

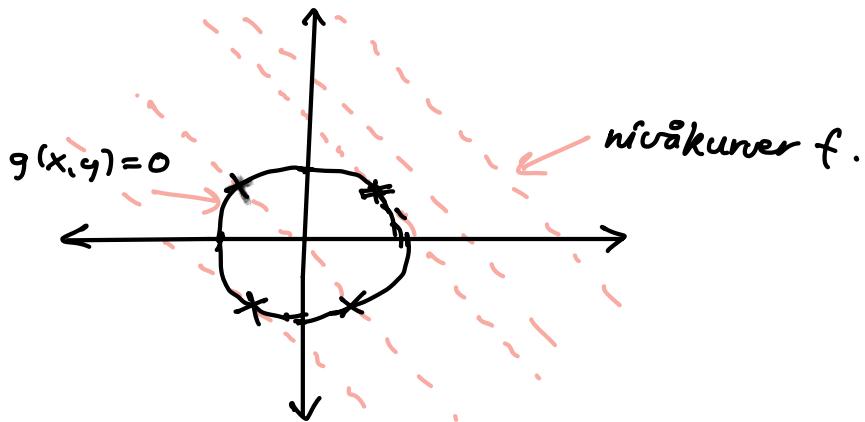
## Sek. 5.10 Lagranges multiplikatormetode

Vi vil finne maks/min for  $f(x_1, \dots, x_m)$ , gitt tilleggsbetingelser:

$$\cdot \quad g(x_1, \dots, x_m) = 0$$

Eksempel,  $m=2$ :  $f(x,y) = x+y$

$$g(x,y) = x^2 + y^2 - 1 = 0$$



Se at vi har maks når  $x=y=\frac{\sqrt{2}}{2}$ ,  $f\left(\frac{\sqrt{2}}{2}, \frac{\sqrt{2}}{2}\right) = \sqrt{2}$

men også  $x=y=-\frac{\sqrt{2}}{2}$ ,  $f\left(-\frac{\sqrt{2}}{2}, -\frac{\sqrt{2}}{2}\right) = -\sqrt{2}$ .

### Teorem 5.10.2 Lagranges metode med en betingelse

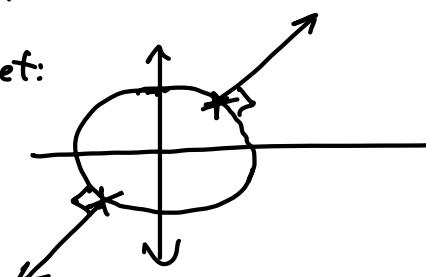
- Anta
- $U \subseteq \mathbb{R}^m$  åpen,  $f, g : U \rightarrow \mathbb{R}$  har kont. part. der.
  - $\vec{a}$  lokalt ekstremalpunkt for  $f$  på  $U$  under betingelsen  $g(x_1, \dots, x_m) = 0$
  - $\nabla g(\vec{a}) \neq \vec{0}$

Da finns et tall  $\lambda \in \mathbb{R}$  s.a.  $\nabla f(\vec{a}) = \lambda \nabla g(\vec{a})$

### Kort forklaring:

Fra kap. 3:  $\nabla g(\vec{a})$  står vinkelrett på nivåflaten til  $g$ .

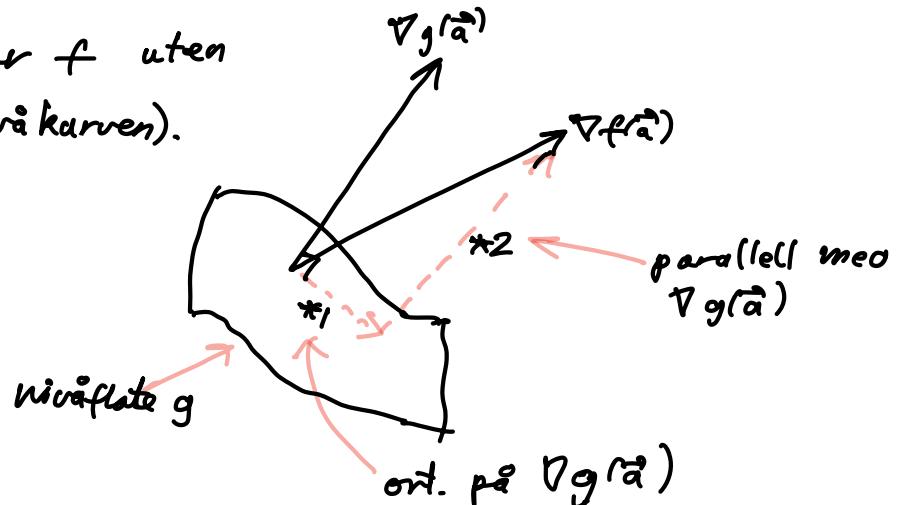
i eksemplet:  
 $g(x,y) = x^2 + y^2 - 1$   
 $\nabla g(x,y) = (2x, 2y)$



