

Gauss' sats

Divergensteoremet

Konservering av masse

M 5.1 GF 7.4 (10.3)

Definisjon: For et volum V , med en omsluttende flate S , og normalvektor \vec{n} (pekende utover)



har man for et vilkårlig vektorfelt \vec{A}

$$\int_V \nabla \cdot \vec{A} \, dV = \oint_S \vec{A} \cdot \vec{n} \, d\sigma$$

Total mengde = Fluksintegral
divergens inne i V gjennom S

Hvis $\vec{A} = \vec{v}$, der \vec{v} er hastig-
heten til et fluid, så har vi

$$\oint_S \vec{v} \cdot \vec{n} \, d\sigma$$

som er lik netto utstrømning fra
volumet V .

Bewis for Gauss' sats:

Start med å huske definisjonen
for divergensen av \vec{v} (eller \vec{A})

$$\nabla \cdot \vec{v} = \lim_{V \rightarrow 0} \frac{1}{V} \oint_S \vec{v} \cdot \vec{n} \, d\sigma$$

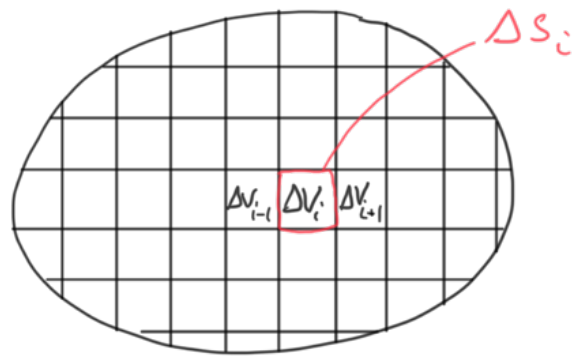
↑
Gyldig i et
punkt

↑
Gyldig for et volum V
som omslutter punktet
Når $V \rightarrow 0$ så går
 V mot punktet.

Vi ser for oss at V har en
 endelig utstrekning, og deler
 så inn V i små ikke-overlappende
 deler ΔV_i :

slik at

$$\int dV = \sum_i \Delta V_i = V$$



Et delvolum
 ΔV_i omslutes
 av flaten ΔS_i

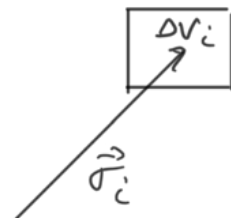
Vi tegner i 2D siden
 det er enklest, men
 ΔV_i er et delvolum.

Fra definisjonen av divergens
 får vi nå for ett delvolum i

$$\nabla \cdot \vec{v}(\vec{r}_i) \approx \frac{1}{\Delta V_i} \oint_{\Delta S_i} \vec{v} \cdot \vec{n} d\sigma$$

der approksimasjonen blir eksakt
 når $\Delta V_i \rightarrow 0$. \vec{r}_i er posisjonsvektor
 for midten av ΔV_i

Omformer



$$\nabla \cdot \vec{v} \Delta V_i \approx \oint_{\Delta S_i} \vec{v} \cdot \vec{n} d\sigma$$

Summerer alle delvolumene

$$\sum_i \nabla \cdot \vec{v} \Delta V_i \approx \sum_i \oint_{\Delta S_i} \vec{v} \cdot \vec{n} d\sigma$$

Kan nå ta grensen $\Delta V_i \rightarrow 0$.

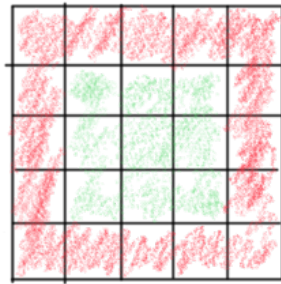
Da blir (Riemann sum)

$$\begin{aligned} \sum_i \nabla \cdot \vec{v} \Delta V_i &= \int_V \nabla \cdot \vec{v} dV \\ &= \text{Total mengde } \nabla \cdot \vec{v} \\ &\quad \text{inne i } V. \end{aligned}$$

Hva med $\sum_i \oint_{\Delta S_i} \vec{v} \cdot \vec{n} d\sigma$?

