

Euler's likning

Alternativ utledning

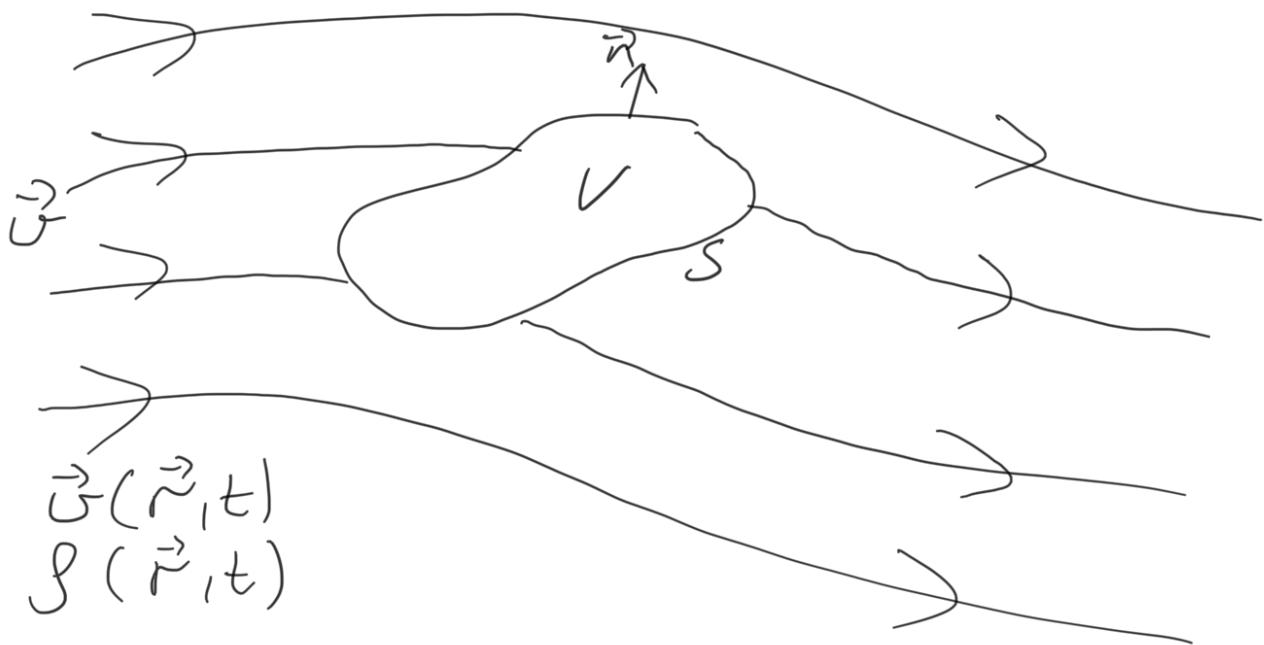
$$\textcircled{1} \quad \frac{D\vec{v}}{Dt} = - \frac{1}{\rho} \nabla p + \vec{g}$$

Vi har utledet \textcircled{1} ved å bruke Newton's 2 lov på en fluidpartikkel.

Vi vil nå utlede \textcircled{1} ved å se på en balanse over et kontrollvolum. På samme måte som ble gjort for massebevarelse.

Vi vil nå se på balansen av bewegelsesmengde $\vec{p}\vec{v}$, i stedenfor masse.

Vi starter med et fast kontrollvolum V , med en viss utstrekning



Fluidet strømmer gjennom V uhindret.

Total bevegelsesmengde $\rho \vec{v}$ i V :

$$B(t) = \int_V \rho \vec{v} dV$$

Endring i denne mhp tid

$$\frac{d}{dt} \int_V \rho \vec{v} dV = \int_V \frac{\partial \rho \vec{v}}{\partial t} dV$$

Vi kan flytte $\frac{d}{dt}$ innenfor siden kontrollvolumet V er fast.

Inne i integralet blir $\frac{d}{dt} \rightarrow \frac{\partial}{\partial t}$.

siden $\vec{g}\vec{v}$ er funksjon av \vec{r}
og t . Blts er ikke funksjon av t .

Vi definerer nå fluksstettheten
av $\vec{g}\vec{v}$ som

$$g\vec{v}^2 \quad \text{2 orders tensor}$$

$$g v_i v_j \quad \text{Indeksform}$$

Merk: Fluksstetthet av

$$\text{masse} = g\vec{v}$$

$$\text{bevegelsesmengde} = g\vec{v}^2$$

Integriert fluks av bev. mengde
ut gjennom flaten S er

$$\oint_S g\vec{v}^2 \cdot \vec{n} dS$$

Dette er netto utstrømning av $\vec{g}\vec{v}$.

