

Forelesning 23/8

Hva har vi tidligere lært i lineær algebra?

$\vec{b} = \begin{bmatrix} b_1 \\ b_2 \\ \vdots \\ b_n \end{bmatrix}$ søylevektor (vi holder oss stort sett til søylevektorer: \vec{b} er søylevektor hvis ikke annet er presisert)

$[b_1, b_2, \dots, b_n]$

skriver også $\vec{b} = (b_1, b_2, \dots, b_n)$ for en søylevektor.

Vektorer er med fet skrift, lower case

Matriser er med store bokstaver.

$A = \begin{bmatrix} a_{11} & \dots & a_{1n} \\ \vdots & & \vdots \\ a_{m1} & \dots & a_{mn} \end{bmatrix}$ er en $m \times n$ -matrise: m rader, n søyler.

Addisjon av vektorer/matriser

skaleres multiplikasjon

Matrise multiplikasjon (dimensjonene må møte ho.)

$$\left. \begin{array}{l} \text{Addisjon av vektorer/matriser} \\ \text{skaleres multiplikasjon} \end{array} \right\} \text{komponentvis: } \begin{array}{l} \begin{bmatrix} 1 & 2 \\ 2 & 1 \end{bmatrix} + \begin{bmatrix} 3 & 4 \\ 1 & 2 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 1+3 & 2+4 \\ 2+1 & 1+2 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 4 & 6 \\ 3 & 3 \end{bmatrix} \\ 3 \begin{bmatrix} 3 & 4 \\ 1 & 2 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 3 \cdot 3 & 3 \cdot 4 \\ 3 \cdot 1 & 3 \cdot 2 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 9 & 12 \\ 3 & 6 \end{bmatrix} \end{array}$$

Inverse matriser (TL 4.5)

Løse likningssystemer ved radredusering
trappetopp, pivoter

Lineære kombinasjoner

Lineær uavhengighet / basiser (også i 4.3 i Lay)

} TL 4.6

Determinanter (TL 4.9) (kap 3 i Lay)

Egenvektorer / egenverdier (TL 4.10, kap 5 i Lay)

Matlab-kommandoer:

$A * B$

matrise mult.

$A .* B$

komponentvis mult.

$C * X$

mult. med skalar

rref

null

rank

inv

det

$A \setminus b$

returner x s.o. $Ax = b$

finne nullrommet til en matrise.

invers

Matrisen $\begin{bmatrix} 1 & 2 \\ 2 & 1 \end{bmatrix}$ fås i matlab ved $[1 \ 2; 2 \ 1]$

- Nye ting:
1. Koordinatskifter (sek 4.6)
 2. Indreprodukter, minste kvadraters metode (kap. 6)
 3. SVD og kvadratiske former (kap. 7)

Seksjon 4.1

I MAT1110: AV foregikk i \mathbb{R}^n
 MAT1120: Vil jobbe mer generelt i vektorrom.

Definisjon Et vektorrom er et ikkelemt sett V av objekter (vektorer) der det er definert to operasjoner:

- a) addisjon $\begin{matrix} \vec{u} & + & \vec{v} \\ \in V & & \in V \end{matrix}$
- b) skalar multiplikasjon $\begin{matrix} c & \vec{u} \\ \in \mathbb{R} & \in V \end{matrix}$

og der følgende 10 aksiomer er oppfylt; der $\vec{u}, \vec{v} \in V, c, d \in \mathbb{R}$:

1. $\vec{u} + \vec{v} \in V$
2. $\vec{u} + \vec{v} = \vec{v} + \vec{u}$
3. $(\vec{u} + \vec{v}) + \vec{w} = \vec{u} + (\vec{v} + \vec{w})$
4. Det finnes en nullvektor $\vec{0} \in V$ s.a. $\vec{u} + \vec{0} = \vec{u}$
5. Det finnes en vektor $-\vec{u}$ s.a. $\vec{u} + (-\vec{u}) = \vec{0}$
6. $c\vec{u} \in V$
7. $c(\vec{u} + \vec{v}) = c\vec{u} + c\vec{v}$
8. $(c+d)\vec{u} = c\vec{u} + d\vec{u}$
9. $c(d\vec{u}) = (cd)\vec{u}$
10. $1 \cdot \vec{u} = \vec{u}$

Følger fra dette: $-\vec{u}$ er unik (oppgave 34).

Eksempler på vektorromex 1 \mathbb{R}^n med vanlig vektoraddisjon / skalar multiplikasjonex 3 § mengder av uendelige følger på formen

$$\{y_n\} = (\dots, y_{-2}, y_{-1}, y_0, y_1, y_2, \dots)$$

der addisjon / skalarmultiplikasjon defineres komponentvis:

$$(\dots, y_{-1}, y_0, y_1, \dots) + (\dots, z_{-1}, z_0, z_1, \dots) = (\dots, y_{-1} + z_{-1}, y_0 + z_0, y_1 + z_1, \dots)$$

$$c(\dots, y_{-1}, y_0, y_1, \dots) = (\dots, cy_{-1}, cy_0, cy_1, \dots)$$

sjekk at aksiomene er tilfredstilt, og at

$$\vec{0} = (\dots, 0, 0, 0, \dots)$$

$$\cdot \{\vec{y}_n\} = (\dots, -y_{-1}, -y_0, -y_1, \dots)$$

ex 4 \mathbb{P}^n : mengden av polynomer av grad $\leq n$.