Hvis  $\nabla f(\vec{a})$  og  $\nabla g(\vec{a})$  ikke var parallelle, så har  $\nabla f(\vec{a})$  en komponent ortogonal på  $\nabla g(\vec{a})$  (\*1).

I denne retningen vokser/autar f uten  
å bryte betingelsen (følger nråkarven).

Dette mener at vi er i et  
ekstremalpunkt.



Metode :

- 1) Finn alle punkter der  $\nabla g(\vec{a}) = \vec{0}$  (disse er kandidater)
  - 2) Løs likningene  $\nabla f(\vec{a}) = \lambda \nabla g(\vec{a})$

Alle kandidater fra 1 og 2 må sammenlignes for å finne max/min!

Eksempel 1: Vi vil lage en boks med volum  $V$  slik at overflaten blir minst mulig. Hva da bør vi velge sidene  $x, y$ , og  $z$

$$L_{\text{Spring}}: \quad V = xyz \quad \Rightarrow \quad g(x,y,z) = xyz - V = 0$$

$$A = f(x, y, z) = 2xy + 2xz + 2yz$$

f er definert på  $U = \{(x, y, z) : x, y, z > 0\}$ .

$$\nabla f(x,y,z) = (2(y+z), 2(x+z), 2(x+y)) \quad \nabla g(x,y,z) = (yz, xz, xy)$$

$\nabla_g(x,y,z) = 0$ : Da  $m^o$   $yz = xz = xy = 0 \Rightarrow$  nur  $x,y,z$  m $^o$  vere 0

$$g(x,y,z) \stackrel{(1)}{=} 0 - v = -v \neq 0.$$

För ingen kandidater her.

$$2) \nabla f = \lambda \nabla g : \quad \begin{cases} 2(y+z) = \lambda yz \\ 2(x+z) = \lambda xz \\ 2(x+y) = \lambda xy \end{cases} \quad \text{gang med } \begin{matrix} x \\ y \\ z \end{matrix}$$

-----

like (  $2x(y+z) = \lambda xyz$   
 $2y(x+z) = \lambda xyz$   
 $2z(x+y) = \lambda xyz$

$$\text{Spesielt: } 2x(y+z) = 2y(x+z)$$

$$2\cancel{xy} + 2xz = \cancel{2xy} + 2yz$$

$$\cancel{2xz} = \cancel{2yz}$$

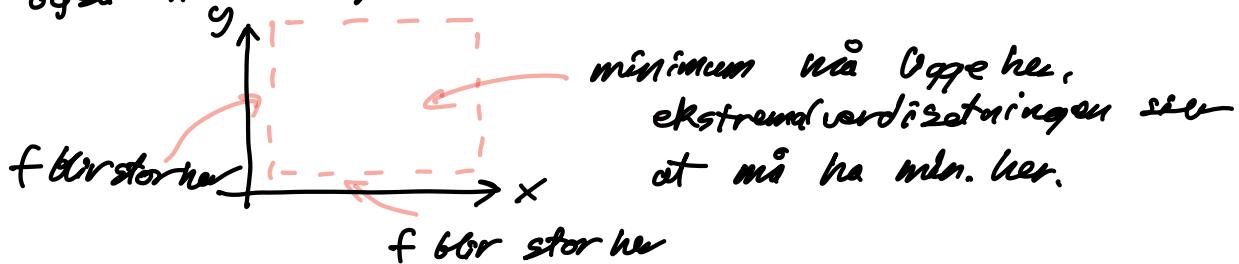
$$x = y$$

På samme måte:  $x = y = z$ .

Derfor  $xyz = V \Rightarrow x = y = z = \sqrt[3]{V}$ . Eneste kandidat.

Hvorfor er dette minimum?

Det er klart at  $f$  ikke har et maksimum: Kan få et så stort areal ved ved å lage boksen så flat vi vil.   
 f er også neddømt begrenset (avr 0).