Her kan vi bruke Gauss' sats
og få

$$\int_V \nabla \cdot (\vec{p} \vec{v}^2) dV$$

For spesielt interesserte: For en
2 ordens tensor \vec{T} , har man
Gauss' sats

$$\oint_S \vec{T} \cdot \vec{n} d\sigma = \int_V \text{div}(\vec{T}) dV$$

$$\text{Husk } (\text{div } \vec{T})_i = \frac{\partial T_{ij}}{\partial x_j}$$

$$\text{mens } (\nabla \cdot \vec{T})_i = \frac{\partial T_{ji}}{\partial x_j} \quad (v_i v_j = v_j v_i)$$

Siden $\vec{v} \vec{v} = (\vec{v} \vec{v})^\top$, så er
 $\text{div}(\vec{v} \vec{v}) = \nabla \cdot \vec{v} \vec{v}$. Så for
symmetrisk \vec{T} har man

$$\oint_S \vec{T} \cdot \vec{n} d\sigma = \int_V \nabla \cdot \vec{T} dV$$

Tilbake til (1). Vi har tidligere sett at trykkrefter på et vilkårlig volum (sist), er

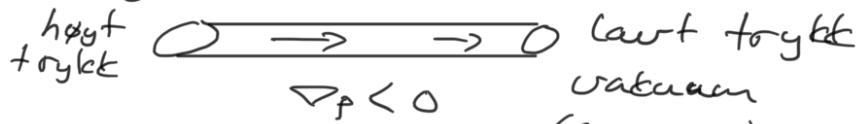
$$\begin{aligned} & - \oint_S p \vec{n} d\sigma \\ & = - \int_V \nabla p dV \end{aligned}$$

Tyngdekraft på V er

$$\int_V p \vec{g} dV$$

Trykk og tyngdekrefter er kilder til bevegelsesmengde.

- Trykkgradienter driver fluider gjennom rør. Tenk på pumper, eller sugerør.



Jo større trykkgradient, jo mer bevegelsesmengde.

- Jo høyere tyngdeakselerasjon, jo mer bevegelsesmengde.

Hvis vi nå setter at total mengde $\vec{g}\vec{v}$ i V balanseres av trykk og tyngdekrefter, så får vi

$$\int_V \frac{\partial \vec{g}\vec{v}}{\partial t} dV + \int_V \nabla \cdot \vec{g}\vec{v} \vec{v} dV = - \int_V \nabla p dV + \int_V \vec{g}\vec{g} dV$$

Akkumulasjon
pga endring
i $\vec{g}\vec{v}$ mhp t + Netto
utstropning = Trykk
krafter + Tyngde
krafter

$$\Rightarrow \int_V \underbrace{\frac{\partial \vec{g}\vec{v}}{\partial t} + \nabla \cdot \vec{g}\vec{v} \vec{v}}_{=0} + \nabla p - \vec{g}\vec{g} dV = 0$$

$$\Rightarrow \textcircled{2} \quad \frac{\partial \vec{p}\vec{v}}{\partial t} + \nabla \cdot \vec{g}\vec{v} \vec{v} = - \nabla p + \vec{g}\vec{g}$$

Merk: Uten trykk- og tyngdekrafter
så har man

$$\frac{\partial \rho \vec{v}}{\partial t} + \nabla \cdot \rho \vec{v} \vec{v} = \vec{0}$$

Da er ρ en bevarbar størrelse, akkurat som masse.

Vi kan forenkle ② videre ved å bruke kontinuitetslikningen

$$\frac{\partial \rho}{\partial t} + \nabla \cdot \rho \vec{v} = 0$$

Vi har produktregel()

$$\frac{\partial \rho \vec{v}}{\partial t} = \rho \frac{\partial \vec{v}}{\partial t} + \vec{v} \frac{\partial \rho}{\partial t}$$

$$\nabla \cdot \rho \vec{v} \vec{v} = \vec{v} \nabla \cdot \rho \vec{v} + (\rho \vec{v} \cdot \nabla) \vec{v}$$

Denne ser jeg enklast med indeksnotasjon

$$(\nabla \cdot \rho \vec{v})_i = \frac{\partial}{\partial x_j} (\rho v_j v_i)$$

Produktregel

$$\Rightarrow \frac{\partial}{\partial x_j} \rho v_j v_i = \rho v_j \frac{\partial v_i}{\partial x_j} + v_i \frac{\partial \rho v_j}{\partial x_j}$$

$$= ((\rho \vec{v} \cdot \nabla) \vec{v})_i + (\vec{v} \cdot \nabla \cdot \rho \vec{v})_i$$

Vi får

$$v_j \frac{\partial}{\partial x_j} = \vec{v} \cdot \nabla$$

$$\frac{\partial \rho \vec{v}}{\partial t} + \nabla \cdot \rho \vec{v} \vec{v} =$$

$$\rho \frac{\partial \vec{v}}{\partial t} + \vec{v} \frac{\partial \rho}{\partial t} + \vec{v} \nabla \cdot \rho \vec{v} + (\rho \vec{v} \cdot \nabla) \vec{v}$$

$$\vec{v} \frac{D\rho}{Dt} = 0$$

$$= \rho \frac{\partial \vec{v}}{\partial t} + (\rho \vec{v} \cdot \nabla) \vec{v}$$

Till slutt inn i ②

$$\rho \frac{\partial \vec{v}}{\partial t} + \rho (\vec{v} \cdot \nabla) \vec{v} = -\nabla p + \vec{g} \quad / \frac{1}{\rho}$$

$$\frac{\partial \vec{v}}{\partial t} + (\vec{v} \cdot \nabla) \vec{v} = -\frac{1}{\rho} \nabla p + \vec{g}$$

Euler's likning