

FORMELSAMMLING TIL STK1110

(Versjon av 23. november 2022)

1. Sannsynlighet

La $A, B, A_1, A_2, \dots, B_1, B_2, \dots$ være begivenheter, dvs. delmengder av et utfallsrom \mathcal{S}

a) Aksiomene:

Et sannsynlighetsmål P er en funksjon fra delmengder av utfallsrommet \mathcal{S} til de reelle tall som tilfredsstiller

$$P(A) \geq 0$$

$$P(\mathcal{S}) = 1$$

$$P\left(\bigcup_{i=1}^{\infty} A_i\right) = \sum_{i=1}^{\infty} P(A_i) \quad \text{hvis } A_i \cap A_j = \emptyset \text{ for } i \neq j$$

b) $P(\emptyset) = 0$

c) $P\left(\bigcup_{i=1}^k A_i\right) = \sum_{i=1}^k P(A_i)$ hvis $A_i \cap A_j = \emptyset$ for $i \neq j$

d) $P(A) = 1 - P(A')$

e) $P(A) \leq 1$

f) Betinget sannsynlighet:

$$P(A|B) = \frac{P(A \cap B)}{P(B)} \quad \text{hvis } P(B) > 0$$

g) Total sannsynlighet:

$$P(A) = \sum_{i=1}^k P(A|B_i)P(B_i) \quad \text{hvis } \bigcup_{i=1}^k B_i = \mathcal{S} \text{ og } B_i \cap B_j = \emptyset \text{ for } i \neq j$$

h) Bayes' setning:

$$P(B_j|A) = \frac{P(A|B_j)P(B_j)}{\sum_{i=1}^k P(A|B_i)P(B_i)} \quad \text{under samme betingelser som i g)}$$

i) A og B er uavhengige begivenheter hvis $P(A \cap B) = P(A)P(B)$

j) A_1, \dots, A_n er uavhengige begivenheter dersom

$$P(A_{i_1} \cap \dots \cap A_{i_k}) = P(A_{i_1})P(A_{i_2}) \cdots P(A_{i_k})$$

for alle delmengder av indeks i_1, i_2, \dots, i_k

k) Produktsetningen:

$$\begin{aligned} P(A_1 \cap \cdots \cap A_n) \\ = P(A_1)P(A_2|A_1)P(A_3|A_1 \cap A_2) \cdots P(A_n|A_1 \cap A_2 \cap \cdots \cap A_{n-1}) \end{aligned}$$

2. Kombinatorikk

- a) To operasjoner som kan gjøres på henholdsvis n og m måter kan kombineres på $n \cdot m$ måter.
- b) Antall ordnede utvalg med tilbakelegging av r elementer fra en mengde med n elementer er n^r
- c) Antall ordnede utvalg uten tilbakelegging av r elementer fra en mengde med n elementer er $n(n-1)\cdots(n-r+1)$
- d) Antall måter n elementer kan ordnes i rekkefølge på (permutteres) er $n! = 1 \cdot 2 \cdot 3 \cdots (n-1) \cdot n$
- e) Antall ikke-ordnede utvalg av r elementer fra en mengde med n elementer er

$$\binom{n}{r} = \frac{n(n-1)\cdots(n-r+1)}{r!} = \frac{n!}{r!(n-r)!}$$

3. Sannsynlighetsfordelinger

- a) For en stokastisk variabel X (diskret eller kontinuerlig) er den kumulative fordelingsfunksjonen $F(x) = P(X \leq x)$
- b) For en diskret stokastisk variabel X som kan anta verdiene x_1, x_2, x_3, \dots har vi

$$\begin{aligned} p(x_j) &= P(X = x_j) \\ F(x) &= \sum_{x_j \leq x} p(x_j) \end{aligned}$$

Betingelsene for at $p(x_j)$ skal være en punktsannsynlighet er

$$\begin{aligned} p(x_j) &\geq 0 \quad \text{for alle } j \\ \sum_j p(x_j) &= 1 \end{aligned}$$

- c) For en kontinuerlig stokastisk variabel X har vi

$$\begin{aligned} P(a \leq X \leq b) &= \int_a^b f(x)dx \\ F(x) &= \int_{-\infty}^x f(u)du \\ f(x) &= F'(x) \end{aligned}$$

Betingelsene for at $f(x)$ skal være en sannsynlighetstetthet er

$$\begin{aligned} f(x) &\geq 0 \\ \int_{-\infty}^{\infty} f(x)dx &= 1 \end{aligned}$$

- d) For to stokastiske variabler X og Y (diskrete eller kontinuerlige) er den simultane kumulative fordelingsfunksjonen $F(x, y) = P(X \leq x, Y \leq y)$
- e) For diskrete stokastiske variabler X og Y som kan anta henholdsvis verdiene x_1, x_2, \dots og y_1, y_2, \dots har vi

$$\begin{aligned} p(x_i, y_j) &= P(X = x_i, Y = y_j) \\ F(x, y) &= \sum_{x_i \leq x} \sum_{y_j \leq y} p(x_i, y_j) \end{aligned}$$