Ble løst på annen måte i eks. 5.9.13, ved å eliminere  $z$  ( $z = \frac{V}{xy}$ ):

$$A = f(x,y) = 2xy + 2yz + 2xz = 2xy + \frac{2yV}{xy} + \frac{2xV}{xy}$$

$$= 2xy + \frac{2V}{x} + \frac{2V}{y}$$

$$\nabla f = \left( 2y - \frac{2V}{x^2}, 2x - \frac{2V}{y^2} \right) = \vec{0} \quad \text{når} \quad 2y = \frac{2V}{x^2} \quad \text{og} \quad 2x = \frac{2V}{y^2}$$

$$y x^2 = x y^2$$

$$x = y$$

$$x^2 y = V \quad x = y = \sqrt[3]{V}$$

$$\frac{\partial^2 f}{\partial x^2} = \frac{4V}{x^3} \quad \frac{\partial^2 f}{\partial x \partial y} = 2 \quad \frac{\partial^2 f}{\partial y^2} = \frac{4V}{y^3}$$

$$H_f(x,y) = \begin{pmatrix} \frac{4V}{x^3} & 2 \\ 2 & \frac{4V}{y^3} \end{pmatrix} \stackrel{x=y \Leftrightarrow V^{1/3}}{=} \begin{pmatrix} 4 & 2 \\ 2 & 4 \end{pmatrix}$$

$$D = 4 \cdot 4 - 2 \cdot 2 = 12$$

$A = 4 > 0 \Rightarrow$  Lokalt min.

Eksempel 2

$$f(x,y) = x+y$$

$$g(x,y) = x^2 + y^2 - 1 = 0$$

$$\nabla f(x,y) = \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \end{pmatrix} \quad \nabla g(x,y) = \begin{pmatrix} 2x \\ 2y \end{pmatrix}$$

1)  $\nabla g = \vec{0} \Leftrightarrow 2x = 2y = 0 \Rightarrow x = y = 0$ , som ikke tilfredsstiller  $g = 0$ .  
Ingen kandidater der  $\nabla g = \vec{0}$

2)  $\nabla f = \lambda \nabla g : \quad \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \end{pmatrix} = \lambda \begin{pmatrix} 2x \\ 2y \end{pmatrix} \quad \left. \begin{array}{l} 2\lambda x = 1 \\ 2\lambda y = 1 \end{array} \right\} \quad x = y$

$$x^2 + y^2 - 1 \Rightarrow 2x^2 - 1 = 0 \Leftrightarrow x = \pm \frac{\sqrt{2}}{2}$$

$$\text{To kandidater: } x = y = \frac{\sqrt{2}}{2}, \quad x = y = -\frac{\sqrt{2}}{2}.$$

$$f\left(-\frac{\sqrt{2}}{2}, -\frac{\sqrt{2}}{2}\right) = -\sqrt{2} \quad \text{lokalt min.}$$

$$f\left(\frac{\sqrt{2}}{2}, \frac{\sqrt{2}}{2}\right) = \sqrt{2} \quad \text{lokalt maks}$$

Teorem 5.10.5 Lagranges metode med flere betingelser

Hvis  $\vec{a}$  er maks eller min for  $f(x_1, \dots, x_m)$  under betingelsene

$$g_1(x_1, \dots, x_m) = 0$$

⋮

$$g_k(x_1, \dots, x_m) = 0$$

så er enten 1)  $\nabla g_1(\vec{a}), \dots, \nabla g_k(\vec{a})$  er lineært uavhengige.

2) Det finnes konstanter  $\lambda_1, \dots, \lambda_k$  s.a.

$$\nabla f(\vec{a}) = \lambda_1 \nabla g_1(\vec{a}) + \dots + \lambda_k \nabla g_k(\vec{a})$$

Eksempel 5.10.6

$$f(x,y,z) = x^2 + y^2 + z^2$$

$$g_1(x,y,z) = x + 2y - z - 2 = 0$$

$$g_2(x,y,z) = -x + y + 2z - 1 = 0$$

Hva blir maks/min?