Dette har ingen Riemann sum analog. Men vi kan omforme mha litt logikk. Volumet V er delt inn i delvolumer ΔV_i , som enten er interne, eller

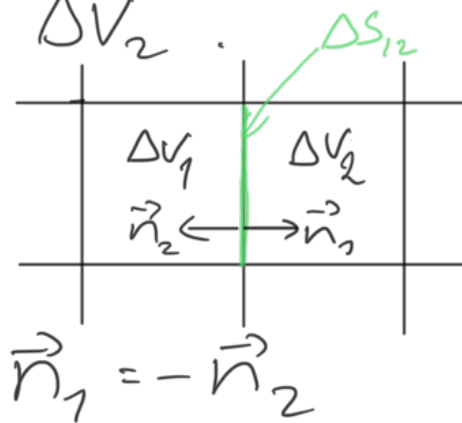
eksterne. Eksterne ΔV_i har ^{noen} sider som tilhører S , mens interne ΔV_i har hele ΔS_i inne i V .



Eksterne ΔV_i

Interne ΔV_i

Se nå på et internt ΔV_1 , med nabo ΔV_2 .



Den interne flaten ΔS_{12} tilhører både

ΔV_1 og ΔV_2 .

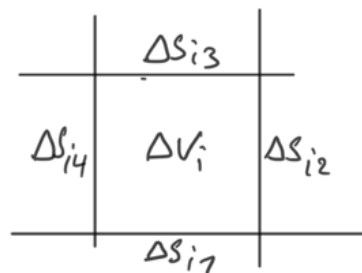
Alle interne flater deles av to nabovolumer!

Alle interne flater har to flatenormaler \vec{n}_1 og \vec{n}_2 , som peker i motsatte retninger.

Hva gjør dette med

$$\sum_i \oint_{\Delta S_i} \vec{v} \cdot \vec{n} d\sigma \quad ?$$

Husk at summen går over alle delvolumer. I vår 2D tegning så har hver ΔV_i 4 sideflater



$$\Delta S_i = \Delta S_{i1} \cup \Delta S_{i2} \cup \Delta S_{i3} \cup \Delta S_{i4}$$

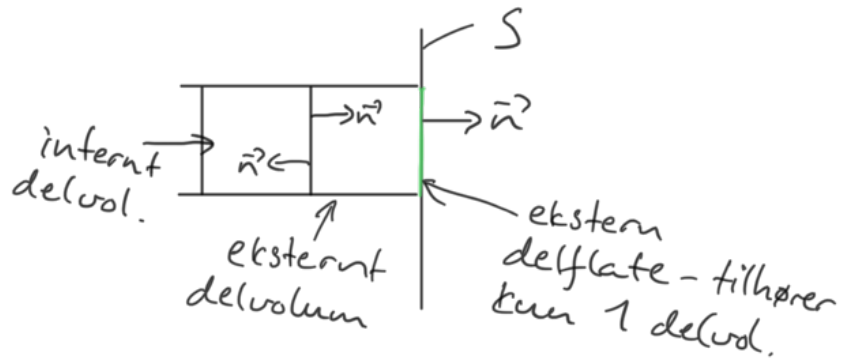
$$\oint_{\Delta S_i} \vec{v} \cdot \vec{n} d\sigma = \sum_{j=1}^4 \int_{\Delta S_{i_j}} \vec{v} \cdot \vec{n} d\sigma$$

Hvert delintegral summerer over alle sideflatene.

Det er nå viktig å innse at alle interne flater vil telles

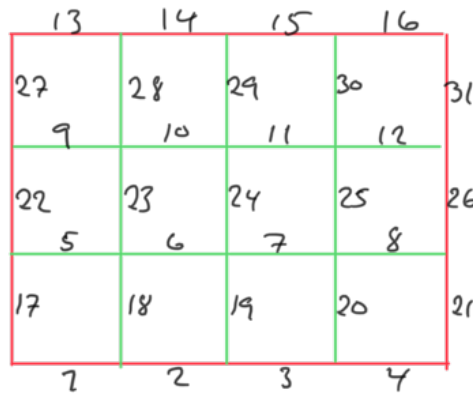
2 ganger, mens alle eksterne vil telles kun 1 gang, siden en ekstern flate tilhører kun 1 delvolum.