Betingelsene for at $p(x_i, y_j)$ skal være en simultan punktsannsynlighet er analoge til betingelsene i b)

- f) For kontinuerlige stokastiske variabler X og Y har vi

$$\begin{aligned} P((X, Y) \in A) &= \int \int_A f(u, v) dv du \\ F(x, y) &= \int_{-\infty}^x \int_{-\infty}^y f(u, v) dv du \\ f(x, y) &= \frac{\partial^2 F(x, y)}{\partial x \partial y} \end{aligned}$$

Betingelsene for at $f(x, y)$ skal være en simultan sannsynlighetstetthet er analoge til betingelsene i c)

- g) Marginale punktsannsynligheter:

$$\begin{aligned} p_X(x_i) &= \sum_j p(x_i, y_j) && \text{(for } X\text{)} \\ p_Y(y_j) &= \sum_i p(x_i, y_j) && \text{(for } Y\text{)} \end{aligned}$$

- h) Marginale sannsynlighetstettheter:

$$\begin{aligned} f_X(x) &= \int_{-\infty}^{\infty} f(x, y) dy && \text{(for } X\text{)} \\ f_Y(y) &= \int_{-\infty}^{\infty} f(x, y) dx && \text{(for } Y\text{)} \end{aligned}$$

i) Uavhengighet:

De stokastiske variablene X og Y er uavhengige dersom

$$\begin{aligned} p(x_i, y_j) &= p_X(x_i)p_Y(y_j) && \text{(diskret)} \\ f(x, y) &= f_X(x)f_Y(y) && \text{(kontinuerlig)} \end{aligned}$$

j) Betingete punktsannsynligheter:

$$\begin{aligned} p_{X|Y}(x_i|y_j) &= \frac{p(x_i, y_j)}{p_Y(y_j)} && \text{(for } X \text{ gitt } Y = y_j\text{)} \\ p_{Y|X}(y_j|x_i) &= \frac{p(x_i, y_j)}{p_X(x_i)} && \text{(for } Y \text{ gitt } X = x_i\text{)} \end{aligned}$$

Det forutsettes at $p_Y(y_j) > 0$ og $p_X(x_i) > 0$, henholdsvis. De betingete punktsannsynlighetene kan behandles som vanlige punktsannsynligheter.

k) Betingete sannsynlighetstettheter:

$$\begin{aligned} f_{X|Y}(x|y) &= \frac{f(x, y)}{f_Y(y)} && \text{(for } X \text{ gitt } Y = y\text{)} \\ f_{Y|X}(y|x) &= \frac{f(x, y)}{f_X(x)} && \text{(for } Y \text{ gitt } X = x\text{)} \end{aligned}$$

Det forutsettes at $f_Y(y) > 0$ og $f_X(x) > 0$, henholdsvis. De betingete sannsynlighetstetthetene kan behandles som vanlige sannsynlighetstettheter.

4. Forventning

a) Forventningsverdien til en stokastisk variabel X er definert ved

$$\begin{aligned} E(X) &= \sum_j x_j p(x_j) && \text{(diskret)} \\ E(X) &= \int_{-\infty}^{\infty} x f(x) dx && \text{(kontinuerlig)} \end{aligned}$$

b) For en reell funksjon $g(X)$ av en stokastisk variabel X er

$$\begin{aligned} E[g(X)] &= \sum_j g(x_j)p(x_j) && \text{(diskret)} \\ E[g(X)] &= \int_{-\infty}^{\infty} g(x)f(x)dx && \text{(kontinuerlig)} \end{aligned}$$

c) $E(a + bX) = a + bE(X)$

d) For en reell funksjon $g(X, Y)$ av to stokastiske variabler X og Y er

$$\mathbb{E}[g(X, Y)] = \sum_i \sum_j g(x_i, y_j) p(x_i, y_j) \quad (\text{diskret})$$

$$\mathbb{E}[g(X, Y)] = \int_{-\infty}^{\infty} \int_{-\infty}^{\infty} g(x, y) f(x, y) dy dx \quad (\text{kontinuerlig})$$

e) Hvis X og Y er uavhengige er $\mathbb{E}[g(X)h(Y)] = \mathbb{E}[g(X)] \cdot \mathbb{E}[h(Y)]$

f) Hvis X og Y er uavhengige er $\mathbb{E}(XY) = \mathbb{E}(X) \cdot \mathbb{E}(Y)$

g) $\mathbb{E}\left(a + \sum_{i=1}^n b_i X_i\right) = a + \sum_{i=1}^n b_i \mathbb{E}(X_i)$

h) Betinget forventning:

$$\mathbb{E}(Y|X = x_i) = \sum_j y_j p_{Y|X}(y_j|x_i) \quad (\text{diskret})$$

$$\mathbb{E}(Y|X = x) = \int_{-\infty}^{\infty} y f_{Y|X}(y|x) dy \quad (\text{kontinuerlig})$$

