

Forelesning 16/1 : 2.9 / 2.10 og 1.7 ; FVLA

Litt mer motivasjon for egenvektorer/egenverdier

Anta \vec{x}_1
 \vec{x}_2 er egenvektorer med tilh. egenverdier λ_1 ($A\vec{x}_1 = \lambda_1\vec{x}_1$)
 λ_2 ($A\vec{x}_2 = \lambda_2\vec{x}_2$)

Da er

$$\begin{aligned} & A^{100} (c_1 \vec{x}_1 + c_2 \vec{x}_2) \\ &= c_1 A^{100} \vec{x}_1 + c_2 A^{100} \vec{x}_2 \\ &= c_1 A^{99} A \vec{x}_1 + c_2 A^{99} A \vec{x}_2 \\ &= c_1 A^{99} \lambda_1 \vec{x}_1 + c_2 A^{99} \lambda_2 \vec{x}_2 \\ &\vdots \\ &= c_1 \lambda_1^{100} \vec{x}_1 + c_2 \lambda_2^{100} \vec{x}_2. \end{aligned}$$

tyngre & regne ut.

enkler å regne ut

Setning 1.10.2 Affine avbildninger avbilder rette linjer på rette linjer

Bevis: En rett linje i \mathbb{R}^n kan skrives $\vec{r}(t) = \vec{a} + t\vec{b}$
 $\vec{a}, \vec{b} \in \mathbb{R}^n$, \vec{b} retn. vektor.

Anta F affin. Vi kan da skrive $F(\vec{x}) = A\vec{x} + \vec{c}$. Vi får

$$\begin{aligned} F(\vec{r}(t)) &= A\vec{r}(t) + \vec{c} \\ &= A(\vec{a} + t\vec{b}) + \vec{c} \\ &= A\vec{a} + \vec{c} + tA\vec{b} \end{aligned}$$

rett linje med retn. vektor $A\vec{b}$

To rette linjer kalles parallelle hvis de har samme retningsvektor.

Setning: Affine avbildninger avbilder parallelle linjer på parallelle linjer.

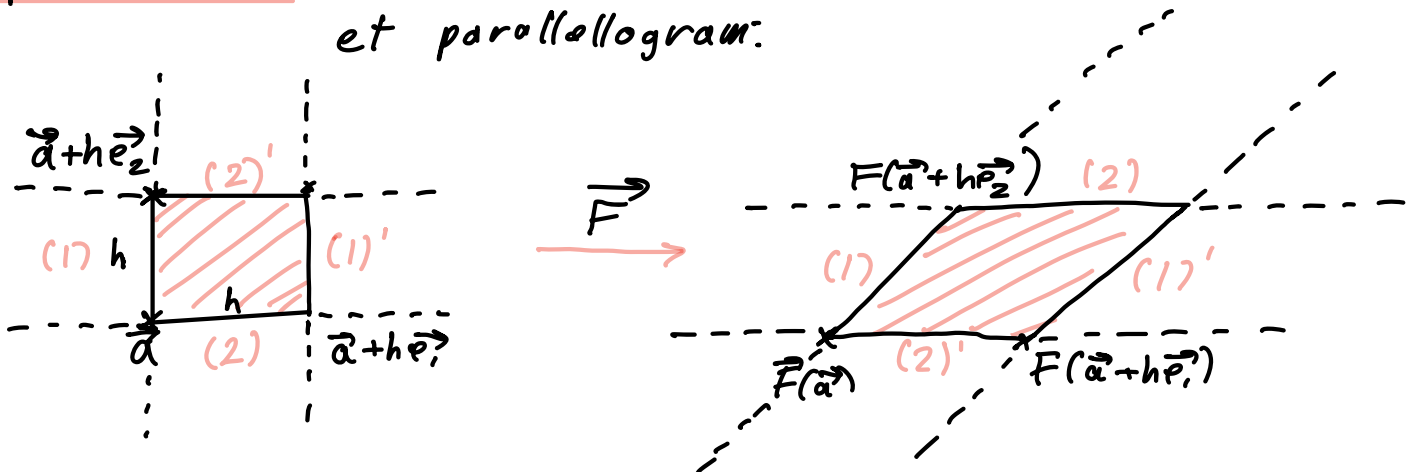
Bevis:

$$\begin{aligned} F(\vec{a}_1 + t\vec{b}) &= A(\vec{a}_1 + t\vec{b}) + \vec{c} = A\vec{a}_1 + \vec{c} + tA\vec{b} \\ F(\vec{a}_2 + t\vec{b}) &= A(\vec{a}_2 + t\vec{b}) + \vec{c} = A\vec{a}_2 + \vec{c} + tA\vec{b} \end{aligned}$$