Vi får



$$\sum_i \oint_{\Delta S_i} \vec{v} \cdot \vec{n} d\sigma = \sum_i \sum_j \int_{\Delta S_{ij}} \vec{v} \cdot \vec{n} d\sigma$$

Før eks:



$$\Delta S_E = (1, 2, 3, 4, 13, 14, 15, 16, 17, 21, 22, 26, 27, 31)$$

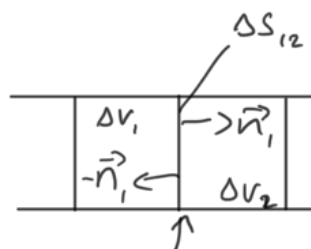
$$\Delta S_I = (5, 6, 7, 8, 9, 10, 11, 12, 18, 19, 20, 23, 24, 25, 28, 29, 30)$$

Integralet blir en sum over alle sideflater.

Alle interne bidrag kanselleres siden interne sideflater besøkes

2 ganger, med motsatt fortegn

pga \vec{n} .



\vec{n}_1 peker ut fra ΔV_1 , mens $-\vec{n}_1$ peker ut fra ΔV_2

$$\int_{\Delta S_{12}} \vec{v} \cdot \vec{n}_1 d\sigma + \int_{\Delta S_{12}} \vec{v} \cdot \vec{n}_2 d\sigma = 0$$

To bidrag som kansellerer

Vi står igjen med

ΔS_k er her
kan eksterne
delflater.

$$\sum_i \oint_{\Delta S_i} \vec{v} \cdot \vec{n} d\sigma = \sum_{k \in \Delta S_E} \int_{\Delta S_k} \vec{v} \cdot \vec{n} d\sigma$$

$$= \oint_S \vec{v} \cdot \vec{n} d\sigma$$

Sum over
alle eksterne
delflater,
blir lik
integralet
over lukket
S

Da har vi vist at (Se rød ΔS_E)

$$\sum_i \nabla \cdot \vec{v} \Delta V_i = \int_V \nabla \cdot \vec{v} dV$$

og

$$\sum_i \oint_{\Delta S_i} \vec{v} \cdot \vec{n} d\sigma = \oint_S \vec{v} \cdot \vec{n} d\sigma$$

Siden også

$$\sum_i \nabla \cdot \vec{v} \Delta V_i \approx \sum_i \oint_{\Delta S_i} \vec{v} \cdot \vec{n} d\sigma$$

som blir eksakt når $\Delta V_i \rightarrow 0$,
så får vi Gauss' sats

$$\int_V \nabla \cdot \vec{v} \, dV = \oint_S \vec{v} \cdot \vec{n} \, d\sigma$$

$$\nabla \cdot \vec{v} = \lim_{V \rightarrow 0} \frac{1}{V} \oint_S \vec{v} \cdot \vec{n} \, d\sigma$$



$\nabla \cdot \vec{v}$ er konstant
i V

$$\int_V \nabla \cdot \vec{v} \, dV \rightarrow \nabla \cdot \vec{v} \int dV = \nabla \cdot \vec{v} V$$

$$\nabla \cdot \vec{v} V = \oint_S \vec{v} \cdot \vec{n} \, d\sigma$$

$$\nabla \cdot \vec{v} = \frac{1}{V} \oint_S \vec{v} \cdot \vec{n} \, d\sigma$$

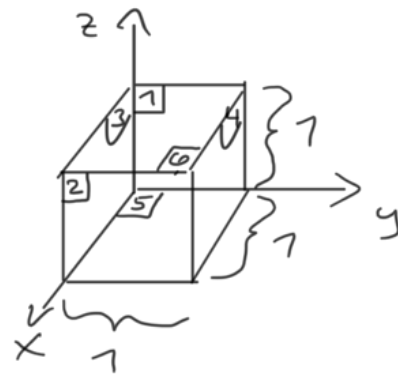
Gauss' sats kan brukes til å beregne fluksintegraler gjennom et volumintegral – hvilket er en god idé om det siste er enklere!

Eksempel

Gitt $\vec{u} = x\vec{i}$, finn

$$\oint_S \vec{u} \cdot \vec{n} d\sigma$$

der S er flaten som omslutter en enhetskubbe med 6 sideflater S_i .