5. Varians og standardavvik

a) Variansen og standardavviket til en stokastisk variabel X er definert ved

$$\begin{aligned} V(X) &= \mathbb{E}[(X - \mu)^2] \\ \text{sd}(X) &= \sqrt{V(X)} \end{aligned}$$

b) $V(X) = \mathbb{E}(X^2) - (\mathbb{E}(X))^2$

c) $V(a + bX) = b^2 V(X)$

d) Hvis X_1, \dots, X_n er uavhengige har vi

$$V\left(a + \sum_{i=1}^n b_i X_i\right) = \sum_{i=1}^n b_i^2 V(X_i)$$

e)

$$V\left(a + \sum_{i=1}^n b_i X_i\right) = \sum_{i=1}^n b_i^2 V(X_i) + \sum_{i=1}^n \sum_{j \neq i} b_i b_j \text{Cov}(X_i, X_j)$$

f) Chebyshevs ulikhet:

La X være en stokastisk variabel med $\mu = \mathbb{E}(X)$ og $\sigma^2 = V(X)$.

For alle $k > 0$ har vi

$$P(|X - \mu| > k\sigma) \leq \frac{1}{k^2}$$

6. Kovarians og korrelasjon

- a) La X og Y være stokastiske variabler med $\mu_X = E(X)$, $\sigma_X^2 = V(X)$, $\mu_Y = E(Y)$ og $\sigma_Y^2 = V(Y)$. Da er kovariansen og korrelasjonen til X og Y definert ved

$$\text{Cov}(X, Y) = E[(X - \mu_X)(Y - \mu_Y)]$$

$$\rho = \text{Corr}(X, Y) = \frac{\text{Cov}(X, Y)}{\sigma_X \sigma_Y}$$

- b) $\text{Cov}(X, X) = V(X)$
- c) $\text{Cov}(X, Y) = E(XY) - E(X)E(Y)$
- d) X, Y uavhengige $\Rightarrow \text{Cov}(X, Y) = 0$
- e)
- $$\text{Cov} \left(a + \sum_{i=1}^n b_i X_i, c + \sum_{j=1}^m d_j Y_j \right) = \sum_{i=1}^n \sum_{j=1}^m b_i d_j \text{Cov}(X_i, Y_j)$$
- f) $-1 \leq \text{Corr}(X, Y) \leq 1$ og $\text{Corr}(X, Y) = \pm 1$ hvis det finnes to tall a, b slik at $Y = a + bX$ (bortsett, eventuelt, på et område med sannsynlighet 0)

7. Momentgenererende funksjoner

- a) For en stokastisk variabel X (diskret eller kontinuerlig) er den momentgenererende funksjonen $M_X(t) = E(e^{tX})$
- b) Hvis den momentgenererende funksjonen $M_X(t)$ eksisterer for t i et åpent intervall som inneholder null, så bestemmer den entydig fordelingen til X
- c) Hvis den momentgenererende funksjonen $M_X(t)$ eksisterer for t i et åpent intervall som inneholder null, så eksisterer alle momenter til X , og vi kan finne det r -te momentet ved $E(X^r) = M_X^{(r)}(0)$
- d) $M_{a+bX}(t) = e^{at} M_X(bt)$
- e) Hvis X og Y er uavhengige er $M_{X+Y}(t) = M_X(t)M_Y(t)$

8. Noen diskrete sannsynlighetsfordelinger

- a) Binomisk fordeling:

Punktsannsynlighet: $P(X = k) = \binom{n}{k} p^k (1-p)^{n-k}$ $k = 0, 1, \dots, n$

Momentgenererende funksjon : $M_X(t) = (1-p + pe^t)^n$

Forventning: $E(X) = np$

Varians : $V(X) = np(1 - p)$

Tilnærmelse 1: $Z = \frac{X - np}{\sqrt{np(1 - p)}}$ er tilnærmet standard normalfordelt
når np og $n(1 - p)$ begge er tilstrekkelig store (minst 10)

Tilnærmelse 2: X er tilnærmet Poisson fordelt med parameter $\lambda = np$
når n er stor og p er liten

Addisjonsregel: $X \sim \text{binomisk } (n, p)$, $Y \sim \text{binomisk } (m, p)$
og X, Y uavhengige $\Rightarrow X + Y \sim \text{binomisk } (n + m, p)$

b) Geometrisk fordeling:

Punktsannsynlighet: $P(X = k) = (1 - p)^{k-1}p$ $k = 1, 2, \dots$

Momentgenererende funksjon : $M_X(t) = e^t p / [1 - (1 - p)e^t]$

Forventning: $E(X) = 1/p$

Varians: $V(X) = (1 - p)/p^2$

Addisjonsregel: Hvis X er geometrisk fordelt med sannsynlighet p så er
 $X - 1$ negativt binomisk $(1, p)$. Derfor hvis X og Y er
geometrisk fordelte med samme p og uavhengige så er
 $X + Y - 2$ negativt binomisk $(2, p)$

c) Negativ binomisk fordeling:

Punktsannsynlighet: $P(X = k) = \binom{k+r-1}{r-1} p^r (1-p)^k$ $k = 0, 1, 2, \dots$

Momentgenererende funksjon : $M_X(t) = \{p/[1 - (1 - p)e^t]\}^r$

Forventning: $E(X) = r(1 - p)/p$

Varians: $V(X) = r(1 - p)/p^2$

Addisjonsregel: $X \sim \text{negativ binomisk } (r_1, p)$,
 $Y \sim \text{negativt binomisk } (r_2, p)$
og X, Y uavhengige
 $\Rightarrow X + Y \sim \text{negativt binomisk } (r_1 + r_2, p)$

d) Hypergeometrisk fordeling:

Punktsannsynlighet: $P(X = k) = \frac{\binom{M}{k} \binom{N-M}{n-k}}{\binom{N}{n}}$

Forventning: $E(X) = n \cdot \frac{M}{N}$

Varians: $V(X) = n \frac{M}{N} \left(1 - \frac{M}{N}\right) \frac{N-n}{N-1}$

Tilnærmelse: X er tilnærmet binomisk $(n, \frac{M}{N})$ når n er mye mindre enn N

e) Poisson-fordelingen:

Punktsannsynlighet: $P(X = k) = \frac{\lambda^k}{k!} e^{-\lambda} \quad k = 0, 1, \dots$

Momentgenererende funksjon : $M_X(t) = e^{\lambda(e^t - 1)}$

Forventning: $E(X) = \lambda$

Varians: $V(X) = \lambda$

Tilnærmelse: $Z = \frac{X - \lambda}{\sqrt{\lambda}}$ er tilnærmet standard normalfordelt
når λ er tilstrekkelig stor (minst 10)

Addisjonsregel: $X \sim \text{Poisson } (\lambda_1), \quad Y \sim \text{Poisson } (\lambda_2)$
og X, Y uavhengige $\Rightarrow X + Y \sim \text{Poisson } (\lambda_1 + \lambda_2)$

e) Multinomisk fordeling:

Punktsannsynlighet: $P(N_1 = n_1, \dots, N_r = n_r) = \frac{n!}{n_1! \dots n_r!} p_1^{n_1} \cdots p_r^{n_r}$
Her er $\sum_{i=1}^r p_i = 1$ og $\sum_{i=1}^r n_i = n$

Marginalfordeling: $N_i \sim \text{binomisk } (n, p_i)$

9. Noen kontinuerlige sannsynlighetsfordelinger

a) Normalfordelingen:

Tetthet: $f(x) = \frac{1}{\sqrt{2\pi}\sigma} e^{-(x-\mu)^2/2\sigma^2} \quad -\infty < x < \infty$

Momentgenererende funksjon : $M_X(t) = e^{\mu t} e^{\sigma^2 t^2/2}$

Forventning: $E(X) = \mu$

Varians: $V(X) = \sigma^2$

Transformasjon: $X \sim N(\mu, \sigma^2) \Rightarrow a + bX \sim N(a + b\mu, b^2\sigma^2)$
 $X \sim N(\mu, \sigma^2) \Rightarrow Z = \frac{X - \mu}{\sigma} \sim N(0, 1)$

Addisjonsregel: $X \sim N(\mu_X, \sigma_X^2), \quad Y \sim N(\mu_Y, \sigma_Y^2), \quad X, Y$ uavhengige
 $\Rightarrow X + Y \sim N(\mu_X + \mu_Y, \sigma_X^2 + \sigma_Y^2)$

b) Eksponentialfordelingen:

Tetthet: $f(x) = \lambda e^{-\lambda x} \quad x > 0$

Momentgenererende funksjon : $M_X(t) = \lambda / (\lambda - t)$ for $t < \lambda$

Forventning: $E(X) = 1/\lambda$

Varians: $V(X) = 1/\lambda^2$

Addisjonsregel: $X \sim \exp(\lambda), \quad Y \sim \exp(\lambda), \quad X$ og Y uavhengige
 $\Rightarrow X + Y \sim \text{gamma}(2, 1/\lambda)$

c) Gammafordelingen:

Tetthet: $f(x) = \frac{1}{\beta^\alpha \Gamma(\alpha)} x^{\alpha-1} e^{-x/\beta} \quad x > 0$

Gammafunksjonen: $\Gamma(\alpha) = \int_0^\infty u^{\alpha-1} e^{-u} du$

$$\Gamma(\alpha + 1) = \alpha \Gamma(\alpha)$$

$$\Gamma(n) = (n-1)! \text{ når } n \text{ er et helt tall}$$

$$\Gamma(1/2) = \sqrt{\pi}, \quad \Gamma(1) = 1$$

Momentgenererende funksjon : $M_X(t) = [1/(1 - \beta t)]^\alpha$

Forventning: $E(X) = \alpha\beta$

Varians: $V(X) = \alpha\beta^2$

Addisjonsregel: $X \sim \text{gamma}(\alpha, \beta), \quad Y \sim \text{gamma}(\delta, \beta),$
 $X \text{ og } Y \text{ uavhengige} \Rightarrow X + Y \sim \text{gamma}(\alpha + \delta, \beta)$

d) Kji-kvadratfordelingen:

