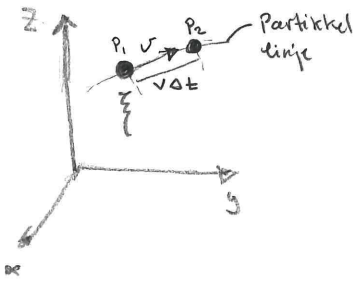


14/12/2015

Geometrien av bevegelse



$\underline{x} = \underline{x}(\underline{\xi}, t)$ — material ^{etikett/label} koordinat

$\underline{\xi} = \underline{\xi}(\underline{x}, t)$ — rom koordinat
 posisjon

$f(\underline{x}, t) = f(\underline{\xi}(\underline{x}, t), t)$

— rom beskrivelse — fix punkt/laboratorie referanse;

$f(\underline{\xi}, t) = f(\underline{x}(\underline{\xi}, t), t)$

Euler's beskrivelse

— material beskrivelse — følger gitt material/fluid

Partikkel i rommet; Lagrange's

beskrivelse

Hva er endringen hos en fluid partikkel?

(Partikkel formulering → masse, momentum, energi ligningene osv)

$\frac{d}{dt} = \lim_{\Delta t \rightarrow 0} \left(\frac{\partial}{\partial t} \right)_x \equiv \left(\frac{\partial}{\partial t} \right)_x$
 endringen ved gitt rom punkt

$\frac{d}{dt} \equiv \left(\frac{\partial}{\partial t} \right)_{\xi}$
 endring med partikkel forflytning

→ Partikkel deriverte

Hastigheten ≡ partikkel deriverte av posisjonen til partikkelen

$\underline{u} = \frac{d\underline{x}(\underline{\xi})}{dt} = \frac{\partial \underline{x}_i}{\partial t}(\underline{\xi}_i, t)$, \hat{e}_i = individuell partikkel marker

vi får endringen av partikkel variablen

$\frac{df(\underline{\xi}, t)}{dt} = \frac{df(\underline{\xi}(\underline{x}, t), t)}{dt} = \left(\frac{\partial f}{\partial t} \right)_x + \frac{\partial f}{\partial x_i} \left(\frac{\partial x_i}{\partial t} \right) = \frac{Df}{Dt}$
 Kjerneregelen

$$\frac{Df}{Dt} = \frac{\partial f}{\partial t} + (\underline{u} \cdot \nabla) f$$

Partikkel deriverte (total deriverte, materiell deriverte)

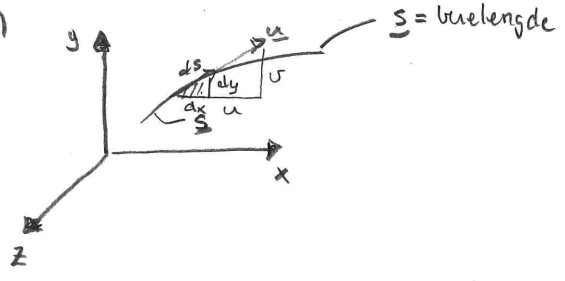
Aksellerasjonen av fluid partikke (momentum);

$\frac{D\underline{u}}{Dt} = \frac{\partial \underline{u}}{\partial t} + (\underline{u} \cdot \nabla) \underline{u}$
 lokal advektiv/konvektiv

— Partikkel deriverte kan gis av skalar, vektor, tensor kvantitet

i Strømlinjer (Snapshot)

≡ trajektorien til hastighetsfeltet (ved et gitt tid)



Langs en strømmlinje er tangenten $\frac{d\underline{x}}{ds} = \underline{u}(\underline{x}, t)$ (momentant tid; $t = \text{fikset}$)

buelengden erstatter tid

geometri $\rightarrow \frac{dx}{u} = \frac{dy}{v} = \frac{dz}{w} \equiv ds$; finner strømmlinjen ; ved å integrere.

(dos.) $\underline{u} \times d\underline{s} = 0$; ingen strømning på tvers av strømmlinjene

ii Partikkel linjer

≡ banen til en gitt partikkel for en gitt tidsperiode. ved $t=0, x_i = \xi_i$

$\frac{dx_i}{dt} = u$ med start verdi $t=0, x_i = \xi_i$; ← integrasjon gir partikkel banen i tid

Ved steady / stasjonær strømning ($\underline{u} = \underline{u}(\underline{x}), u_i = u_i(\underline{x}_i)$) strømmlinjen = partikkel banen

iii Streak lines (følger markør i tid og rom)

Forstå alle påvirkningene ved et punkt!