Direkte regning

$$\oint_S \vec{u} \cdot \vec{n} d\sigma = \sum_{i=1}^6 \int_{S_i} \vec{u} \cdot \vec{n} d\sigma$$

$$S_1: \begin{array}{l} \vec{n} = -\vec{i} \\ \vec{u} = \vec{0} \end{array} \Rightarrow \int_{S_1} \vec{u} \cdot \vec{n} d\sigma = 0$$

$$S_2: \begin{array}{l} \vec{n} = \vec{i} \\ \vec{u} = \vec{i} \end{array} \Rightarrow \int_{S_2} \vec{i} \cdot \vec{i} d\sigma = 1$$

$$S_3 \text{ og } S_4 : \vec{n}_3 = -j$$

$$\vec{n}_4 = j$$

\vec{u} samme på S_3 og S_4
siden \vec{u} bare er funksjon
av x

$$\Rightarrow \int_{S_3} \vec{u} \cdot \vec{n} d\sigma + \int_{S_4} \vec{u} \cdot \vec{n} d\sigma = 0$$

$$S_5 \text{ og } S_6 : \vec{n}_5 = -k$$

$$\vec{n}_6 = k$$

$$\vec{u} \text{ samme} \Rightarrow \int_{S_5+S_6} \vec{u} \cdot \vec{n} d\sigma = 0$$

Summerer alle

$$\Rightarrow \oint_S \vec{u} \cdot \vec{n} d\sigma = \underline{\underline{1}} \quad (\text{med mye jobb})$$

Braker nå Gauss' sats

$$\oint_S \vec{u} \cdot \vec{n} d\sigma = \int_V \nabla \cdot \vec{u} dV$$

$$\nabla \cdot \vec{u} = \frac{\partial x}{\partial x} = 1$$

$$\int_V \nabla \cdot \vec{u} dV = \int_V dV = \underline{\underline{1}}$$

Samme svar, men mye raskere!

Gauss' sats er et nyttig verktøy!

Eksempel

Hva er forholdet mellom flate-integralet $\oint_S \vec{r} \cdot \vec{n} d\sigma$ og volumet flaten S omslutter?

Gauss' sats gir svaret

$$\int_V \nabla \cdot \vec{r} dV = \oint_S \vec{r} \cdot \vec{n} d\sigma$$

Har $\nabla \cdot \vec{r} = 3$, så

$$3 \int_V dV = \oint_S \vec{r} \cdot \vec{n} d\sigma$$

$$3 = \frac{\oint_S \vec{r} \cdot \vec{n} d\sigma}{V}$$

=====

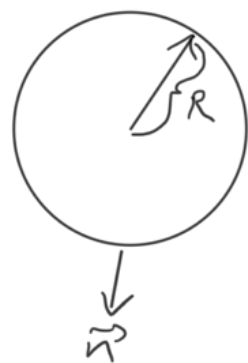
Eksempel

Bruk Gauss' sats til å finne volumet av en kule. Kula har flateareal $= 4\pi R^2$.

Kula med radius R har

$$\vec{r} = R \hat{u}_r, \text{ og}$$

$$\vec{n} = \hat{u}_r$$



Gauss' sats gir

$$\int_V \nabla \cdot \vec{r} \, dV = \oint_S \vec{r} \cdot \vec{n} \, d\sigma$$

$$3V = \oint_S R \hat{u}_r \cdot \hat{u}_r \, d\sigma$$

$$3V = R \underbrace{\oint_S d\sigma}$$

Kulas overflateareal
($= 4\pi R^2$)

$$3V = R 4\pi R^2$$

$$\underline{\underline{V = \frac{4}{3} \pi R^3}}$$

Gauss' sats er en form for delvis integrasjon i flere dimensjoner!

Husk delvis integrasjon i 1D

$$\int_a^b v u' dx = v u \Big|_a^b - \int_a^b v' u dx$$

Gauss' sats er

$$\int_V \nabla \cdot \vec{A} dV = \oint_S \vec{A} \cdot \vec{n} d\sigma$$

Velger nå $\vec{A} = \phi \vec{u}$, der ϕ er et skalarfelt. Har vektoridentitet

$$\nabla \cdot \phi \vec{u} = \phi \nabla \cdot \vec{u} + \nabla \phi \cdot \vec{u}$$

som vi setter inn i Gauss' sats

$$\int_V (\phi \nabla \cdot \vec{u} + \nabla \phi \cdot \vec{u}) dV = \oint_S \phi \vec{u} \cdot \vec{n} d\sigma$$

Omformer

$$\int_V \phi \nabla \cdot \vec{u} \, dV = \oint_S \phi \vec{u} \cdot \vec{n} \, d\sigma - \int_V \nabla \phi \cdot \vec{u} \, dV$$