Tetthet: $f(u) = \frac{1}{2^{n/2} \Gamma(n/2)} u^{(n/2)-1} e^{-u/2} \quad u > 0$

n er antall frihetsgrader

Forventning: $E(U) = n$

Varians: $V(U) = 2n$

Addisjonsregel: $U \sim \chi_n^2, V \sim \chi_m^2, U \text{ og } V \text{ uavhengige}$
 $\Rightarrow U + V \sim \chi_{n+m}^2$

Resultat: $Z \sim N(0, 1) \Rightarrow Z^2 \sim \chi_1^2$

e) Students t-fordeling:

Tetthet: $f(t) = \frac{\Gamma[(n+1)/2]}{\sqrt{n\pi}\Gamma(n/2)} (1 + \frac{t^2}{n})^{-(n+1)/2} \quad -\infty < t < \infty$
 n er antall frihetsgrader

Forventning: $E(T) = 0 \quad (n \geq 2)$

Varians: $V(T) = n/(n-2) \quad (n \geq 3)$

Resultat: $Z \sim N(0, 1), \quad U \sim \chi_n^2, \quad Z, U \text{ uavhengige} \Rightarrow Z/\sqrt{U/n} \sim t_n$

f) Binormal fordeling:

Tetthet:

$$f(x, y) = \frac{1}{2\pi\sigma_X\sigma_Y\sqrt{1-\rho^2}} \exp \left\{ -\frac{1}{2(1-\rho^2)} \left[\frac{(x-\mu_X)^2}{\sigma_X^2} + \frac{(y-\mu_Y)^2}{\sigma_Y^2} - 2\rho \frac{(x-\mu_X)(y-\mu_Y)}{\sigma_X\sigma_Y} \right] \right\}$$

Marginalfordeling: $X \sim N(\mu_X, \sigma_X^2), \quad Y \sim N(\mu_Y, \sigma_Y^2)$

Korrelasjon: $\text{Corr}(X, Y) = \rho$

Betinget fordeling: Gitt $X = x$ er Y normalfordelt med
forventning $E(Y|X = x) = \mu_Y + \rho \frac{\sigma_Y}{\sigma_X} (x - \mu_X)$
og varians $V(Y|X = x) = \sigma_Y^2 (1 - \rho^2)$

10. Transformasjoner av kontinuerlige stokastiske variabler

- a) Anta at X har sannsynlighetstetthet $f(x)$ og la $Y = u(X)$, der u er deriverbar og strengt monoton (vosende eller avtagende). La v være den inverse funksjonen til u , slik at $X = v(Y)$. Da er sannsynlighetstettheten til Y gitt ved

$$g(y) = f(v(y))|v'(y)|$$

- b) Anta at (X_1, X_2) har simultantetthet $f(x_1, x_2)$. La

$$(Y_1, Y_2) = [u_1(X_1, X_2), u_2(X_1, X_2)]$$

være en en-entydig transformasjon av X_i -ene, og uttrykk X_i -ene ved Y_i -ene som

$$(X_1, X_2) = [v_1(Y_1, Y_2), v_2(Y_1, Y_2)]$$

Da er den simultane tettheten til (Y_1, Y_2) gitt ved

$$g(y_1, y_2) = f(v_1(y_1, y_2), v_2(y_1, y_2)) \left| \frac{\partial(x_1, x_2)}{\partial(y_1, y_2)} \right|$$

der

$$\frac{\partial(x_1, x_2)}{\partial(y_1, y_2)} = \frac{\partial x_1}{\partial y_1} \frac{\partial x_2}{\partial y_2} - \frac{\partial x_2}{\partial y_1} \frac{\partial x_1}{\partial y_2}$$

er Jacobi-determinanten

11. Momentmetoden

Anta at X_1, \dots, X_n er uavhengige stokastiske variabler med tetthet/punktsannsynlighet som avhenger av parameterene $\theta_1, \dots, \theta_m$. Da er

$$\mu_k(\theta_1, \dots, \theta_m) = E(X^k)$$

det k -te teoretiske momentet og

$$\frac{1}{n} \sum_{i=1}^n X_i^k$$

er det k -te empiriske momentet. Momentestimatene er de verdiene av $\theta_1, \dots, \theta_m$ som gjør at de m første teoretiske og empiriske momentene blir like. Momentestimatene er dermed løsningen av likningene

$$\mu_k(\theta_1, \dots, \theta_m) = \frac{1}{n} \sum_{i=1}^n X_i^k$$

for $k = 1, \dots, m$.

12. Maksimum likelihood-metoden

Anta at X_1, X_2, \dots, X_n er uavhengige og identisk fordelte med tetthet/punktsannsynlighet $f(x|\theta)$ som avhenger av én parameter θ . Vi antar at $f(x|\theta)$ tilfredsstiller visse regularitetsbetingelser.