$\underline{x}(\underline{y}, \underline{z}, t)$
 ↓
 Posisjon ↓
 tid



t. eks. Plan strømning, $u = \frac{x}{1+t}, v = y, w = 0$

S.L. **i** $u = \frac{dx}{ds} = \frac{x}{1+t}, v = \frac{dy}{ds} = y$ ($t = \text{konstant}$)

$x = p_1 e^{s/(1+t)}, y = p_2 e^s, z = p_3$ ved Punkt p_1, p_2, p_3

P.L. **ii** $\frac{dx}{dt} = \frac{x}{1+t} \Rightarrow x_i(\xi, 0) = \xi_i \Rightarrow x = a_1(1+t)$
 $\frac{dy}{dt} = y \Rightarrow y = a_2 e^t$
 $z = a_3$

iii Partikkel ved tid s , plass \underline{y} ; bestemme hvor den kommer fra. $\underline{r}(\underline{y}, s)$

$\underline{r}_x = \frac{y_1}{1+s}, \underline{r}_y = y_2 e^{-s}, \underline{r}_z = z$

Streak lines \Rightarrow

$x = r_x(1+t) = y_1 \frac{1+t}{1+s}$
 $y = r_y e^t = y_2 e^{t-s}$
 $z = z$

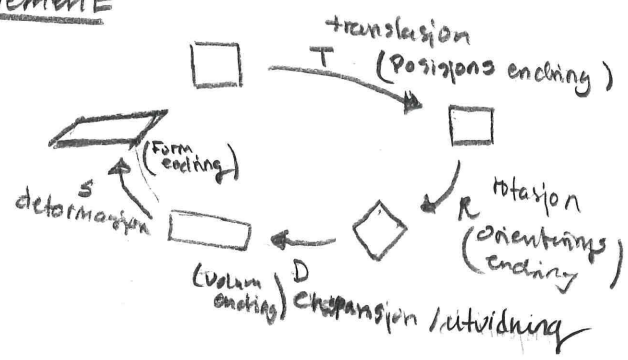
komplan alle oppskr.

Langs strømninger (tidsuavhengig strømning $\frac{\partial u}{\partial t} = 0$) får vi at endringen i f er

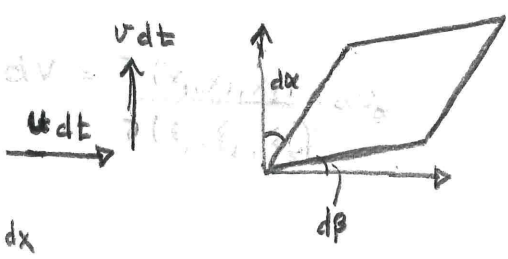
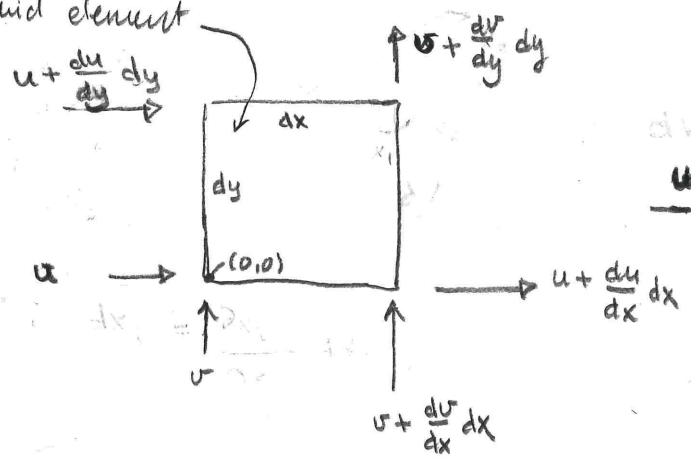
$$(\underline{u} \cdot \nabla) f = (|\underline{u}| \underline{e}_s \nabla f) = |\underline{u}| \frac{\partial f}{\partial s} = 0 \quad \underline{u} = |\underline{u}| \underline{e}_s$$

Generelle bevegelsen av fluid element

= Translasjon + Rot. + Dil. + shear



Fluid element



Liten rotasjon ($d\alpha, d\beta$ små) og $d\beta$;
 $d\alpha \approx \tan d\alpha \sim \frac{u(x,y+dy) - u(x,y)}{dy} dt \sim \frac{du}{dy} dt$
 $d\beta \approx \tan d\beta \sim \frac{v(x+dx,y) - v(x,y)}{dx} dt \sim \frac{dv}{dx} dt$

