

13.5 Ortogonale lineærtransformasjon (Lay 6.2)

Definisjon

- En $(n \times n)$ -matrise M kalles ortogonal hvis søylevektorene er en orthonormal basis for \mathbb{R}^n .
- En lineærtransformasjon $T: V \rightarrow V$ fra et indreproduktrom til seg selv kalles ortogonal hvis

$$\langle T(\vec{u}), T(\vec{v}) \rangle = \langle \vec{u}, \vec{v} \rangle \text{ for alle } \vec{u}, \vec{v} \in V$$

eks.

$$M = \begin{bmatrix} \frac{1}{2} & \frac{1}{2} & -\frac{1}{2} & -\frac{1}{2} \\ \frac{1}{2} & -\frac{1}{2} & -\frac{1}{2} & \frac{1}{2} \\ \frac{1}{2} & \frac{1}{2} & \frac{1}{2} & \frac{1}{2} \\ \frac{1}{2} & -\frac{1}{2} & \frac{1}{2} & -\frac{1}{2} \end{bmatrix} = \frac{1}{2} \begin{bmatrix} 1 & 1 & -1 & -1 \\ 1 & -1 & -1 & 1 \\ 1 & 1 & 1 & 1 \\ 1 & -1 & 1 & -1 \end{bmatrix}$$

er en ortogonal matrise. Søylevektorene er en orthonormal basis for \mathbb{R}^4 . (De har lengde 1 og indreprodukt 0)

Teorem 4

La $T: V \rightarrow V$ være en lineærtransformasjon fra et endeligdimensjonalt indreproduktrom til seg selv, og la

$$B = \{ \vec{b}_1, \dots, \vec{b}_n \}$$

være en orthonormal basis for V . Da har vi:

T er ortogonal $\Leftrightarrow [T]_B$ er en ortogonal matrise.

Bævis Utrettes til etter teorem 1, 2 og 3.

Teorem 1

$T: V \rightarrow V$ ortogonal lineærtransformasjon

For alle $\vec{u}, \vec{v} \in V$ gjelder da :

$$(1) \|T(\vec{u})\| = \|\vec{u}\|$$

$$(2) \|T(\vec{u}) - T(\vec{v})\| = \|\vec{u} - \vec{v}\|$$

(3) T er invertibel, og T^{-1} er også ortogonal.

Bevis (1) $\|T(\vec{u})\|^2 = \langle T(\vec{u}), T(\vec{u}) \rangle \stackrel{\text{orto}}{=} \langle \vec{u}, \vec{u} \rangle = \|\vec{u}\|^2$

$$(2) \|T(\vec{u}) - T(\vec{v})\| = \|T(\vec{u} - \vec{v})\| \stackrel{(1)}{=} \|\vec{u} - \vec{v}\|$$

$$(3) T(\vec{u}) = \vec{0} \stackrel{(1)}{\Rightarrow} \|\vec{u}\| = 0, \text{ så } \vec{u} = \vec{0}$$

Så $\ker T = \{\vec{0}\}$, så T^{-1} fins, vet vi.

La $\vec{u}, \vec{v} \in V$. Vi kan skrive

$$\vec{u} = T(\vec{x}) \text{ og } \vec{v} = T(\vec{y})$$

for passende $\vec{x}, \vec{y} \in V$. Får da

$$\langle T^{-1}(\vec{u}), T^{-1}(\vec{v}) \rangle = \langle \vec{x}, \vec{y} \rangle$$

$$\boxed{T \text{ ortogonal}} \Rightarrow \langle T(\vec{x}), T(\vec{y}) \rangle = \langle \vec{u}, \vec{v} \rangle. \quad \square$$

Teorem 2

La $T: V \rightarrow V$ være en ortogonal lineærtransformasjon.

(1) Hvis λ er en egenverdi for T , så er

$$|\lambda| = 1$$

(2) Hvis \vec{v}_1 og \vec{v}_2 er egenvektorer tilhørende ulike egenverdier λ_1 og λ_2 for T , så er

$$\langle \vec{v}_1, \vec{v}_2 \rangle = 0.$$

Bovis (1) Hvis \vec{u} er en egenvektor med egenverdi λ , så er

$$\begin{aligned} \langle \vec{u}, \vec{u} \rangle &\stackrel{\text{Torto}}{=} \langle T(\vec{u}), T(\vec{u}) \rangle \\ &= \langle \lambda \vec{u}, \lambda \vec{u} \rangle = \lambda^2 \cdot \langle \vec{u}, \vec{u} \rangle \end{aligned}$$

Så $\lambda^2 = 1$, altså $|\lambda| = 1$

$$\begin{aligned} (2) \quad \langle \vec{v}_1, \vec{v}_2 \rangle &= \langle T(\vec{v}_1), T(\vec{v}_2) \rangle \\ &= \langle \lambda_1 \vec{v}_1, \lambda_2 \vec{v}_2 \rangle \\ &= \lambda_1 \lambda_2 \langle \vec{v}_1, \vec{v}_2 \rangle \end{aligned}$$

Så hvis ikke $\langle \vec{v}_1, \vec{v}_2 \rangle = 0$, har vi

$$\lambda_1 \cdot \lambda_2 = 1$$

Da må enten $\lambda_1 = \lambda_2 = 1$, eller $\lambda_1 = \lambda_2 = -1$, pga. (1).
I begge tilfeller er $\lambda_1 = \lambda_2$, selvmotsigelse. \square

Teorem 3

La $T: V \rightarrow V$ være en lineærtransformasjon fra et indreproduktrom V til seg selv. La $B = \{\vec{b}_1, \dots, \vec{b}_n\}$ være en basis for V .