- a) Gitt observerte verdier $X_i = x_i; i = 1, \dots, n$; er likelihood-funksjonen $L(\theta) = \prod_{i=1}^n f(x_i|\theta)$ og log-likelihood-funksjonen $\ell(\theta) = \log L(\theta)$.
- b) Maksimum likelihood-*estimatet* er den verdien av θ som maksimerer $L(\theta)$ eller ekvivalent maksimerer $\ell(\theta)$. Hvis vi erstatter de observerte x_i -ene med de stokastiske X_i -ene, får vi maksimum likelihood-*estimatoren*.
- c) Maksimum likelihood-estimatet $\hat{\theta}$ er løsning av ligningen $s(\theta) = 0$, der $s(\theta) = (\partial/\partial\theta)\ell(\theta)$ er score-funksjonen.
- d) Fisher-informasjonen i én observasjon er

$$I(\theta) = V\left(\frac{\partial}{\partial\theta} \ln f(X|\theta)\right) = -E\left(\frac{\partial^2}{\partial\theta^2} \ln f(X|\theta)\right)$$

og informasjonen i hele utvalget er $I_n(\theta) = nI(\theta)$.

- e) Når vi har “tilstrekkelig mye” data, er $\hat{\theta}$ tilnærmet normalfordelt med forventning θ og varians $1/[nI(\theta)]$.

13. Ett normalfordelt utvalg

Hvis X_1, X_2, \dots, X_n er uavhengige og $N(\mu, \sigma^2)$ -fordelte så har vi at:

- a) $\bar{X} = \frac{1}{n} \sum_{i=1}^n X_i$ og $S^2 = \frac{1}{n-1} \sum_{i=1}^n (X_i - \bar{X})^2$ er uavhengige
- b) $\bar{X} \sim N(\mu, \sigma^2/n)$
- c) $(n-1)S^2/\sigma^2 \sim \chi_{n-1}^2$
- d) $\frac{\bar{X}-\mu}{S/\sqrt{n}} \sim t_{n-1}$

14. To normalfordelte utvalg

La X_1, X_2, \dots, X_m være uavhengige og $N(\mu_1, \sigma^2)$ -fordelte, og Y_1, Y_2, \dots, Y_n uavhengige og $N(\mu_2, \sigma^2)$ -fordelte. De to utvalgene er uavhengige av hverandre. La \bar{X} og S_1^2 være definert i henhold til 13a) for X_i -ene og la \bar{Y} og S_2^2 være definert tilsvarende for Y_i -ene. Da har vi at:

- a) $S_p^2 = [(m-1)S_1^2 + (n-1)S_2^2]/(m+n-2)$ er en vektet estimator for σ^2
- b) $\bar{X} - \bar{Y} \sim N(\mu_1 - \mu_2, \sigma^2(\frac{1}{m} + \frac{1}{n}))$

c) $(m + n - 2)S_p^2/\sigma^2 \sim \chi_{m+n-2}^2$

d) $\frac{\bar{X} - \bar{Y} - (\mu_1 - \mu_2)}{S_p \sqrt{\frac{1}{m} + \frac{1}{n}}} \sim t_{m+n-2}$

15. Enveis variansanalyse

Anta at $X_{ij} = \mu + \alpha_i + \epsilon_{ij}$; $j = 1, 2, \dots, J$; $i = 1, 2, \dots, I$; der ϵ_{ij} -ene er uavhengige og $N(0, \sigma^2)$ -fordelte og $\sum_{i=1}^I \alpha_i = 0$. Da har vi at:

- a) Den totale kvadratsummen $SST = \sum_{i=1}^I \sum_{j=1}^J (X_{ij} - \bar{X}_{..})^2$ kan skrives som $SST = SSE + SSTR$, der

$SSE = \sum_{i=1}^I \sum_{j=1}^J (X_{ij} - \bar{X}_{..})^2$ er kvadratsummen for feil eller kvadratsummen innen ("within") grupper,

$SSTR = J \sum_{i=1}^I (\bar{X}_i - \bar{X}_{..})^2$ er kvadratsummen for behandling eller kvadratsummen mellom ("between") grupper.

- b) SSE og SSTR er uavhengige.

- c) $MSE = SSE/[I(J-1)]$ er en forventningsrett estimator for σ^2 .
 SSE/σ^2 er kji-kvadratfordelt med $I(J-1)$ frihetsgrader.

- d) Hvis alle α_i -ene er lik null, er $SSTR/\sigma^2$ kji-kvadratfordelt med $I-1$ frihetsgrader.