Deformasjons rate (shear rate) = endring i form
 = avvik fra \perp
 = $d\alpha + d\beta$

$$\Rightarrow d\alpha = \frac{du}{dy} dt, \quad d\beta = \frac{dv}{dx} dt$$

$$\frac{d\alpha}{dt} + \frac{d\beta}{dt} = \frac{\partial u}{\partial y} + \frac{\partial v}{\partial x} = 2\gamma \quad (\text{deformasjons rate})$$

Rotasjons rate? - Positiv mot klokken \curvearrowright
 (- gjennomsnittlig)

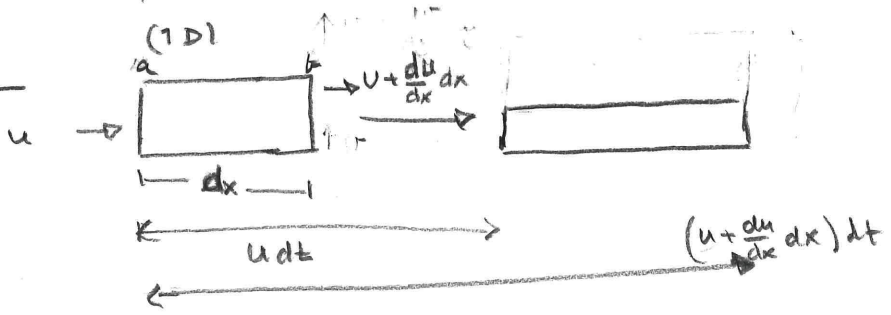
$$\frac{d\beta - d\alpha}{2 dt} = \frac{1}{2} \left(\frac{\partial v}{\partial x} - \frac{\partial u}{\partial y} \right) = \underline{\underline{\Omega}} = \frac{1}{2} \nabla \times \underline{u} = \frac{1}{2} \underline{\underline{\omega}} \quad (\text{vinkelhastighet} = \frac{1}{2} \text{ vortet})$$

Eks; $u = -\alpha x$
 $v = \alpha y$
 $w = 0$

$\gamma = \frac{\partial u}{\partial y} + \frac{\partial v}{\partial x} = 0 \rightarrow \Omega = -2\alpha$
 (ingen deformasjon) (roterende) \rightarrow fast vegg



Utvridning



Linje endringen $\rightarrow \frac{\Delta A}{A dt} = \frac{1}{dt} \frac{a'b' - ab}{A} = \frac{1}{dt} \frac{1}{dx} (dx + \frac{\partial u}{\partial x} dx dt - dx) = \frac{\partial u}{\partial x} = \frac{1}{dx} \frac{D dx}{Dt}$

Partikkel derivative.

Utvridningen for et volum $\rightarrow \frac{1}{dV} \frac{D dV}{Dt} = \frac{1}{dx} \frac{D(dx)}{Dt} + \frac{1}{dy} \frac{D(dy)}{Dt} + \frac{1}{dz} \frac{D(dz)}{Dt}$

$\frac{1}{dV} \frac{D dV}{Dt} = \frac{\partial u}{\partial x} + \frac{\partial v}{\partial y} + \frac{\partial w}{\partial z} = \nabla \cdot \underline{u}$

Gradienten av hastighetsfeltet - $\nabla \underline{u}$

$$\nabla \underline{u} = \begin{bmatrix} \frac{\partial u}{\partial x} & \frac{\partial v}{\partial x} & \frac{\partial w}{\partial x} \\ \frac{\partial u}{\partial y} & \frac{\partial v}{\partial y} & \frac{\partial w}{\partial y} \\ \frac{\partial u}{\partial z} & \frac{\partial v}{\partial z} & \frac{\partial w}{\partial z} \end{bmatrix} = \frac{1}{2} [\nabla \underline{u} + (\nabla \underline{u})^T] + \frac{1}{2} [\nabla \underline{u} - (\nabla \underline{u})^T]$$

= strain rate tensor + rotasjons tensor

= $\underline{\gamma} + \underline{\Omega}$

$\nabla \cdot (\nabla \underline{u}) = \nabla \cdot \underline{u}$

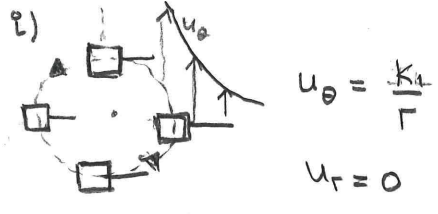
$\underline{\Omega} = \frac{1}{2} \underline{\omega} \times \underline{dx} = \frac{1}{2} \begin{bmatrix} 0 & -\omega_3 & \omega_2 \\ \omega_3 & 0 & -\omega_1 \\ -\omega_2 & \omega_1 & 0 \end{bmatrix}$

→ forklaring
ved \underline{x} fra rotasjonsaksen roterer en faststoff kropp $\underline{\Omega} \times \underline{x}$ og termen representerer relative rotasjonen av et element med vinkelhastighet ω .

