right)$$

mens

$$\begin{pmatrix} 1 \\ 1 \\ 1 \end{pmatrix} \notin Sp \left(\begin{pmatrix} 1 \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} 0 \\ 1 \\ 0 \end{pmatrix} \right)$$

Lineær (u-)afhængighed, basiser

Definisjon

Vi sier at vektorene $\mathbf{a}_1, \mathbf{a}_2, \dots, \mathbf{a}_n \in \mathbb{R}^m$ danner en **lineært uavhengig mengde** dersom et hvert element $\mathbf{b} \in Sp(\mathbf{a}_1, \mathbf{a}_2, \dots, \mathbf{a}_n)$ kan skrives som en lineærkombinasjon av $\mathbf{a}_1, \mathbf{a}_2, \dots, \mathbf{a}_n$ på en entydig måte. I motsatt fall er mengden **lineært avhengig**.

Setning

(i) Vektorene $\mathbf{a}_1, \mathbf{a}_2, \dots, \mathbf{a}_n \in \mathbb{R}^m$ er **lineært uavhengig** dersom

$$x_1 \mathbf{a}_1 + x_2 \mathbf{a}_2 + \dots + x_n \mathbf{a}_n = \mathbf{0} \quad \Rightarrow \quad x_1 = x_2 = \dots = x_n = 0$$

(ii) Vektorene $\mathbf{a}_1, \mathbf{a}_2, \dots, \mathbf{a}_n \in \mathbb{R}^m$ er **lineært uavhengig** dersom alle søylene i den radreduserte trappematrixen til $(\mathbf{a}_1, \mathbf{a}_2, \dots, \mathbf{a}_n)$ er pivotsøyer.

Merk. At en mengde av vektorer $\mathbf{a}_1, \mathbf{a}_2, \dots, \mathbf{a}_n \in \mathbb{R}^m$ er **lineært uavhengig** betyr at den radreduserte av matrixen $A = (\mathbf{a}_1, \mathbf{a}_2, \dots, \mathbf{a}_n)$ har **pivotelementer i hver søyle**.

Setning

En lineært uavhengig mengde i \mathbb{R}^m har m eller færre elementer.

Kombinerer vi dette med en tidligere observasjon:

For å utspenne hele \mathbb{R}^m trenger vi minst m vektorer.

følger

Setning

En lineært uavhengig mengde av vektorer som utspenner hele \mathbb{R}^m må ha nøyaktig m elementer.

Definisjon

*En slik mengde kalles en **basis** for \mathbb{R}^m , og antall elementer i mengden definerer **dimensjonen** til \mathbb{R}^m .*

Setning

Enhver delmengde av ikke-null vektorer i \mathbb{R}^m inneholder en lineært uavhengig delmengde.

Bevis.

La $\{\mathbf{a}_1, \mathbf{a}_2, \dots, \mathbf{a}_n\}$ være mengden. Hvis den er lineært uavhengig, så ok. Hvis ikke, så finnes en lineærkombinasjon

$$x_1 \mathbf{a}_1 + x_2 \mathbf{a}_2 + \dots + x_n \mathbf{a}_n = \mathbf{0}$$

hvor ikke alle $x_1 = x_2 = \dots = x_n = 0$. Anta $x_1 \neq 0$. Da kan vi skrive

$$\mathbf{a}_1 = -\frac{1}{x_1}(x_2 \mathbf{a}_2 + \dots + x_n \mathbf{a}_n)$$

og \mathbf{a}_1 ligger i

$$\text{Sp}(\mathbf{a}_2, \dots, \mathbf{a}_n)$$

Gjenta prosessen med $\{\mathbf{a}_2, \dots, \mathbf{a}_n\}$ og fortsett til den stopper. □

Her er en metode for å finne en lineært uavhengig delmengde:

Eksempel

$$\mathbf{a}_1 = \begin{pmatrix} 1 \\ 2 \\ -1 \\ -1 \\ 0 \end{pmatrix} \quad \mathbf{a}_2 = \begin{pmatrix} -2 \\ 0 \\ 2 \\ 1 \\ 3 \end{pmatrix} \quad \mathbf{a}_3 = \begin{pmatrix} 3 \\ 2 \\ -3 \\ -3 \\ -3 \end{pmatrix} \quad \mathbf{a}_4 = \begin{pmatrix} 4 \\ -1 \\ 0 \\ 2 \\ 2 \end{pmatrix}$$