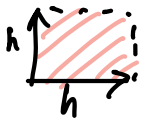
↓
parallelle, begge har retn. vektor $A\vec{b}$.

■

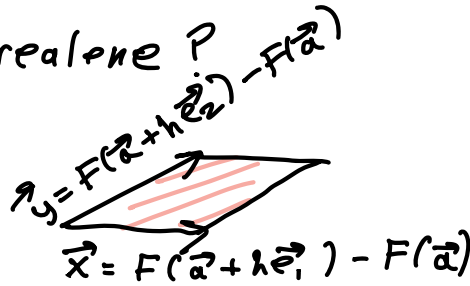
Spesialtilfelle: Affine avbildninger avbilder et kvadrat på et parallelogram.



Hva skjer med arealene P



Areal h^2



Fra 1.8.2 i boka: Areal utspont av \vec{x} og \vec{y} er $|\det(\vec{x}, \vec{y})|$

Her: $\vec{x} = F(\vec{a} + h\vec{e}_1) - F(\vec{a}) = A(\vec{a} + h\vec{e}_1) + \vec{c} - (A\vec{a} + \vec{c}) = hA\vec{e}_1$
 $\vec{y} = F(\vec{a} + h\vec{e}_2) - F(\vec{a}) = A(\vec{a} + h\vec{e}_2) + \vec{c} - (A\vec{a} + \vec{c}) = hA\vec{e}_2$

$$|\det(\vec{x}, \vec{y})| = |\det(hA\vec{e}_1, hA\vec{e}_2)| = h^2 |\det(A\vec{e}_1, A\vec{e}_2)|$$

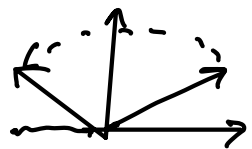
$$= h^2 |\det(\vec{a}_1, \vec{a}_2)|$$

$$= h^2 |\det A| = \text{Areal høyre side.}$$

Så: $|\det A|$ fangerer som en forstørrelsesfaktor for å regne ut arealer.

Quiz, kap. 1-2:

Spørsmål 1: T speiler alle punkter i planet om y -aksen.



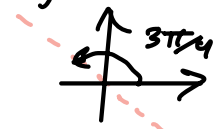
Ser: $(1,0) \rightarrow (-1,0)$. egenvektor, $\lambda = -1$

$(0,1) \rightarrow (0,1)$. egenvektor, $\lambda = 1$

Spørsmål 2: Rotere $y=x$ med $\frac{\pi}{2}$

argument $\frac{\pi}{4}$

ny vinkel: $\frac{\pi}{4} + \frac{\pi}{2} = \frac{3\pi}{4}$



$y = -x$.

Med matriser: $T_{\frac{\pi}{2}}$ har matrise: $\begin{pmatrix} \cos \frac{\pi}{2} & -\sin \frac{\pi}{2} \\ \sin \frac{\pi}{2} & \cos \frac{\pi}{2} \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 0 & -1 \\ 1 & 0 \end{pmatrix}$

$$\begin{pmatrix} 0 & -1 \\ 1 & 0 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} x \\ y \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} -y \\ x \end{pmatrix}, \text{ som ligger p\u00e5 } y = -x.$$

Sp\u00f8rs\u00f8l 3:

T_1 : ganger x med 2, y uendret $\begin{matrix} (1,0) \rightarrow (2,0) \\ (0,1) \rightarrow (0,1) \end{matrix} \Rightarrow A_1 = \begin{pmatrix} 2 & 0 \\ 0 & 1 \end{pmatrix}$