- e) Hvis alle α_i -ene er lik null, er $F = \frac{SSTR/(I-1)}{SSE/[I(J-1)]}$ F-fordelt med $I-1$ og $I(J-1)$ frihetsgrader

16. Regresjonsanalyse

Anta at $Y_i = \beta_0 + \beta_1 x_i + \epsilon_i$; $i = 1, 2, \dots, n$; hvor x_i -ene er kjente tall og ϵ_i -ene er uavhengige og $N(0, \sigma^2)$ -fordelte. Da har vi at:

- a) Minste kvadraters estimatorer for β_0 og β_1 er

$$\hat{\beta}_0 = \bar{Y} - \hat{\beta}_1 \bar{x} \quad \text{og} \quad \hat{\beta}_1 = \frac{\sum_{i=1}^n (x_i - \bar{x})(Y_i - \bar{Y})}{\sum_{i=1}^n (x_i - \bar{x})^2}$$

- b) Estimatorene i a) er normalfordelte og forventningsrette, og

$$V(\hat{\beta}_0) = \frac{\sigma^2 \sum_{i=1}^n x_i^2}{n \sum_{i=1}^n (x_i - \bar{x})^2} \quad \text{og} \quad V(\hat{\beta}_1) = \frac{\sigma^2}{\sum_{i=1}^n (x_i - \bar{x})^2}$$

- c) La $SSE = \sum_{i=1}^n (Y_i - \hat{\beta}_0 - \hat{\beta}_1 x_i)^2$. Da er $S^2 = SSE/(n-2)$ en forventningsrett estimator for σ^2 , og $(n-2)S^2/\sigma^2 \sim \chi_{n-2}^2$

17. Multippel lineær regresjon

Anta at $Y_i = \beta_0 + \beta_1 x_{i1} + \cdots + \beta_k x_{ik} + \epsilon_i$; $i = 1, 2, \dots, n$; der x_{ij} -ene er kjente tall og ϵ_i -ene er uavhengige og $N(0, \sigma^2)$ -fordelte. På matriseform kan vi skrive modellen som $\mathbf{Y} = \mathbf{X}\boldsymbol{\beta} + \boldsymbol{\epsilon}$, der $\mathbf{Y} = (Y_1, \dots, Y_n)'$, $\boldsymbol{\epsilon} = (\epsilon_1, \dots, \epsilon_n)'$ og $\boldsymbol{\beta} = (\beta_0, \dots, \beta_k)'$ er henholdsvis n -, n - og $(k+1)$ -dimensjonale vektorer, og $\mathbf{X} = \{x_{ij}\}$ (med $x_{i0} = 1$) er en $n \times (k+1)$ -dimensjonal matrise. Vi har at:

- a) Minste kvadraters estimator for $\boldsymbol{\beta}$ er $\hat{\boldsymbol{\beta}} = (\mathbf{X}'\mathbf{X})^{-1}\mathbf{X}'\mathbf{Y}$.
- b) La $\hat{\boldsymbol{\beta}} = (\hat{\beta}_0, \dots, \hat{\beta}_k)'$. Da er $\hat{\beta}_j$ -ene normalfordelte og forventningsrette, og

$$V(\hat{\beta}_j) = \sigma^2 c_{jj} \quad \text{og} \quad \text{Cov}(\hat{\beta}_j, \hat{\beta}_l) = \sigma^2 c_{jl}$$

der c_{jl} er element (j, l) i $(k+1) \times (k+1)$ matrisen $\mathbf{C} = (\mathbf{X}'\mathbf{X})^{-1}$.

- c) La $\hat{Y}_i = \hat{\beta}_0 + \hat{\beta}_1 x_{i1} + \cdots + \hat{\beta}_k x_{ik}$, og sett $SSE = \sum_{i=1}^n (Y_i - \hat{Y}_i)^2$. Da er $S^2 = SSE/[n-(k+1)]$ en forventningsrett estimator for σ^2 og $[n-(k+1)]S^2/\sigma^2 \sim \chi^2_{n-(k+1)}$. Videre er S^2 og $\hat{\boldsymbol{\beta}}$ uavhengige.
- e) La $S_{\hat{\beta}_j}^2$ være den varianseestimatoren for $\hat{\beta}_j$ vi får ved å erstatte σ^2 med S^2 i formelen for $V(\hat{\beta}_j)$ i punkt b). Da er $(\hat{\beta}_j - \beta_j)/S_{\hat{\beta}_j} \sim t_{n-(k+1)}$.

18. Sign-test og -konfidensintervall

Anta at x_1, \dots, x_n er observasjoner av de stokastiske variablene X_1, \dots, X_n , som er uavhengig identisk fordelt fra en kontinuerlig fordeling.

- a) La $Y_i = X_{(i)}$, der $X_{(1)} \leq \dots \leq X_{(n)}$. Et $(1 - \alpha) \cdot 100\%$ konfidensintervall for $100p\%$ -persentilen η_p ($0 < p < 1$) oppnås da ved å finne r og s slik at $P(Y_r \leq \eta_p \leq Y_s) = \sum_{k=r}^{s-1} \binom{n}{k} p^k (1-p)^{n-k} \geq 1 - \alpha$ kommer nærmest mulig $1 - \alpha$.
- b) For hypotesetester vedrørende medianen $\tilde{\mu}$ til X_i , omformulér til hypotesetest vedrørende $p = P(X_i > \tilde{\mu}_0)$ med testobservator $T = \sum_{i=1}^n I(X_i > \tilde{\mu}_0)$, der $T \sim Bin(n, 0.5)$ når $p = 0.5$:
 - $H_0 : \tilde{\mu} \leq \tilde{\mu}_0$ mot $H_a : \tilde{\mu} > \tilde{\mu}_0$:
test $H_0 : p \leq 0.5$ mot $H_a : p > 0.5$.
 - $H_0 : \tilde{\mu} \geq \tilde{\mu}_0$ mot $H_a : \tilde{\mu} < \tilde{\mu}_0$:
test $H_0 : p \geq 0.5$ mot $H_a : p < 0.5$.
 - $H_0 : \tilde{\mu} = \tilde{\mu}_0$ mot $H_a : \tilde{\mu} \neq \tilde{\mu}_0$:
test $H_0 : p = 0.5$ mot $H_a : p \neq 0.5$.