Se likheten med

$$\int_a^b \phi u' \, dx = \phi u \Big|_a^b - \int_a^b \phi' u \, dx$$

Andre varianter av Gauss' sats

Konservativt felt

$$\vec{A} = \phi \nabla \beta$$

Bruker

$$\int_V \phi \nabla \cdot \vec{u} \, dV = \oint_S \phi \vec{u} \cdot \vec{n} \, d\sigma - \int_V \nabla \phi \cdot \vec{u} \, dV$$

og får

$$\int_V \phi \nabla \cdot \nabla \beta \, dV = \oint_S \phi \nabla \beta \cdot \vec{n} \, d\sigma - \int_V \nabla \phi \cdot \nabla \beta \, dV$$

$$\int_V \phi \nabla^2 \beta + \nabla \phi \cdot \nabla \beta \, dV = \oint_S \phi \nabla \beta \cdot \vec{n} \, d\sigma$$

Green's første identitet

Hvis vi velger

$$\vec{A} = \phi \nabla \beta - \beta \nabla \phi$$

så får vi Green's andre identitet

$$\int_V \phi \nabla^2 \beta - \beta \nabla^2 \phi \, dV = \oint_S (\phi \nabla \beta - \beta \nabla \phi) \cdot \vec{n} \, d\sigma$$

Det er god øvelse å vise dette.

Ny versjon får vi om vi velger

$$\vec{A} = \phi \vec{a}$$

der \vec{a} er en konstant vektor.

Har

$$\begin{aligned} \nabla \cdot \vec{A} &= \nabla \cdot \phi \vec{a} = \phi \cancel{\nabla \cdot \vec{a}} + \vec{a} \cdot \nabla \phi \\ &= \vec{a} \cdot \nabla \phi \end{aligned}$$

Gauss' sats gir

$$\int_V \nabla \cdot \vec{A} \, dV = \oint_S \vec{A} \cdot \vec{n} \, d\sigma$$

$$\int_V \vec{a} \cdot \nabla \phi \, dV = \int_S \vec{a} \phi \cdot \vec{n} \, d\sigma$$

$$\vec{a} \cdot \int_V \nabla \phi \, dV = \vec{a} \cdot \int_S \phi \vec{n} \, d\sigma$$

$$\vec{a} \cdot \left(\int_V \nabla \phi \, dV - \int_S \phi \vec{n} \, d\sigma \right) = 0$$

$$\Rightarrow \int_V \nabla \phi \, dV = \int_S \phi \vec{n} \, d\sigma$$

Siste versjon

$$\vec{A} = \vec{a} \times \vec{u} \quad \left(\begin{array}{l} \vec{a} \text{ konstant} \\ \vec{u} \text{ vanlig vektorfelt} \end{array} \right)$$

Har

$$\begin{aligned} \nabla \cdot \vec{A} &= \nabla \cdot (\vec{a} \times \vec{u}) && (4.29 \text{ i M}) \\ &= \nabla \times \vec{a} \cdot \vec{u} - (\nabla \times \vec{u}) \cdot \vec{a} \\ &= \underline{-(\nabla \times \vec{u}) \cdot \vec{a}} && (5.71 \text{ M}) \end{aligned}$$

$$\text{og } (\vec{a} \times \vec{u}) \cdot \vec{n} = \vec{a} \cdot (\vec{u} \times \vec{n})$$

Gauss' sats gir

$$\int_V \nabla \cdot \vec{A} \, dV = \oint_S \vec{A} \cdot \vec{n} \, d\sigma$$

$$\int_V -(\nabla \times \vec{u}) \cdot \vec{a} \, dV = \oint_S \vec{a} \cdot (\vec{u} \times \vec{n}) \, d\sigma$$