T_2 : x uendret, ganger y med 2 $\begin{matrix} (1,0) \rightarrow (1,0) \\ (0,1) \rightarrow (0,2) \end{matrix} \Rightarrow A_2 = \begin{pmatrix} 1 & 0 \\ 0 & 2 \end{pmatrix}$

matrisen til T_1, T_2 er $A_1 A_2 = \begin{pmatrix} 2 & 0 \\ 0 & 1 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 1 & 0 \\ 0 & 2 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 2 & 0 \\ 0 & 2 \end{pmatrix}$

Seksjon 2.7 Kjernerregelen

$\vec{F}: \mathbb{R}^n \rightarrow \mathbb{R}^m$ (kallas ofte for vektorvaluerte funksjoner).

Fra seksjon 2.6: Jacobimatrisen til \vec{F} i \vec{a} er

$$\vec{F}'(\vec{a}) = \begin{pmatrix} \frac{\partial F_1}{\partial x_1}(\vec{a}) & \dots & \frac{\partial F_1}{\partial x_n}(\vec{a}) \\ \vdots & & \vdots \\ \frac{\partial F_m}{\partial x_1}(\vec{a}) & \dots & \frac{\partial F_m}{\partial x_n}(\vec{a}) \end{pmatrix}$$

F_i er komponentene til \vec{F} : $\vec{F}(\vec{x}) = (F_1(\vec{x}), F_2(\vec{x}), \dots, F_m(\vec{x}))$.

Forutsetter her at alle komponenter er deriverbare.

Seksjon 2.6: Dette er ikke nok for at \vec{F} selv skal v\u00e6re deriverbar.

Kjernerregelen:

Anta vi har to mengder $A \subseteq \mathbb{R}^n$, $B \subseteq \mathbb{R}^m$, og to funksjoner $\vec{G}: A \rightarrow B$, $\vec{F}: B \rightarrow \mathbb{R}^k$.

Hvis \vec{G} er deriverbare i \vec{a}

Da er den sammensatte funksjonen $\vec{H}(\vec{x}) = \vec{F}(\vec{G}(\vec{x}))$ deriverbar i \vec{a} , og Jacobimatrisen til \vec{H} i \vec{a} er

$$\vec{H}'(\vec{a}) = \vec{F}'(\vec{G}(\vec{a})) \vec{G}'(\vec{a})$$

Eksempel: La \vec{r} være en kurve i \mathbb{R}^2 (dvs $\vec{r}(t) = \begin{pmatrix} x_1(t) \\ x_2(t) \end{pmatrix}$)

La også $f: \mathbb{R}^2 \rightarrow \mathbb{R}$. Anta f og \vec{r} begge er deriverbare

Kjernerregelen sier nå at $h(t) = f(\vec{r}(t))$ også er deriverbar

og:

$$\begin{aligned} h'(t) &= f'(\vec{r}(t)) \vec{r}'(t) \\ &= \left[\frac{\partial f}{\partial x_1}(\vec{r}(t)) \quad \frac{\partial f}{\partial x_2}(\vec{r}(t)) \right] \begin{bmatrix} \frac{\partial x_1}{\partial t}(t) \\ \frac{\partial x_2}{\partial t}(t) \end{bmatrix} \\ &= \frac{\partial f}{\partial x_1}(\vec{r}(t)) x_1'(t) + \frac{\partial f}{\partial x_2}(\vec{r}(t)) x_2'(t) \end{aligned}$$

Eksempel: Med $f(\vec{x}) = x_1^2 x_2$ $\vec{r}(t) = \begin{pmatrix} t^2 \\ t^3 \end{pmatrix}$

$$\frac{\partial f}{\partial x_1} = 2x_1 x_2 \quad \frac{\partial f}{\partial x_2} = x_1^2 \quad x_1'(t) = 2t \quad x_2'(t) = 3t^2$$

Vi får:

$$\begin{aligned} h'(t) &= 2x_1 x_2 \cdot 2t + x_1^2 \cdot 3t^2 \\ &= 2t^2 \cdot t^3 \cdot 2t + t^4 \cdot 3t^2 \\ &= 4t^6 + 3t^6 = \underline{\underline{7t^6}} \end{aligned}$$