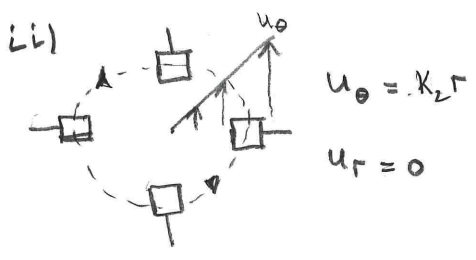
Hvordan tenke på virling?

virling \equiv rotasjonen av fluid element (orientering endring)
 \equiv vinkel hastighet (lokalt)

Eks:



- sirkulære strømlinjer
- ingen rotasjon $\underline{\omega} = 0$



- sirkulære strømlinjer
- rotasjon

$$\omega_z = (\nabla \times \underline{u})_z = \frac{1}{r} \left(\frac{\partial}{\partial r} (r u_\theta) \right) - \frac{1}{r} \frac{\partial u_r}{\partial \theta} \rightarrow \begin{cases} \text{i) } \omega_z = 0 \\ \text{ii) } \omega_z = 2 K_2 \end{cases}$$

Azimutal hastighet ikke tilstrekkelig for å få virling!
 Istede \rightarrow rotasjon av fluid element

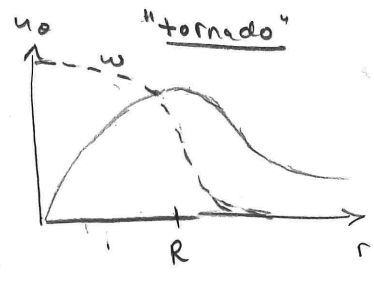
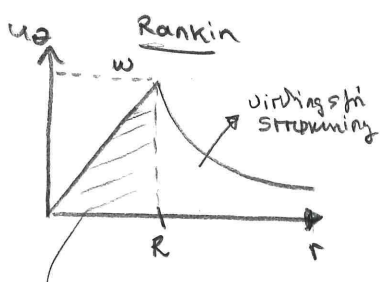
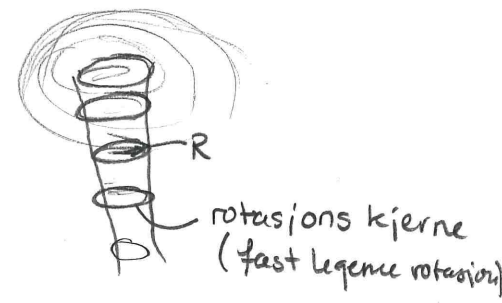
Rankine vortex - lokalt

Forenklet modell av vortex i væsker tornado osv.

Sette sammen (i) + (ii) = Rankine vortex
 $K_1 = \Omega$, $K_2 = \Omega R^2$; sylindriske koordinater

$$u_\theta = \begin{cases} \Omega r & r < R \text{ (ii)} \\ \frac{\Omega R^2}{r} & r > R \text{ (i)} \end{cases}$$

$u_r = u_z = 0$



Virkeligheten;
 \rightarrow liten virlingskjerne $\uparrow \omega$
 \rightarrow utenfor kjernen er strømlinjer virlingsfri $\underline{\omega} = \nabla \times \underline{u} = 0$
 kjernen $\rightarrow 0$, $\omega_z \neq 0$ kun i kjernepunkt

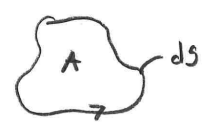
fast legeme rotasjon - klassisk løsning på Euler strømning!

Beskrivelse av fluid element;

Lokale størrelser; \underline{u} (Posisjon), $\underline{\omega} \equiv \nabla \times \underline{u}$ (orientering), $\nabla \cdot \underline{u}$ (størrelse), \underline{x} (form)

Globale størrelser;

sirkulasjon = $\int \nabla \times \underline{u} \, dA = \oint \underline{u} \, ds$



Konserverings lover!