Da har vi

T ortogonal

\Updownarrow

$$\langle T(\vec{b}_i), T(\vec{b}_j) \rangle = \langle \vec{b}_i, \vec{b}_j \rangle \text{ for alle } i, j$$

Basis Viste KOLA s. 652-653 \square

Bevis for teorem 4

$B = \{\vec{b}_1, \dots, \vec{b}_n\}$ ortonormal basis for V .

\Rightarrow Anta $T: V \rightarrow V$ ortogonal. Vi har

$$[T]_B = \begin{bmatrix} [T(\vec{b}_1)]_B & \dots & [T(\vec{b}_n)]_B \end{bmatrix}$$

Siden B er en ortonormal basis, og

$$\langle \vec{b}_i, \vec{b}_j \rangle = \langle T(\vec{b}_i), T(\vec{b}_j) \rangle$$

$$\begin{array}{|l} \text{Ortogonal} \\ \text{Teorem 3.1.3} \end{array} \begin{array}{l} \nearrow \\ \nearrow \end{array} = [T(\vec{b}_i)]_B^T \cdot [T(\vec{b}_j)]_B$$

er søylene i $[T]_B$ ortonormale. Altså er $[T]_B$ en ortogonal matrise (beklager terminologien).

\Leftarrow Anta at $[T]_B$ er en ortogonal matrise, dvs. at den har ortonormale søylevektorer

$$[T(\vec{b}_i)]_B \quad (*)$$

Vi har da

$$\langle T(\vec{b}_i), T(\vec{b}_j) \rangle = [T(\vec{b}_i)]_B^T \cdot [T(\vec{b}_j)]_B$$

$$\begin{array}{|l} B \text{ ortonormal} \\ \text{basis} \end{array} \begin{array}{l} \nearrow \\ \nearrow \end{array} = \begin{cases} 1 & \text{hvis } i=j \\ 0 & \text{ellers} \end{cases} = \langle \vec{b}_i, \vec{b}_j \rangle$$

Fordi vi har $(*)$

Ved teorem 3 brukt på basisen B følger at T er en ortogonal transformasjon. \square

Teorem 5

En kvadratisk matrise M er ortogonal hvis og bare hvis M er inverterbar, og

$$M^{-1} = M^T$$

Bevis Hvis $M = \begin{bmatrix} \vec{u}_1 & \dots & \vec{u}_n \end{bmatrix}$, så har vi

$$M^T M = \begin{array}{c|ccc} & \begin{array}{c} \vec{u}_1 \\ \dots \\ \vec{u}_j \\ \dots \\ \vec{u}_n \end{array} & \dots & \begin{array}{c} \vec{u}_j \\ \dots \\ \vec{u}_j \\ \dots \\ \vec{u}_n \end{array} & \dots & \begin{array}{c} \vec{u}_n \\ \dots \\ \vec{u}_n \\ \dots \\ \vec{u}_n \end{array} \\ \hline \begin{array}{c} \vec{u}_1^T \\ \vdots \\ \vec{u}_j^T \\ \vdots \\ \vec{u}_n^T \end{array} & \vec{u}_1^T \cdot \vec{u}_1 & \dots & \vec{u}_1^T \cdot \vec{u}_j & \dots & \vec{u}_1^T \cdot \vec{u}_n \\ & \vdots & & \vdots & & \vdots \\ & \vec{u}_j^T \cdot \vec{u}_1 & \dots & \vec{u}_j^T \cdot \vec{u}_j & \dots & \vec{u}_j^T \cdot \vec{u}_n \\ & \vdots & & \vdots & & \vdots \\ & \vec{u}_n^T \cdot \vec{u}_1 & \dots & \vec{u}_n^T \cdot \vec{u}_j & \dots & \vec{u}_n^T \cdot \vec{u}_n \end{array}$$

Her ser vi at hvis M er en ortogonal matrise, slik at $\vec{u}_1, \dots, \vec{u}_n$ er ortonormale, er $M^T \cdot M = I$. Altså er M inverterbar, og $M^{-1} = M^T$.

Omvendt, anta at M er inverterbar med $M^{-1} = M^T$.

Da er $M^T M = M^{-1} M = I$, og vi ser at søylene i M må være ortonormale. \square

Teorem 6

Hvis M er en ortogonal $(n \times n)$ -matrise, har vi:

- (1) M^T er også ortogonal
- (2) $\det M = \pm 1$

Bevis (1) M ortogonal $\Leftrightarrow M$ er inverterbar og $M^{-1} = M^T$

Teorem 5

$$\Leftrightarrow M \cdot M^T = I$$

$\Leftrightarrow M^T$ er inverterbar, og

$$(M^T)^{-1} = M = (M^T)^T$$

$\Leftrightarrow M^T$ er ortogonal

(2) Teorem 5 gir $M^{-1} = M^T$, så

$$M^T \cdot M = I$$

Altså $\det(M^T M) = \det I = 1$

Produktregelen for determinanter gir da

$$\det(M^T) \cdot \det(M) = 1$$

Men $\det(M^T) = \det(M)$ ved teorem 7.6.4.

Så $(\det M)^2 = 1$, dvs. $\det M = \pm 1$. \square