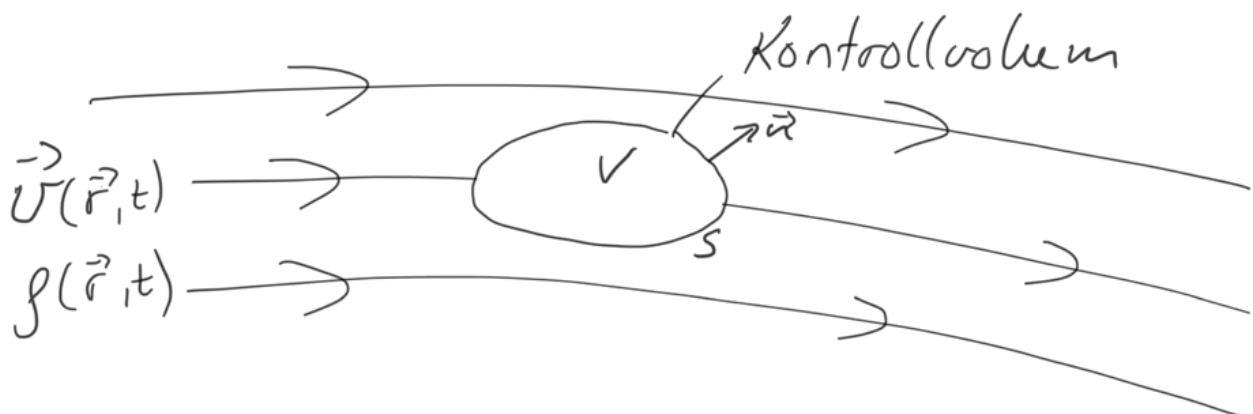
$$\vec{a} \cdot \left(\int_V \nabla \times \vec{u} \, dV + \oint_S \vec{u} \times \vec{n} \, d\sigma \right) = 0$$

$$\Rightarrow \int_V \nabla \times \vec{u} \, dV = - \oint_S \vec{u} \times \vec{n} \, d\sigma$$

Gauss' sats har mange nyttige former!

Eksempel på anvendelse

Konservering av masse



Vi ser på et kontrollvolum midt i et strømmende fluid, med hastighet $\vec{v}(\vec{r}, t)$ og tetthet $\rho(\vec{r}, t)$. Kontrollvolumet er fast og uforlrig, men fluidet strømmer ubhindret gjennom grenseflaten S .

Total masse i V er

$$M(t) = \int_V \rho dV \quad [kg]$$

$M(t)$ er funksjon av tid siden $\rho(\vec{r}, t)$ er funksjon av tid. $M(t)$ er ikke funksjon av \vec{r} , siden romavhengigheten integreres bort. Ser kanskje dette lettere med Kartesiske koordinater og $dV = dx dy dz$

$$M(t) = \iiint \rho(x, y, z, t) dx dy dz$$

x, y, z ↑ avhengighet forsvinner
 x, y, z er integrasjonsvariable

Vi vet også at netto utstrømning til V er gitt ved fluks-integralet

$$Q(t) = \oint_S \rho \vec{v} \cdot \vec{n} \, d\sigma \quad \left[\frac{\text{kg}}{\text{s}} \right]$$

Netto innstrømming er $-Q(t)$.

Vi har nå en fysisk lov som sier at masse er en størrelse som er konstant, eller konserverert. Altså må endring i total masse i V balanseres mot inn/ut-strømming.

Hvis $Q(t) > 0$ strømmes det mer masse ut fra V enn inn.

Da vil $M(t)$ minke.

Hvis $Q(t) < 0$ strømmes det

mer masse inn til V enn ut.
Da vil $M(t)$ øke.

Matematisk: Konservering av masse på integrert form

$$\frac{dM}{dt} + Q = 0$$

↑
endring i
total masse
i V mhp tid + netto
utstrømning
av masse = 0

Setter nå inn for $M(t)$ og $Q(t)$

$$\frac{d}{dt} \left(\int_V \rho dV \right) + \oint_S \rho \vec{v} \cdot \vec{n} d\sigma = 0$$

Siden V er fast så kan vi ta $\frac{d}{dt}$ innenfor integralet. Siden ρ er funksjon av rom og tid blir den tidsderiverte $\frac{d}{dt} \rightarrow \frac{\partial}{\partial t}$

Vi får

$$\int_V \frac{\partial \rho}{\partial t} dV + \oint \rho \vec{v} \cdot \vec{n} d\sigma = 0$$

Nå bruker vi Gauss'sats og får

$$\int_V \frac{\partial \rho}{\partial t} dV + \int_V \nabla \cdot \rho \vec{v} dV = 0$$

$$\int_V \left(\frac{\partial \rho}{\partial t} + \nabla \cdot \rho \vec{v} \right) dV = 0$$

For at dette integralet alltid skal være 0, så må integranden være 0

$$\frac{\partial \rho}{\partial t} + \nabla \cdot \rho \vec{v} = 0$$

Dette er kontinuitetslikningen, eller konservering av masse på differensial form.