Løsning:  $\nabla f = \begin{pmatrix} 2x \\ 2y \\ 2z \end{pmatrix}$   $\nabla g_1 = \begin{pmatrix} 1 \\ 2 \\ -1 \end{pmatrix}$   $\nabla g_2 = \begin{pmatrix} -1 \\ 1 \\ 2 \end{pmatrix}$

er lineært uavhengige,  
ingen kandidater fra ✓

2) Vi løser  $\nabla f = \lambda_1 \nabla g_1 + \lambda_2 \nabla g_2$

$$\begin{pmatrix} 2x \\ 2y \\ 2z \end{pmatrix} = \lambda_1 \begin{pmatrix} 1 \\ 2 \\ -1 \end{pmatrix} + \lambda_2 \begin{pmatrix} -1 \\ 1 \\ 2 \end{pmatrix}$$

Samler på en side:

$$\begin{array}{lcl} 2x & -\lambda_1 + \lambda_2 = 0 \\ 2y & -2\lambda_1 - \lambda_2 = 0 \\ 2z & +\lambda_1 - 2\lambda_2 = 0 \\ x + 2y - z & & = 2 & g_1 \\ -x + y + 2z & & = 1 & g_2 \end{array}$$

Lineært system med utvidet matrise

$$\left( \begin{array}{cccccc} 2 & 0 & 0 & -1 & 1 & 0 \\ 0 & 2 & 0 & -2 & -1 & 0 \\ 0 & 0 & 2 & 1 & -2 & 0 \\ 1 & 2 & -1 & 0 & 0 & 2 \\ -1 & 1 & 2 & 0 & 0 & 1 \end{array} \right)$$

Rref på denne i matlab gir  $x = \frac{1}{2}$ ,  $y = \frac{34}{35}$ ,  $z = \frac{3}{35}$

Dette må være min. siden  $f$  er nedad begrenset, men ikke oppad  
ar 0

Utleddning av Lagranges metode, en betingelse

Anta  $\vec{a}$  er lokalt ekstremalpunkt for  $f$  under  $g(x_1, \dots, x_m) = 0$ ,  
og  $\nabla g \neq \vec{0}$

Anta og at  $\frac{\partial g}{\partial x_m}(\vec{a}) \neq 0$ , evt. ved å bytte om på variablene.

Implisitt funksjonsprinsippet sier: Finns omegn  $U$  om  $(a_1, \dots, a_{m-1}) \in \mathbb{R}^{m-1}$ ,  
og en  $\phi: U \rightarrow \mathbb{R}$  slik at  $g(x_1, \dots, x_{m-1}, \phi(x_1, \dots, x_{m-1})) = 0$ ,  
alle  $(x_1, \dots, x_{m-1})$ ,

2)  $\phi(a_1, \dots, a_{m-1}) = a_m$

Derfor:  $h(x_1, \dots, x_{m-1}) = f(x_1, \dots, \underbrace{x_{m-1}, \phi(x_1, \dots, x_{m-1})}_{G})$  har  $(a_1, \dots, a_{m-1})$   
som et ekstremalpunkt uten  $\overset{G}{\rightarrow}$  befragels.

Men da må  $\vec{\nabla}h = \vec{0}$ , s.o.  $\frac{\partial h}{\partial x_i} = 0$  alle  $i$ .

Kjerneregelen gir:

$$\vec{0} = \left( \frac{\partial h}{\partial x_1}, \dots, \frac{\partial h}{\partial x_{m-1}} \right) = \left( \frac{\partial f}{\partial x_1} - \frac{\partial f}{\partial x_m} \frac{\partial \phi}{\partial x_m}, \dots, \frac{\partial f}{\partial x_{m-1}} - \frac{\partial f}{\partial x_m} \frac{\partial \phi}{\partial x_m} \right) \begin{pmatrix} I \\ \frac{\partial \phi}{\partial x_1} \dots \frac{\partial \phi}{\partial x_{m-1}} \end{pmatrix}$$

$$0 = \frac{\partial h}{\partial x_i} = \frac{\partial f}{\partial x_i} + \frac{\partial f}{\partial x_m} \frac{\partial \phi}{\partial x_i}$$

$$\frac{\partial \phi}{\partial x_i} = - \frac{\frac{\partial f}{\partial x_i}}{\frac{\partial f}{\partial x_m}}$$

Fra implisitt funksjonsteorem vet vi også at  $\frac{\partial \phi}{\partial x_i} = - \frac{\frac{\partial g}{\partial x_i}}{\frac{\partial g}{\partial x_m}}$

$$\frac{\partial f}{\partial x_i} = \frac{\frac{\partial f}{\partial x_m}}{\frac{\partial g}{\partial x_m}} \frac{\partial g}{\partial x_i}$$

?

$$\frac{\partial g}{\partial x_i} = - \frac{\frac{\partial g}{\partial x_i}}{\frac{\partial g}{\partial x_m}}$$

sammenlikner