$$\vec{p}(t) = a_0 + a_1 t + \dots + a_n t^n$$

Har $\vec{q}(t) = b_0 + b_1 t + \dots + b_n t^n$ så er

$$\begin{aligned} (\vec{p} + \vec{q})(t) &\stackrel{\text{def}}{=} \vec{p}(t) + \vec{q}(t) \\ &= a_0 + b_0 + (a_1 + b_1)t + \dots + (a_n + b_n)t^n \end{aligned}$$

$$(c\vec{p})(t) \stackrel{\text{def}}{=} c\vec{p}(t) = c a_0 + c a_1 t + \dots + c a_n t^n$$

nullvektoren $\vec{0} = 0 + 0 \cdot t + \dots + 0 \cdot t^n = 0$

$$-\vec{p} = -a_0 - a_1 t - \dots - a_n t^n$$

ex 5 Alle reelle funksjoner (kan være definert på hele \mathbb{R} , et intervall, eller mer generelle mengder).

Definisjon Et underrom av et vektorrom V er et subset H av V som tilfredsstiller

- a) nullvektoren $\vec{0} \in V$ er også i H
- b) H er lukket under addisjon: $\vec{u}, \vec{v} \in H \Rightarrow \vec{u} + \vec{v} \in H$
- c) H er lukket under skalarmultiplikasjon: $\vec{u} \in H, c \in \mathbb{R} \Rightarrow c\vec{u} \in H$

(se også 4.7 i TL)

Et underrom er også et vektorrom.

La oss verifisere aksiom 5, at $-\vec{u} \in H$ når $\vec{u} \in H$:

Vi får først fra c) $(-1)\vec{u} \in H$

Videre er $-\vec{u} = (-1)\vec{u}$ siden

$$\vec{u} + (-1)\vec{u} \stackrel{\text{ax.10}}{=} \vec{u} + (-1)\vec{u} \stackrel{\text{ax.8}}{=} (1+(-1))\vec{u} = 0\vec{u} = \vec{0} \quad (1) \text{ s.227}$$

Siden $-\vec{u}$ er unik (oppg.34) så må $-\vec{u} = (-1)\vec{u} \in H$

Eksempler på underrom

ex 7 \mathbb{P} = polynomer med reelle koeffisienter

Lett å sjekke at

1) \mathbb{P} er et underrom av rommet av alle reelle funksjoner

2) \mathbb{P}^n er et underrom av \mathbb{P} ex. 5

ex. 4.

Det er klart at $\vec{0}$ ligger i alle disse rommene.

ex 8 \mathcal{S}_f er alle $(\dots, y_{-1}, y_0, y_1, \dots) \in \mathcal{S}$ ex. 3 der kun endelig mange y_i 'er er $\neq 0$.

(antall "ikke-null" i $\{y_n\} + \{z_n\} \leq$ antall ikke-null i $\{y_n\}$ + antall ikke-null i $\{z_n\}$)

Hvis $\{y_n\} \in \mathcal{S}_f$, $\{z_n\} \in \mathcal{S}_f$, så følger det fra dette at $\{y_n\} + \{z_n\} \in \mathcal{S}_f$.

ex 10 $E \in$ plan gjennom origo er et underrom av \mathbb{R}^3 :

punkter som tilfredsstiller $ax_1 + bx_2 + cx_3 = 0$

Lukket under addisjon: $ay_1 + by_2 + cy_3 = 0$
Legg sammen

$$a(x_1 + y_1) + b(x_2 + y_2) + c(x_3 + y_3) = 0$$

slik at $\vec{x} + \vec{y} = (x_1 + y_1, x_2 + y_2, x_3 + y_3)$ også er i planet.

$E \in$ plan som ikke går gjennom origo er ikke et underrom.

Husk at $\text{Span}\{\vec{v}_1, \dots, \vec{v}_p\} = \left(\sum_{i=1}^p c_i \vec{v}_i : c_i \in \mathbb{R} \right)$
 Spennet av $\vec{v}_1, \dots, \vec{v}_p$

$\text{Span}\{\vec{v}_1, \vec{v}_2\}$ er et underrom av V :

Lukket under addisjon:

$$\underbrace{b_1 \vec{v}_1 + b_2 \vec{v}_2}_{\in \text{Span}\{\vec{v}_1, \vec{v}_2\}} + \underbrace{d_1 \vec{v}_1 + d_2 \vec{v}_2}_{\in \text{Span}\{\vec{v}_1, \vec{v}_2\}}$$

$$(b_1 + d_1) \vec{v}_1 + (b_2 + d_2) \vec{v}_2 \in \text{Span}\{\vec{v}_1, \vec{v}_2\}$$

$$c(b_1 \vec{v}_1 + b_2 \vec{v}_2) = cb_1 \vec{v}_1 + cb_2 \vec{v}_2$$

Mer generelt:

Teorem 1: Hvis $\vec{v}_1, \dots, \vec{v}_p \in V$ så er $\text{Span}\{\vec{v}_1, \dots, \vec{v}_p\}$ et underrom av V .