19. Wilcoxon signed rank-test og -konfidensintervall

Anta at x_1, \dots, x_n er observasjoner av de stokastiske variablene X_1, \dots, X_n , som er uavhengig identisk fordelt fra en symmetrisk, kontinuerlig fordeling

- a) Anta at vi vil teste hypoteser knyttet til medianen $\tilde{\mu}$ til X_i , med $\tilde{\mu}_0$ som nullverdi i testen, dvs. en av

$$H_0 : \tilde{\mu} \leq \tilde{\mu}_0 \text{ mot } H_a : \tilde{\mu} > \tilde{\mu}_0$$

$$H_0 : \tilde{\mu} \geq \tilde{\mu}_0 \text{ mot } H_a : \tilde{\mu} < \tilde{\mu}_0$$

$$H_0 : \tilde{\mu} = \tilde{\mu}_0 \text{ mot } H_a : \tilde{\mu} \neq \tilde{\mu}_0.$$

La så R_1, \dots, R_n være rangene til $|X_1 - \tilde{\mu}_0|, \dots, |X_n - \tilde{\mu}_0|$. Da bruker vi testobservatoren $S_+ = \sum_{i=1}^n I(X_i - \tilde{\mu}_0 > 0) \cdot R_i$.

- b) For store utvalg ($n > 20$), er $S_+ \stackrel{\text{tiln.}}{\sim} N\left(\frac{n(n+1)}{4}, \frac{n(n+1)(2n+1)}{24}\right)$ når $\tilde{\mu} = \tilde{\mu}_0$.

- c) For å finne et $(1 - \alpha) \cdot 100\%$ konfidensintervall for $\tilde{\mu}$, beregn Walsh-snittene $\bar{x}_1, \dots, \bar{x}_{n(n+1)/2}$, som $(x_i + x_j)/2$, $i = 1, \dots, n$, $j = 1, \dots, i$, og sortér dem i voksende rekkefølge $\bar{x}_{(1)} \leq \dots \leq \bar{x}_{(n(n+1)/2)}$. Et $(1 - \alpha) \cdot 100\%$ konfidensintervall for $\tilde{\mu}$ gitt ved

$$(\bar{x}_{(n(n+1)/2)-c+1}, \bar{x}_{(c)}) ,$$

der c er slik at $H_0 : \tilde{\mu} = \tilde{\mu}_0$ forkastes til fordel for $H_a : \tilde{\mu} \neq \tilde{\mu}_0$ ved signifikansnivå α dersom $S_+ \geq c$ eller $S_+ \leq n(n+1)/2 - c$.

20. Bayesiansk inferens

Anta at x_1, \dots, x_n er observasjoner av de stokastiske variablene X_1, \dots, X_n , som er uavhengig identisk fordelt fra en fordeling med tetthet/punktsannsynlighet $f(x|\theta)$, som avhenger av én parameter θ . Videre antar vi at apriorifordelingen til θ har tetthet/punktsannsynlighet $\pi(\theta)$.

- a) Aposteriorifordelingen til θ , altså fordelingen til $[\theta | X_1 = x_1, \dots, X_n = x_n]$, har da tetthet/punktsannsynlighet gitt ved

$$\pi(\theta | x_1, \dots, x_n) = \begin{cases} \frac{\pi(\theta)f(x_1, \dots, x_n | \theta)}{\int_{-\infty}^{\infty} \pi(\theta)f(x_1, \dots, x_n | \theta)d\theta}, & \theta \text{ er kontinuerlig} \\ \frac{\pi(\theta)f(x_1, \dots, x_n | \theta)}{\sum_{\theta} \pi(\theta)f(x_1, \dots, x_n | \theta)}, & \theta \text{ er diskret} \end{cases} .$$

- b) Bayes-estimatoren for θ er $\hat{\theta} = E(\theta | X_1, \dots, X_n)$, altså forventningen til aposteriorifordelingen, med tilsvarende estimat $\hat{\theta} = E(\theta | x_1, \dots, x_n)$.
- c) Et $(1 - \alpha) \cdot 100\%$ kredibilitetsintervall for θ er gitt ved $(\eta_{\alpha/2}, \eta_{1-\alpha/2})$, der η_p er $100p\%$ -persentilen til aposteriorifordelingen.