Vi setter vektorene inn som søylene i en matrise;

$$\begin{pmatrix} 1 & -2 & 3 & 4 \\ 2 & 0 & 2 & -1 \\ -1 & 2 & -3 & 0 \\ -1 & 1 & -2 & 2 \\ 0 & 3 & -3 & 2 \end{pmatrix}$$

og lar MATLAB radredusere:

$$\begin{pmatrix} 1 & 0 & 1 & 0 \\ 0 & 1 & -1 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 1 \\ 0 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 0 \end{pmatrix}$$

Siden det er 1., 2. og 4. søjle som er pivotsøjler, betyr det at 1., 2. og 4. vektor utgjør en lineært uavhengig mengde, altså

$$\mathbf{a}_1 = \begin{pmatrix} 1 \\ 2 \\ -1 \\ -1 \\ 0 \end{pmatrix} \quad \mathbf{a}_2 = \begin{pmatrix} -2 \\ 0 \\ 2 \\ 1 \\ 3 \end{pmatrix} \quad \mathbf{a}_4 = \begin{pmatrix} 4 \\ -1 \\ 0 \\ 2 \\ 2 \end{pmatrix}$$

Definisjon

Elementene

$$\mathbf{e}_1 = \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \\ 0 \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix}, \quad \mathbf{e}_2 = \begin{pmatrix} 0 \\ 1 \\ 0 \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix} \quad \dots \quad \mathbf{e}_5 = \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \\ 0 \\ 0 \\ 1 \end{pmatrix}$$

*kalles **standardbasisen** for \mathbb{R}^5 .*

Setning

Vektorene $\mathbf{a}_1, \mathbf{a}_2, \dots, \mathbf{a}_m \in \mathbb{R}^m$ danner en basis for \mathbb{R}^m dersom matrisen $(\mathbf{a}_1, \mathbf{a}_2, \dots, \mathbf{a}_n)$ er radekvivalent med identitetsmatrisen.

(pivotelementer i hver søyle og rad)

Setning

Gitt en mengde av m vektorer $\mathbf{a}_1, \mathbf{a}_2, \dots, \mathbf{a}_m \in \mathbb{R}^m$. Da er følgende ekvivalent:

- (i) $\{\mathbf{a}_1, \mathbf{a}_2, \dots, \mathbf{a}_m\}$ danner en basis for \mathbb{R}^m .
- (ii) $\{\mathbf{a}_1, \mathbf{a}_2, \dots, \mathbf{a}_m\}$ utspenner hele \mathbb{R}^m .
- (iii) $\{\mathbf{a}_1, \mathbf{a}_2, \dots, \mathbf{a}_m\}$ er lineært uavhengig.

Merk. Det følger at enhver lineært uavhengig mengde $\{\mathbf{a}_1, \mathbf{a}_2, \dots, \mathbf{a}_k\} \subset \mathbb{R}^m$ hvor $k < m$ kan utvides til en basis for \mathbb{R}^m .

En lineæravbildning $T : \mathbb{R}^n \rightarrow \mathbb{R}^m$ har en definerende egenskap;

$$T(a\mathbf{x} + b\mathbf{y}) = aT(\mathbf{x}) + bT(\mathbf{y})$$

Det betyr at avbildningen er bestemt av verdiene på en basis

$\mathcal{B} = \{\mathbf{v}_1, \dots, \mathbf{v}_m\}$:

$$T(a_1\mathbf{v}_1 + \dots + a_m\mathbf{v}_m) = a_1T(\mathbf{v}_1) + \dots + a_mT(\mathbf{v}_m)$$

Setning

La $\mathcal{B} = \{\mathbf{v}_1, \dots, \mathbf{v}_m\}$ være en basis for \mathbb{R}^m og la $\mathbf{b}_1, \dots, \mathbf{b}_m \in \mathbb{R}^n$. Da finnes det nøyaktig en lineæravbildning slik at

$$T(\mathbf{v}_j) = \mathbf{b}_j \quad \text{for alle } j = 1, 2, \dots, m$$

Bevis.

1. Definer avbildningen ved

$$T(a_1\mathbf{v}_1 + \dots + a_m\mathbf{v}_m) = a_1T(\mathbf{v}_1) + \dots + a_mT(\mathbf{v}_m)$$

2. Vis at dette er en lineæravbildning, dvs.
 $T(a\mathbf{x} + b\mathbf{y}) = aT(\mathbf{x}) + bT(\mathbf{y})$.
3. Entydigheten følger av definisjonen.



Underrom

Et underrom V av \mathbb{R}^m er en delmengde av \mathbb{R}^m som selv er et vektorrom. Det innebærer:

Definisjon

Et vektorrom V er en mengde som er slik at dersom $\mathbf{u}, \mathbf{v} \in V$ og $a, b \in \mathbb{R}$, så er lineærkombinasjonen $a\mathbf{u} + b\mathbf{v} \in V$.

Noen egenskaper for vektorrom:

- (i) Lukket under addisjon
- (ii) Lukket under skalar multiplikasjon
- (iii) Inneholder $\mathbf{0}$ og additive inverser.
- (iv) \mathbb{R}^m er et vektorrom for alle $m \geq 1$
- (v) Mengden av alle funksjoner er et vektorrom

Ethvert underrom $V \neq 0$ av \mathbb{R}^m , har en basis, dvs. en mengde $\mathcal{V} = \{\mathbf{v}_1, \dots, \mathbf{v}_k\}$ slik at

- (i) \mathcal{V} spanner V , altså $V = \text{Sp}(\mathbf{v}_1, \dots, \mathbf{v}_k)$.
- (ii) \mathcal{V} er lineært uavhengig.

Eksempel

$$Sp \left(\left(\begin{pmatrix} 1 \\ 0 \\ 1 \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} -2 \\ 1 \\ 3 \end{pmatrix} \right) \right)$$

er et underrom i \mathbb{R}^3 .

Setning

Alle basiser for et underrom V av \mathbb{R}^m har like mange elementer.

Dette antallet, d , kalles **dimensjonen** til V , vi skriver $d = \dim V$.

Bevis.

Anta at vi har to basiser $\mathcal{B} = \{\mathbf{v}_1, \dots, \mathbf{v}_p\}$ og \mathcal{B}' med p og q elementer, der $p < q$. Velg et element \mathbf{w}_1 i \mathcal{B}' . Siden \mathcal{B} er en basis må vi ha

$$\mathbf{w}_1 = a_1\mathbf{v}_1 + \dots + a_p\mathbf{v}_p$$

for reelle tall a_1, \dots, a_p , ikke alle lik 0. Anta at $a_1 \neq 0$. Da kan vi skrive

$$\mathbf{v}_1 = \frac{1}{a_1}(\mathbf{w}_1 - a_2\mathbf{v}_2 - \dots - a_p\mathbf{v}_p)$$

og $\{\mathbf{w}_1, \mathbf{v}_2, \dots, \mathbf{v}_p\}$ danner en ny basis (lineært uavhengig og utspenner). Gjenta prosessen p ganger, da har vi fått en ny basis som består av de p første elementene i \mathcal{B}' . Men da må de resterende elementene være lineærkombinasjoner av de p første, som motsier påstanden om at $p < q$. □

Vi gjør følgende observasjoner:

- (i) Antall lineært uavhengige søyler er det samme i to radekvivalente matriser.
- (ii) Radrommet endrer seg ikke ved radoperasjoner
- (iii) Dimensjonen til radrommet, såvel som dimensjonen til søylerommet er lik antall pivotelementer.
- (iv) Dimensjonen i (iii) kalles **rangen** til matrisen.

De mest håndterlige basisene er de ortonormale basisene.

Definisjon

En basis $\mathcal{B} = \{\mathbf{v}_1, \dots, \mathbf{v}_p\}$ er **ortonormal** dersom

$$\mathbf{v}_i \cdot \mathbf{v}_j = 0 \text{ for } i \neq j \text{ og } \mathbf{v}_i \cdot \mathbf{v}_i = 1$$

Setning

La $\mathcal{B} = \{\mathbf{v}_1, \dots, \mathbf{v}_p\}$ være en ortonormal basis for et underrom V av \mathbb{R}^m , og la $\mathbf{w} \in V$. Da har vi

$$\mathbf{w} = (\mathbf{w} \cdot \mathbf{v}_1)\mathbf{v}_1 + \dots + (\mathbf{w} \cdot \mathbf{v}_p)\mathbf{v}_p$$

Eksempel

La

$$\mathbf{v}_1 = \frac{1}{\sqrt{5}} \begin{pmatrix} 1 \\ 2 \end{pmatrix} \quad \mathbf{v}_2 = \frac{1}{\sqrt{5}} \begin{pmatrix} 2 \\ -1 \end{pmatrix}$$

Mengden $\{\mathbf{v}_1, \mathbf{v}_2\}$ danner en ortonormal basis for \mathbb{R}^2 . Vi beregner enkelt at

$$\begin{pmatrix} 1 \\ 0 \end{pmatrix} = \frac{1}{\sqrt{5}} \mathbf{v}_1 + \frac{2}{\sqrt{5}} \mathbf{v}_2$$